



SystemeVar Hertz

Преобразователи частоты серии SystemeVar Hertz типа STV050 SVPM

Руководство пользователя

IA-MAN-1-STV050-HERTZ-SVPM



Май, 2026



Видеоинструкции, презентации и ответы на вопросы

 systeme.ru

Systeme
electric

Информация, представленная в настоящем документе, содержит общие описания и/или технические характеристики продукции. Настоящая документация не предназначена для замены и не должна использоваться для определения пригодности или надежности продуктов для конкретных пользовательских применений.

Обязанностью любого пользователя или интегратора является проведение надлежащего и полного анализа рисков, оценки и тестирования продукции в отношении конкретного применения или использования. Ни Systeme Electric, ни какие-либо из его филиалов или дочерних компаний не несут ответственности за неправильное использование информации, содержащейся в настоящем документе. Если у Вас возникли какие-либо предложения по улучшению работы продукта или внесению правок, либо Вы обнаружили какие-либо ошибки в настоящей документации, сообщите нам об этом.

Производитель оставляет за собой право без предварительного уведомления пользователя вносить изменения в конструкцию, комплектацию или технологию изготовления продукции с целью улучшения его технических свойств.

Никакая часть настоящего документа не может быть воспроизведена в какой-либо форме и какими-либо средствами, электронными или механическими, включая фотокопирование, без письменного разрешения Systeme Electric.

При установке и использовании продукции необходимо соблюдать все соответствующие государственные, региональные и местные правила техники безопасности. Из соображений безопасности и для обеспечения соответствия задокументированным системным данным, любые ремонтные работы в отношении продукции и ее компонентов должен выполнять только производитель.

При использовании продукции, в соответствии с соблюдением требований по технической безопасности, пользователь обязан соблюдать соответствующие применимые инструкции.

Отказ от использования программного обеспечения Systeme Electric или одобренного программного обеспечения при использовании наших аппаратных продуктов может привести к травмам, причинению вреда или неправильным результатам работы продукции.

Несоблюдение изложенной в настоящем документе информации может привести к травмам или повреждению оборудования.

© [2026] Systeme Electric. Все права защищены.

Предисловие

Благодарим вас за выбор преобразователя частоты серии SystemeVar Hertz типа STV050 SVPM, предназначенного для привода насосов и вентиляторов.

Данное руководство пользователя содержит информацию, необходимую для настройки ПЧ: описание встроенной и выносной панелей управления ПЧ, структуры меню и детальное описание параметров. Для удобства в состав руководства включен краткий перечень параметров. Приведена информация по ошибкам ПЧ и способам их устранения.

Руководство пользователя дополняет Руководство по эксплуатации.

Номинальные данные, размеры ПЧ, описание силовых и контрольных клеммников, типовые схемы подключения Вы можете найти в Руководстве по эксплуатации.

В случае возникновения вопросов по настройке, подключению или эксплуатации преобразователя частоты STV050 SVPM Вы можете связаться с представителями нашей компании в Вашем регионе или обратиться в центр обслуживания клиентов нашей компании.

Содержание данного руководства может быть изменено без предварительного уведомления.



Внимание! Преобразователь частоты серии SystemeVar Hertz типа STV050 SVPM предназначен только для привода механизмов с синхронными двигателями с постоянными магнитами.

При распаковывании, пожалуйста, проверьте следующее:

1. Наличие в упаковке заказанного Вами преобразователя частоты и руководства пользователя по эксплуатации
2. Соответствие технических характеристик, указанных на паспортной табличке (шильдике) преобразователя частоты, с требованиями Вашего заказа
3. Отсутствие повреждений преобразователя частоты, полученных в ходе транспортировки
4. В нашей компании существует строгая система контроля качества производства продукции и упаковки при выходе с завода, однако если во время проверки были обнаружены какие-либо упущения, то для разрешения вопроса необходимо как можно скорее связаться с нашей компанией или Вашим поставщиком.

Содержание


| | |
|--|-----------|
| Информация о безопасности | 6 |
| Приёмочная проверка | 6 |
| Особые положения безопасной эксплуатации | 7 |
| Знаки безопасности на преобразователе частоты | 8 |
| Панель управления | 9 |
| Встроенная панель оператора | 9 |
| Описание кнопок | 9 |
| Описание световых индикаторов | 9 |
| Описание интерфейса выносной LCD панели оператора | 10 |
| Выбор ПЧ (SEOP-1225) | 10 |
| Опции | 12 |
| Меню 15 | |
| Измененные параметры | 18 |
| Журнал ошибок | 19 |
| Параметры | 19 |
| Комплектность | 22 |
| Описание процесса работы с ПЧ | 23 |
| Настройка параметров | 23 |
| Сброс неисправности | 23 |
| Автонастройка параметров двигателя | 23 |
| Автонастройка с вращением | 24 |
| Статическая автонастройка (без вращения) | 24 |
| Состояния ПЧ | 24 |
| Инициализация при включении питания | 24 |
| Режим готовности | 24 |
| Режим работы ПЧ | 24 |
| Авария ПЧ | 24 |
| Детальное описание параметров | 25 |
| Группа F0 Базовые параметры | 25 |
| Группа F1 Параметры двигателя | 34 |
| Группа F2 Параметры векторного управления | 35 |
| Группа F4 Дискретные и аналоговые входы | 41 |
| Группа F5 Выходы | 51 |
| Группа F6 Управление пуском и остановом | 54 |
| Группа F7 HMI | 57 |
| Группа F8 Быстрый доступ | 59 |
| Группа F9 Аварии и защиты | 69 |
| Группа FA Параметры ПИД | 75 |
| Группа Fb Резерв | 83 |
| Группа FC Встроенный PLC | 83 |
| Группа Fd Коммуникационные параметры | 88 |
| Группа FP Параметры пользователя | 93 |
| Группа C0 Параметры управления крутящим моментом | 93 |
| Группа C5 Параметры оптимизации управления | 95 |
| Группа C6 Настройки кривых FI (FIC) | 97 |


| | |
|--|------------|
| STV050 SVPM Специальные функции | 99 |
| Специальная функция ПИД для водоснабжения | 99 |
| Функция засыпания ПИД-регулятора | 99 |
| Функция предупреждения о сухом ходе | 99 |
| Пожарная функция | 100 |
| Функция очистки насоса | 102 |
| Функция защиты от замерзания | 103 |
| Функция защиты от конденсации | 103 |
| Функция регулирования уровня | 104 |
| Функция заполнения трубы | 104 |
| Двухступенчатый режим разгона и торможения | 105 |
| Расходомер & Счетчик электроэнергии | 105 |
| Выбор единицы измерения | 105 |
| Группа СС Коррекция FIC | 106 |
| Группа D0 Основные параметры мониторинга | 107 |
| Краткий перечень параметров | 108 |
| Защита паролем | 108 |
| Перечень параметров | 108 |
| F0 Базовые параметры | 108 |
| F1 Данные двигателя | 110 |
| F2 Параметры управления двигателем | 110 |
| F3 Резерв | 112 |
| F4 Дискретные входы | 112 |
| F5 Выходы | 115 |
| F6 Управление пуском и остановом | 116 |
| F7 HMI | 117 |
| F8 Быстрый доступ | 118 |
| F9 Аварии и защиты | 120 |
| FA Параметры ПИД | 123 |
| Fb Резерв | 126 |
| FC Встроенный ПЛК | 126 |
| Fd Коммуникационные параметры | 128 |
| FP Параметры пользователя | 129 |
| C0 Параметры управления крутящим моментом | 129 |
| C5 Параметры | 129 |
| C6 Настройки кривых аналогового входа (FIC) | 130 |
| C9 Другие группы параметров | 131 |
| CC Коррекция FIC | 132 |
| D0 Основные параметры мониторинга | 133 |
| Неисправности, причины и способы устранения | 134 |
| Ошибки ПЧ и методы их устранения | 134 |
| Общие неисправности и методы их устранения | 141 |
| Распространенные неисправности и их решения | 141 |
| Приложение 1 | 142 |
| Список версий программного обеспечения SystemeVar Hertz типа STV050 SVPM (firmware version) | 142 |
| Приложение 2 | 143 |
| Параметры силового клеммника | 143 |
| Приложение 3 | 144 |
| Комплект оборудования для управления двигателем | 144 |

Информация о безопасности

Перед монтажом, эксплуатацией, техническим обслуживанием и проверкой частотного преобразователя необходимо внимательно ознакомиться с данной инструкцией.

Для обеспечения Вашей безопасности, безопасности оборудования и имущества перед использованием частотного преобразователя нашей компании необходимо внимательно прочитать содержание данной главы. В данном руководстве все важные вопросы, связанные с безопасной эксплуатацией, помечены знаками «Предупреждение» и «Внимание».

| | |
|---|---|
|  <p>Предупреждение</p> | <p>Указывает на существование потенциальной опасности. Если эксплуатация выполняется не в соответствии с требованиями, то это может привести к серьёзным травмам или смертельному исходу.</p> |
|---|---|

| | |
|---|--|
|  <p>Внимание</p> | <p>Указывает на существование потенциальной опасности. Если эксплуатация выполняется не в соответствии с требованиями, то это может привести к травмам лёгкой и средней степени тяжести или к повреждению оборудования. Необходимо соблюдать меры предосторожности во избежание небезопасной эксплуатации.</p> |
|---|--|



Приёмочная проверка


В таблице ниже указаны пункты, подлежащие проверке:

| Пункты, подлежащие проверке | Пояснения |
|--|---|
| 1. Совпадает ли модель частотного преобразователя с указанной в бланке заказа? | Проверить модель на табличке, установленной на боковой стороне частотного преобразователя. |
| 2. Имеются ли повреждённые детали? | Провести осмотр внешнего вида и убедиться, что во время транспортировки поломок не произошло. |
| 3. Правильно ли и безопасно ли завинчены болты узлов? | Снять переднюю крышку частотного преобразователя. С помощью подходящих инструментов проверить видимые узлы. |
| 4. Вложено ли руководство по эксплуатации? | Убедиться в наличии руководства по эксплуатации. |

Если любой из вышеперечисленных пунктов не удовлетворяет требованиям, необходимо обратиться в нашу компанию или к Вашему поставщику.

Особые положения безопасной эксплуатации

| | |
|---|---|
|  <p>Предупреждение</p> | <ol style="list-style-type: none"> 1. Монтаж и техническое обслуживание должны проводиться только специалистом. 2. Необходимо убедиться, что номинальное напряжение преобразователя частоты совпадает с классом напряжения источника питания переменного тока, в противном случае это может привести к человеческим травмам или возгоранию. 3. Запрещается соединять источник питающего напряжения переменного тока с выводными клеммами U, V и W, т.к. при таком соединении может произойти поломка преобразователя частоты, а гарантийные обязательства будут сняты. 4. Подключение питающего напряжения возможно только после снятия лицевой панели. Снимать лицевую панель при подключённом питающем напряжении запрещается, т.к. это может привести к поражению электрическим током. 5. При подключённом питающем напряжении запрещено прикасаться к клеммам высокого напряжения внутри преобразователя частоты, т.к. это может привести к поражению электрическим током. 6. Из-за больших запасов электрической энергии в конденсаторах преобразователя частоты начало выполнения технического обслуживания возможно не ранее, чем через 15 минут после отключения питающего напряжения. По окончании этого времени индикатор заряда полностью гаснет, и нужно убедиться, что напряжение на положительной и отрицательной клеммах ниже 36 В, в противном случае сохраняется опасность поражения электрическим током. 7. При подключённом питающем напряжении запрещается производить внутренние переключения проводов, т.к. это может привести к поражению электрическим током. |
|  <p>Защита от статического электричества</p> | <ol style="list-style-type: none"> 8. Внутренние электронные элементы легко повреждаются от статического тока, поэтому запрещается к ним прикасаться. 9. Для данного преобразователя частоты запрещается проводить испытания внутренней изоляции. Это может вызвать поломку полупроводниковых элементов внутри устройства. 10. Перед подачей питающего напряжения необходимо установить лицевую панель, в противном случае, неосторожное касание может привести к поражению электрическим током или к травме в случае взрыва. 11. Подключение питающего напряжения к входным клеммам преобразователя частоты необходимо осуществлять со строгим им соответствием, в противном случае существует опасность взрыва и повреждения оборудования. 12. При подаче питающего напряжения на преобразователи частоты, срок хранения которых превысил полгода, необходимо обеспечить плавное увеличение питающего напряжения до номинального с помощью регулятора напряжения, в противном случае есть риск поражения электрическим током или взрыва. 13. Работа с преобразователем частоты допускается только при условии использования средств индивидуальной защиты, в противном случае есть риск поражения электрическим током. 14. Замена деталей должна производиться специалистами. По окончании работ необходимо убедиться в отсутствии внутри преобразователя частоты случайно оставленных посторонних предметов, в противном случае есть вероятность возникновения пожара. 15. После замены панели управления необходимо перед началом эксплуатации произвести соответствующую настройку параметров преобразователя частоты, в противном случае есть риск некорректной работы и, как следствие, причинение материального ущерба. |

| | |
|---|---|
|  <p>Внимание</p> | <ol style="list-style-type: none"> 1. При первом включении двигателя от преобразователя частоты или при включении двигателя после его длительного простоя следует проверить изоляцию двигателя. Рекомендуется использовать мегомметр с напряжением 1000В. Удовлетворительное значение сопротивления изоляции кабеля от преобразователя частоты до двигателя должно быть не менее 5 МОм. Отключите моторный кабель от ПЧ во время проверки прочности изоляции! 2. При необходимости работы преобразователя частоты в режиме повышения частоты более 50 Гц следует учитывать возможности исполнительного механизма по работе в таком режиме. 3. Преобразователь частоты обладает возможностью исключения резонанса исполнительного механизма посредством настройки внутренних параметров резонансной частоты. 4. Запрещается подключать трёхфазный преобразователь частоты к однофазной сети, т.к. это может привести к аварии или поломке устройства. 5. В зонах с уровнем высоты, превышающей 1000 м над уровнем моря, эффект теплоотдачи преобразователя частоты снижается вследствие разрежённости окружающего воздуха, в связи с чем снижаются рабочие характеристики преобразователя частоты. В такой ситуации для корректного подбора преобразователя частоты просьба обратиться за консультацией в нашу компанию. 6. Заводские параметры преобразователя частоты должны изменяться только квалифицированным специалистом. В противном случае может возникнуть поломка оборудования. |
|---|---|

Знаки безопасности на преобразователе частоты

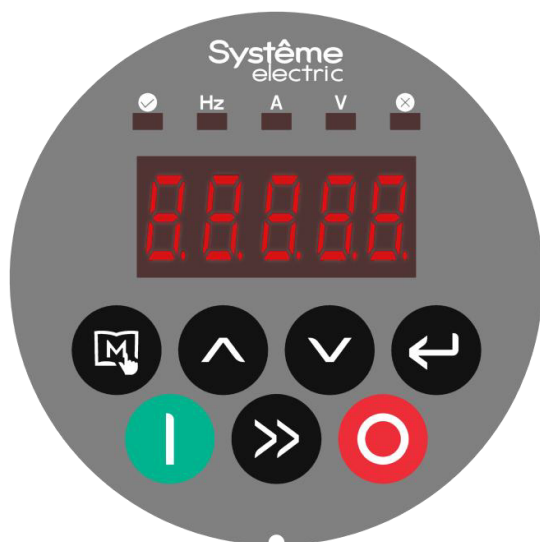
В определённых местах на корпусе и элементах преобразователя частоты имеются предупреждающие знаки для использования в следующих местах. При обслуживании преобразователя частоты следует обязательно обращать внимание на предупреждающие знаки.



- Перед установкой и проведением обслуживания преобразователя частоты обязательно прочитайте данное руководство, чтобы избежать поражения электрическим током;
- Запрещается снимать лицевую панель при включённом питающем напряжении или ранее, чем спустя 15 минут после отключения питания;
- Выполнение технического обслуживания, осмотра и электромонтажа разрешается производить спустя не менее 15 минут после отключения входного питающего напряжения и после того, как индикаторная лампа заряда конденсаторов полностью погаснет.

Панель управления

Встроенная панель оператора



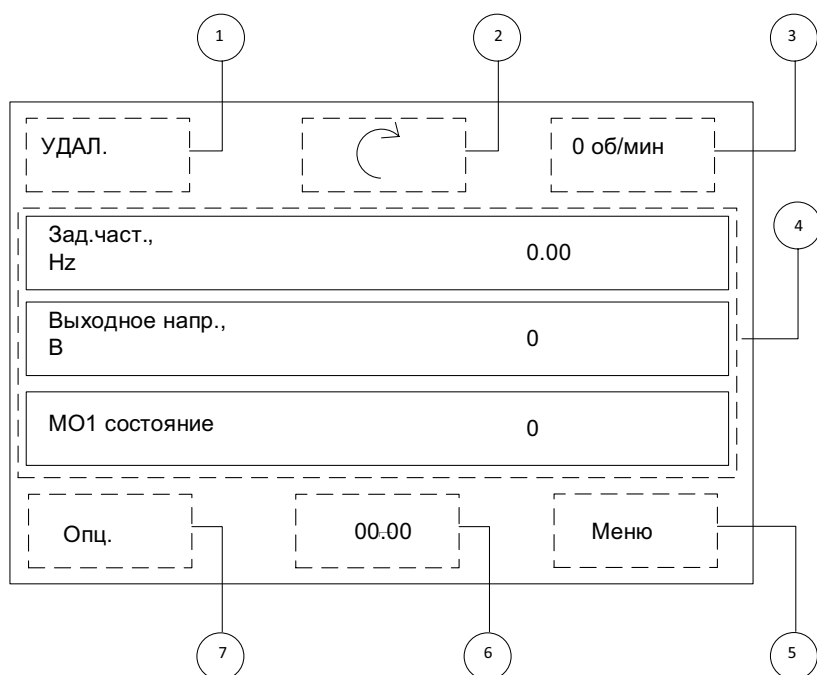
Описание кнопок

| Символ | Имя | Описание функции |
|--------|------------------|---|
| | Программирование | Вход или выход из меню первого уровня |
| | ОК | Вход в меню, подтверждение настройки параметров |
| | ВВЕРХ | Увеличение значения параметра или функционального кода |
| | ВНИЗ | Уменьшение значения параметра или функционального кода |
| | Сдвиг вправо | В режиме остановки и при работе индицируемые параметры можно выбирать циклически; при изменении параметров можно выбрать позицию модификации параметров |
| | СТАРТ | При управлении с панели управления используется для подачи команды СТАРТ |
| | СТОП / СБРОС | При работе ПЧ подает команду СТОП при ограничении функциональным кодом F7.02; в состоянии авария можно использовать эту клавишу для сброса неисправности (нет ограничения функциональным кодом F7.02) |

Описание световых индикаторов

| Обозначение | Описание |
|-------------|--|
| Hz | Частота |
| A | Ток |
| V | Напряжение |
| | Индикатор состояния СТАРТ: выключенный индикатор означает состояние СТОП; индикатор включен после подачи на ПЧ команды СТАРТ. |
| | Авария |

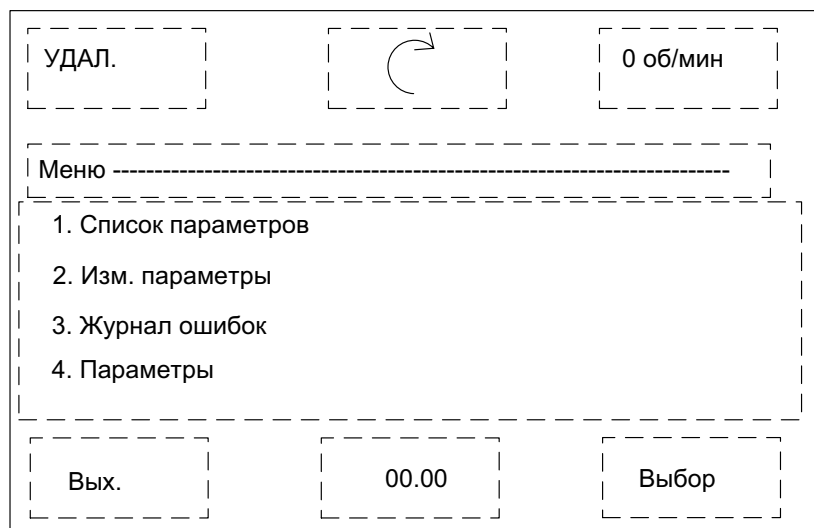
Описание интерфейса выносной LCD панели оператора





| Номер | Индикация | Комментарий |
|-------|----------------------|--|
| 1 | Удал/Локал | Локал: старт и стоп с панели оператора. Удал: старт и стоп с клеммника либо по коммуникационной шине. |
| 2 | Направление вращения | "↻": вперед; "↻": реверс |
| 3 | Скорость вращения | Индикация текущей скорости в обор/мин |
| 4 | Область данных | Мониторинг данных в реальном времени |
| 5 | Меню | Вход в меню |
| 6 | Часы | Индикация текущего времени |
| 7 | Опц | Выбор страницы опций |


Выбор ПЧ (SEOP-1225)

При использовании LCD панели оператора SEOP-1225 необходимо выбрать тип ПЧ при подключении. В главном меню выберите пункт 6. Настройки, далее выберите пункт 7. Выбор версии клавиатуры и укажите тип ПЧ - STV050 или STV630.



| | | |
|------------------|---|----------|
| УДАЛ. |  | 0 об/мин |
| ----- | | |
| Меню ----- | | |
| 3. Журнал ошибок | | |
| 4. Параметры | | |
| 5. Система | | |
| 6. Настройки | | |
| ----- | | |
| Вых. | 00:00 | Выбор |

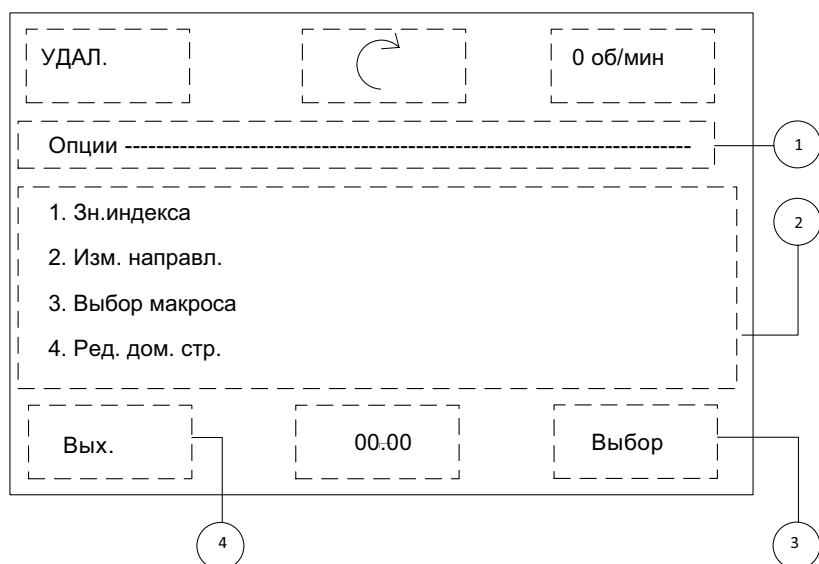
| | | |
|-------------------|---|----------|
| УДАЛ. |  | 0 об/мин |
| ----- | | |
| Настройки ----- | | |
| 1. Язык | | |
| 2. Подсветка | | |
| 3. Настр. системы | | |
| 4. Настр. врем. | | |
| ----- | | |
| Отм. | 00:00 | Выбор |

| | | |
|----------------------------|---|----------|
| УДАЛ. |  | 0 об/мин |
| ----- | | |
| Настройки ----- | | |
| 4. Настр. врем. | | |
| 5. Панель комм. настр. | | |
| 6. Сброс на зав. настр. | | |
| 7. Выбор версии клавиатуры | | |
| ----- | | |
| Отм. | 00:00 | Выбор |



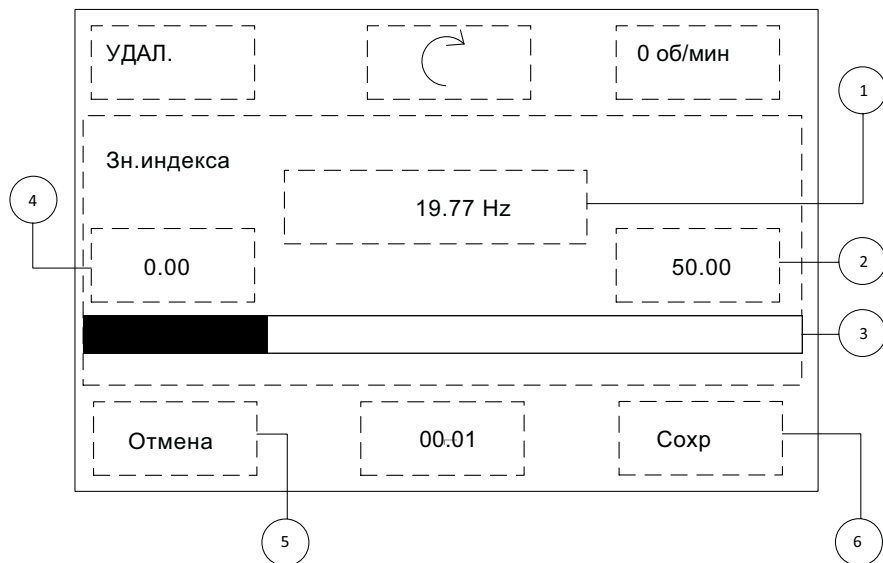
Опции

После нажатия кнопки Опц на дисплее появится следующая страница:



| Номер | Индикация | Комментарий |
|-------|-----------------------|---------------------------------------|
| 1 | Текущая страница меню | |
| 2 | Содержание меню | Выбранная строка меню выделена фоном. |
| 3 | Выбор | Вход в следующий уровень меню |
| 4 | Вых. | Выход из текущего уровня меню |

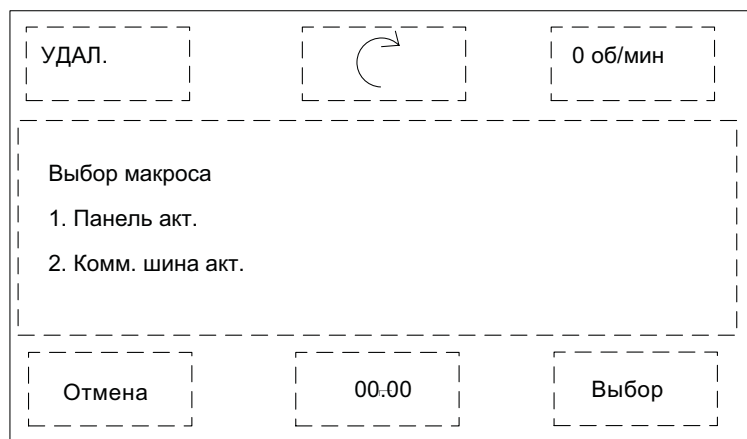
При выборе «Зн.индекса» появляется следующая страница меню:



| Номер | Индикация | Комментарий |
|-------|-----------------------|--|
| 1 | Текущее значение | Текущее значение параметра |
| 2 | Максимальное значение | Максимальное значение параметра |
| 3 | Графический индикатор | Отображение пропорции между значением параметра и максимальным значением |
| 4 | Минимальное значение | Минимальное значение параметра |
| 5 | Отмена | Отмена изменений и возврат на предыдущую страницу |
| 6 | Сохранить | Сохранение измененного значения и возврат на предыдущую страницу |

При выборе «Изм.направл.» направление вращения изменяется. Индикатор в верхней части отображает текущее направление вращения: "↻" (вперед) или "↻" (реверс).

При выборе «Выбор макроса» появляется следующая страница меню:



Вы можете выбрать один из двух макросов.

При выборе «Ред.дом.стр.» появляется следующая страница меню, показанная ниже.

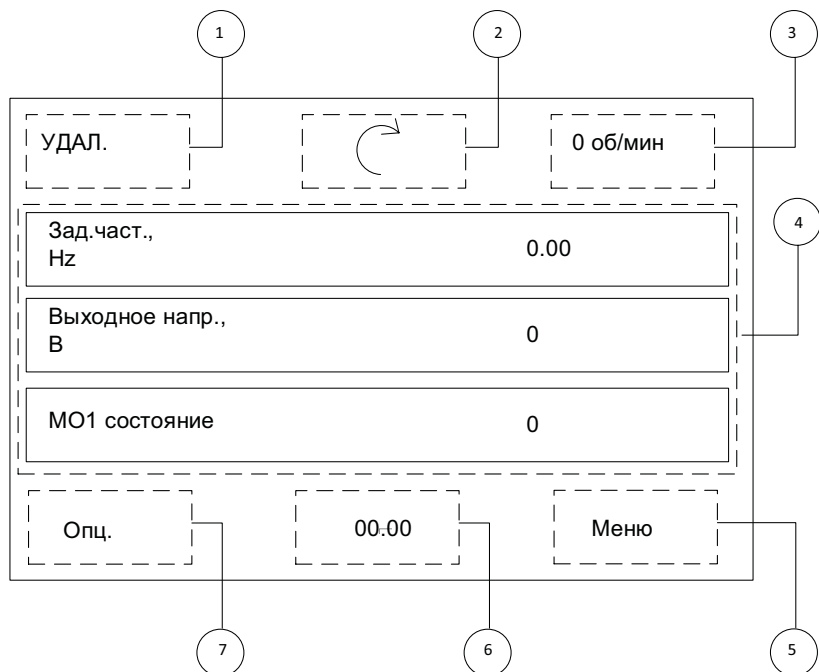
Вы можете изменить вид главной страницы меню. Для этого нажмите «Ред».

| Номер | Индикация | Комментарий |
|-------|------------|--|
| 1 | Содержание | Отображение содержания страницы, фоном выделена выбранная строка |
| 2 | Вып | Сохранение измененных настроек и возврат на предыдущую страницу |
| 3 | Ред | Изменение выбранной строки и вход в следующий уровень меню |

Отображаемое содержимое является параметрами группы D0.

Выберите параметры, которые хотите отображать на главной странице, нажмите «Выбор», вернитесь к предыдущему интерфейсу, нажмите «Вып», и изменение параметра завершено.

Меню



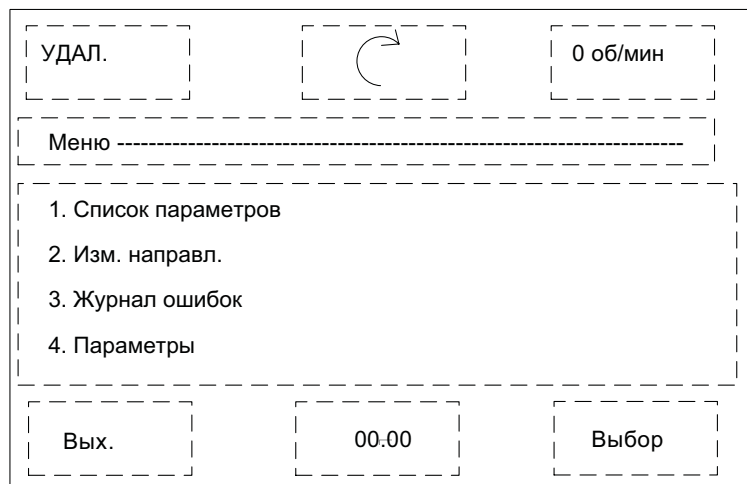
При нажатии кнопки «Меню» появляется страница, показанная ниже.

Обратите внимание: при установке FP.00 на ненулевое значение активируется защита параметров.

В режиме функциональных параметров и режиме изменения пользователем параметров параметры и меню доступны после ввода пароля.


Чтобы отменить пароль, необходимо установить FP.00 на 0. Меню параметров в режиме определяемых пользователем параметров не защищено паролем.

Страница после нажатия кнопки Меню:




«Список параметров»:

Отображение параметров, по группам параметров.

| | | |
|---|---|----------|
| УДАЛ. |  | 0 об/мин |
| Список параметров ----- | | |
| F0. Базовые параметры F1. Данные двигателя F2. Параметры векторн F3. Параметры V/F | | |
| Отм. | 00:00 | Выбор |

Пример: выберите группу параметров F0, нажмите Выбор. Появится страница:

| | | |
|---|---|----------|
| УДАЛ. |  | 0 об/мин |
| Базовые параметры ----- | | |
| F0.00 G/P перекл. F0.01 Выбор режима управл. F0.02 Ист.команд управ F0.03 Осн.источник задания | | |
| Отм. | 00:00 | Выбор |

Выберите строку, в которой находится параметр, и нажмите «Выбор», чтобы войти на страницу настройки параметра.

Страница настройки параметров имеет различные макеты страницы. Ниже показаны три варианта страницы настройки параметров:

1. Выбор варианта значения параметра

Пример: F0.02 Ист.команд управления:

0: Упр. с панели

1: Упр. с клеммника

2: Упр. по комм.шине

Отображается следующим образом:

| | | |
|---|-------|----------|
| УДАЛ. | | 0 об/мин |
| F0.02 Ист.команд управления ----- | | |
| 0: Упр. с панели 1: Упр. с клеммника 2: Упр. по комм.шине | | |
| Отм. | 00:00 | Выбор |

Нажмите кнопку «Сохранить», чтобы установить текущее значение параметра для выбранного элемента и вернуться на предыдущую страницу.

2. Задание цифрового значения параметра

Пример: F0.10 максимальная частота 50.00HZ~600.00HZ

Отображается следующим образом:

| | | |
|--------------------------|-----------|----------|
| УДАЛ. | | 0 об/мин |
| F0.10 Макс.частота ----- | | |
| 50.00 | 050.00 Hz | 599.00 |
| ----- | | |
| Отмена | Сохранить | |

3. Задание битового значения параметра

Пример: F7.03 Параметр 1 LED дисплея после подачи СТАРТ

Отображается следующим образом:

| | | |
|----------------------------------|-----------|----------|
| УДАЛ. | | 0 об/мин |
| F7.03 Параметры при работе ----- | | |
| 0x0000 | 0x001F | 0xFFFF |
| ----- | | |
| Отмена | Сохранить | |

1

| Номер | Индикация | Комментарий |
|-------|------------|---|
| 1 | Содержание | Отображение текущего значения в 16-ричном формате. Темный фон указывает на корректировку текущего выбранного символа. |

Измененные параметры

Отображает список параметров, которые были изменены. Вы также можете напрямую изменить параметр на этой странице. Метод модификации соответствует предыдущей главе.

После входа в этот пункт меню сначала происходит чтение параметров:

УДАЛ. 0 об/мин

Изм. параметры

Чтение...

Отмена 00.00

После завершения чтения параметров отображается список измененных параметров:

УДАЛ. 0 об/мин

Изм. параметры


F0.00 G/P перекл.
 F0.01 Выбор режима управл.
 F0.02 Ист.команд управ
 F0.03 Осн.источник задания

Отм. 00:00 Выбор

Журнал ошибок

Журнал ошибок содержит три последние ошибки (аварии).


Нажмите Детали для просмотра данных о состоянии ПЧ в момент наступления ошибки (частота, ток, напряжение, статус дискретных входов и т.д.).

| | | |
|---|---|----------|
| УДАЛ. |  | 0 об/мин |
| Журнал ошибок | | |
| x 6: Перенапряжение при торможении x 6: Перенапряжение при торможении x 16: Ошибка коммун | | |
| Отм. | 00:00 | Детали |


Параметры

В этом разделе Вы можете копировать параметры в панель оператора из ПЧ или прочитать сохраненные параметры из панели оператора в ПЧ.


Также возможно восстановить заводские настройки ПЧ.

| | | |
|---|---|----------|
| УДАЛ. |  | 0 об/мин |
| Параметры | | |
| 1. Выгр. 2. Загрузка 3. Зав.настройка | | |
| Отм. | 00:00 | Детали |

Пример: Выберите 1 пункт «Выгр» для сохранения параметров из ПЧ в панель оператора:

| | | |
|---------|---|----------|
| УДАЛ. |  | 0 об/мин |
| Выгр. | | |
| 1. Файл | | |
| Отм. | 00:00 | Детали |

Выберите данные, резервную копию которых хотите создать, и нажмите «Выбор».

| | | |
|------------------|---|----------|
| УДАЛ. |  | 0 об/мин |
| Файл ----- | | |
| Резервное сохр.? | | |
| Отмена | Ок | |

Нажмите ОК и ожидайте окончания сохранения.


Система

После выбора этого пункта меню доступны два пункта:


- Информация о ПЧ
- Информация панели.

Выберите «1: Информация ПЧ», чтобы просмотреть такие данные, как модель ПЧ, версия программного обеспечения ПЧ, мощность ПЧ, уровень напряжения ПЧ и т. д.

Выберите «2: Информация панели», чтобы просмотреть модель продукта с LCD-панелью, версию программного обеспечения LCD-панели, объем полученных данных, объем отправленных данных и другие данные.

| | | |
|--|---|----------|
| УДАЛ. |  | 0 об/мин |
| Система ----- | | |
| 1. Информация ПЧ 2. Информация панели | | |
| Отм. | 00:00 | Выбор |

Настройки

| | | |
|---|---|----------|
| УДАЛ. |  | 0 об/мин |
| Настройки ----- | | |
| 1. Язык 2. Подсветка 3. Настр. системы 4. Настр. врем. | | |
| Отм. | 00:00 | Выбор |

Этот пункт меню включает:

- Язык,
- Подсветка,
- Настройки системы,
- Настройки времени,
- Коммуникационные настройки панели оператора,
- Сброс на заводские настройки.


1: В этом пункте можно выбрать два языка интерфейса: английский и русский.

2: В этом пункте можно выбрать время подсветки.

3: В этом пункте можно выбрать настройки групп параметров FP и CE.


4: В этом пункте можно настроить время ПЧ.

5: В этом пункте производится настройка коммуникационных параметров панели оператора:

| | | |
|--|---|----------|
| УДАЛ. |  | 0 об/мин |
| Панель комм. настр. ----- | | |
| 1. Скор. обм 2. Контроль 3. Столбиты 4. Адрес | | |
| Отм. | 00:00 | Выбор |

Возможно настроить скорость обмена с панелью, метод контроля передачи, стоповые биты, адрес панели.

6: Сброс на заводские значения: в этом пункте производится сброс значений параметров на заводские значения:

| | | |
|------------------------|---|----------|
| УДАЛ. |  | 0 об/мин |
| Сброс на зав.зн. ----- | | |
| Сброс? | | |
| Отм. | 00:00 | Ок |

Выберите «ОК» для сброса и вернитесь к предыдущему интерфейсу после завершения сброса.

Комплектность

Преобразователи частоты типа STV050 SVPM стандартно укомплектованы встроенной LED панелью оператора.

ПЧ STV050 SVPM также может быть оснащен выносными панелями оператора. В качестве опции доступна LCD панель:

- [SEOP-1225](#) – LCD панель оператора.

Проверьте версию firmware LCD панели оператора [SEOP-1225](#) на задней стенке панели: только LCD панель [SEOP-1225](#) с версией firmware >74.03 может быть подключена к ПЧ Hertz SVPM.

Также опционально предлагается:

- [SEOP-1223](#) – Кронштейн для крепления панели оператора на дверце шкафа.

Для монтажа панели оператора на дверь шкафа с использованием монтажной рамки на двери необходимо сделать вырез 76 x 79 мм



Для выноса панели оператора на дверь шкафа, помимо [SEOP-1223](#), необходимо использовать стандартный экранированный кабель Ethernet (патч – корд, RJ-45).

Максимальная длина кабеля – 3 м.



Описание процесса работы с ПЧ

Настройка параметров


Настройка параметров осуществляется с помощью меню, состоящего из трех уровней:


1. Номер группы функциональных кодов (меню первого уровня);
2. Функциональный код (меню второго уровня);
3. Значение параметра (меню третьего уровня).

Примечание.

При работе в меню третьего уровня вы можете нажать  или  для возврата в меню второго уровня.

Разница между ними заключается в следующем:

При нажатии  измененное значение параметра записывается в энергонезависимую память, затем происходит возврат в меню 2 уровня и переход к следующему функциональному коду;

При нажатии  происходит возврат в меню 2 уровня без записи в энергонезависимую память измененного значения параметра. На экране индицируется текущий функциональный код.


Если значение параметра в меню третьего уровня не мигает, это означает, что параметр не может быть изменен.

Возможные причины:

- 1) Этот функциональный код является неизменяемым параметром. Например, температура ПЧ или значение счетчика моточасов;
- 2) Этот функциональный код не может быть изменен во время работы привода. Для изменения нужно снять команду СТАРТ.

Сброс неисправности

При возникновении неисправности ПЧ блокирует выходные транзисторы, механизм тормозится выбегом, активируется реле с назначенной функцией «Авария» и на дисплее ПЧ отобразится код неисправности.

Пользователь может сбросить неисправность с помощью клавиши  на панели оператора или сигналом на дискретном входе с назначенной функцией «Сброс ошибки» (группа F4) – но только после устранения причины возникновения неисправности.

После сброса аварии ПЧ перейдет в режим готовности.

Автонастройка параметров двигателя

Ввод параметров двигателя

До проведения автонастройки необходимо ввести паспортные данные двигателя с заводской таблички (шильдика).

Введите следующие параметры:

- F1.01: Номинальная мощность двигателя;
- F1.02: Номинальное напряжение двигателя;
- F1.03: Номинальный ток двигателя;
- F1.04: Номинальная частота двигателя;
- F1.05: Номинальная скорость двигателя.

В процессе автонастройки определяются параметры модели асинхронного двигателя. Эта модель используется при векторном управлении.


При U/F управлении (F0.01=2) проводить автонастройку необязательно.

Автонастройка с вращением

Автонастройка с вращением требует отсоединения нагрузки (механизма) от вала двигателя. Двигатель должен быть в режиме холостого хода.

Если разъединить нагрузку невозможно – выберите статическую автонастройку, которая проходит без вращения.

Выберите панель управления ПЧ в качестве канала управления (F0.02=0). После ввода параметров двигателя (F1.01..05) задайте значение параметра F1.37=12. На дисплее ПЧ отобразится Stu. Нажмите

кнопку  для запуска автонастройки с вращением.

После завершения автонастройки на дисплее ПЧ появится «0.0».

Статическая автонастройка (без вращения)

При статической автонастройке нет необходимости отключать двигатель от нагрузки.

После ввода параметров двигателя (F1.01..05) задайте значение параметра F1.37=11. На дисплее ПЧ

отобразится Stu. Нажмите кнопку  для запуска статической автонастройки.

После завершения автонастройки на дисплее ПЧ появится «0.0».

Состояния ПЧ

Инициализация при включении питания


После включения силового питания ПЧ происходит инициализация системы. После завершения инициализации ПЧ находится в режиме ожидания.

Режим готовности

В состоянии готовности могут отображаться различные параметры состояния. Вы можете использовать функциональный код F7.05 (параметры останова), чтобы выбрать параметры для отображения в соответствии с двоичным битом. Обратитесь к описанию функционального кода F7.05.

Режим работы ПЧ

При подаче команды СТАРТ ПЧ переходит в состояние работы. Имеется 29 параметров состояния, которые вы можете выбрать для отображения, а именно: рабочая частота, заданная частота, напряжение шины, выходное напряжение, выходной ток, рабочая скорость, выходная мощность, выходной крутящий момент и т. д. Выбор параметра определяется функциональными кодами F7.03

и F7.04. Выберите бит параметра и нажмите кнопку «Сдвиг Вправо»  для последовательного переключения для отображения выбранных параметров.

Авария ПЧ

ПЧ серии STV050 SVPM предоставляют разнообразную информацию о неисправностях. Подробную информацию см. в разделе «Неисправности, причины и способы устранения».

Детальное описание параметров

Группа F0 Базовые параметры

| | | | | |
|-------|--------------------|---|---------------------|---|
| F0.00 | G/P тип инвертора | | Заводская настройка | 1 |
| | Диапазон настройки | 1 | G тип | |

1: Для нагрузок с постоянным моментом. Заводское значение 1 (неизменяемое).

| | | | | |
|-------|------------------------------------|---|---|---|
| F0.01 | Выбор закона управления двигателем | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Векторный (без обратной связи по скорости) | |
| | | 1 | Резерв | |
| | | 2 | U/F управление (только для заводского тестирования) | |

0: Векторный (без обратной связи по скорости).

Векторное управление с разомкнутым контуром подходит как для механизмов с постоянным моментом сопротивления для обычных ситуаций высокопроизводительного управления, когда только один двигатель подключен к ПЧ. Например, такие механизмы как станки, центрифуги, машины для волочения проволоки, машины для литья под давлением и т. д.

2: Управление U/F: только для заводского тестирования.

Примечание: при выборе векторного управления необходимо выполнить процесс автонастройки после ввода параметров двигателя. Только проведение автонастройки после ввода данных с шильдика двигателя позволяют воспользоваться преимуществами векторного управления.

| | | | | |
|-------|----------------------|---|-----------------------|---|
| F0.02 | Выбор команды «Пуск» | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Панель управления | |
| | | 1 | Клеммник | |
| | | 2 | Коммуникационная шина | |

Выберите канал управления ПЧ.

Команды управления ПЧ включают в себя: пуск, останов, вперед, назад, толчок и т. д.

0: Управление с панели управления: команды управления поступают с помощью кнопок включения и остановки на панели управления.

1: Управление с клемм: с помощью многофункциональных входных клемм FWD, REV, S1, S2 для управления рабочими командами.

2: Управление по коммуникационной шине: команды управления подаются от вышестоящего компьютера или ПЛК по коммуникационной шине.

| F0.03 | Основной источник задания частоты X | | Заводская настройка | 0 |
|-------|-------------------------------------|---|--|---|
| | Диапазон настройки | 0 | | Дискретная настройка(предустановленное значение параметром F0.08, изменение UP/DOWN, нет сохранения при выключении питания) |
| 1 | | | Дискретная настройка(предустановленное значение параметром F0.08, изменение UP/DOWN, сохранение в энергонезависимой памяти при выключении питания) | |
| 2 | | | Резерв | |
| 3 | | | FIC | |
| 4 | | | Резерв | |
| 5 | | | Резерв | |
| 6 | | | Ступенчатое задание | |
| 7 | | | PLC | |
| 8 | | | PID | |
| 9 | | | Уставка по коммуникационной шине | |

Выберите канал задания для основного задания частоты ПЧ.

Всего имеется 10 основных каналов задания:

0: Дискретная настройка (нет сохранения в памяти на случай отключения питания)

Начальным значением заданной частоты является значение F0.08 «Заданная частота». Установленное значение частоты ПЧ можно изменить с помощью клавиш ▲ и ▼ на клавиатуре (или с помощью дискретных входов с назначенными функциями ВВЕРХ и ВНИЗ).

После выключения и повторного включения ПЧ заданное значение частоты восстанавливается до значения F0.08 «Цифровая установка частоты».

1: Дискретная настройка(сохранение в памяти при выключении питания)

Начальным значением заданной частоты является значение F0.08 «Заданная частота». Установленное значение частоты ПЧ можно изменить с помощью клавиш ▲ и ▼ на клавиатуре (или с помощью дискретных входов с назначенными функциями ВВЕРХ и ВНИЗ). Когда ПЧ выключается и снова включается, заданная частота будет равна частоте, установленной на момент последнего отключения питания, а величина коррекции будет сохранена с помощью клавиш ▲, ▼ на клавиатуре или с помощью дискретных входов с назначенными функциями ВВЕРХ и ВНИЗ.

Следует напомнить, что F0.23 — это «Цифровое задание частоты-хранение в памяти». F0.23 используется для выбора – будет ли коррекция частоты запоминаться или стираться при останове привода по команде СТОП (снятию СТАРТа). F0.23 относится к останову привода, а не к энергонезависимой памяти и к хранению уставки при отключении питания. Так что обратите на это внимание в приложении.

3: FIC

Частота определяется значением на аналоговом входе. Плата управления STV050 SVPM имеет один аналоговый вход (FIC). FIC может быть входом с напряжением 0–10 В или токовым входом 0/4–20 мА, выбор DIP-переключателем.

Соответствующее соотношение между значением входного сигнала FIC и уставкой по частоте может свободно выбираться пользователем. STV050 SVPM предоставляет 5 групп кривых соответствия, 3 из которых являются прямыми (соответствие по 2 точкам) и 2 из которых являются произвольными кривыми с соответствием по 4 точкам. См. описание F4.13 – F4.16, F4.18 – F4.21, F4.23 – F4.26, C6.00 – C6.07, C6.08 – C6.15.

Код функции F4.33 используется для одного из пяти наборов кривых.

5: Резерв

6: Ступенчатое задание. При выборе режима работы ступенчатого задания необходимо объединить различные состояния клемм цифрового входа, чтобы они соответствовали разным заданным значениям частоты. В STV050 SVPM можно задать 4 дискретных входа с назначенными «ступенчатыми командами». 16 состояний входов будет соответствовать 16 «ступенчатым командам» через функциональные коды группы FC. «Ступенчатое задание» представляет собой процент от максимальной частоты F0.10.

Когда клемма цифрового входа функционирует как ступенчатое задание, необходимо выполнить соответствующие настройки в группе F4. Подробную информацию см. в описании соответствующих функциональных параметров группы F4.

7: Простой ПЛК

Когда источником частоты является простой ПЛК, источник рабочей частоты ПЧ может переключаться между 1–16 командами произвольной частоты. Время удержания, соответствующее Время разгона и торможения частотных команд 1–16 также могут быть установлены пользователем. Подробную информацию см. в соответствующих командах группы FC.

8: ПИД

Выберите выход ПИД-регулирования процесса в качестве рабочей частоты. Обычно это используется для управления процессом с обратной связью, например, управление с обратной связью по давлению для регулирования давления либо управление с обратной связью по натяжению для регулирования натяжения. При использовании ПИД-регулятора в качестве источника частоты необходимо установить параметры, относящиеся к «ПИД-функции» группы FA.

9: Задание по коммуникации: это означает, что задание по частоте подается по коммуникационной шине от вышестоящего компьютера или ПЛК.

Протокол, поддерживаемый STV050 SVPM: Modbus RTU (RS-485).

| F0.04 | Дополнительный источник задания частоты Y | | Заводская настройка | 0 |
|-------|---|---|----------------------------------|--|
| | Диапазон настройки | 0 | 1 | Дискретная настройка (предустановленное значение параметром F0.08, изменение UP/DOWN, нет сохранения при выключении питания) |
| | | 2 | Резерв | |
| | | 3 | FIC | |
| | | 4 | Резерв | |
| | | 5 | Резерв | |
| | | 6 | Ступенчатое задание | |
| | | 7 | PLC | |
| | | 8 | PID | |
| | | 9 | Уставка по коммуникационной шине | |

Когда дополнительный источник задания частоты Y используется в качестве независимого канала настройки частоты (т. е. выбор источника частоты переключается с X на Y), он используется так же, как основной источник частоты X. См. описание F0.03.

Когда дополнительный источник задания частоты Y используется для преобразования заданий (т. е. источник частоты выбирается как сумма X и Y (X+Y), переключение с канала X на X+Y или с канала Y на X+Y), следует отметить, что:

1) Если дополнительный источник задания частоты Y имеет цифровую настройку, предустановленное значение параметром F0.08 не работает. Регулировка частоты, выполняемая пользователем с помощью клавиш ▲ и ▼ на клавиатуре (или вверх и вниз с помощью многофункциональных дискретных входов), осуществляется от значения основного источника задания частоты X.

2) Если дополнительным источником задания частоты Y является аналоговый вход (FIC), настройку входа, соответствующую 100 % диапазона источника вспомогательной частоты, можно установить с помощью F0.05 и F0.06.

Примечание: выбор дополнительного источника задания частоты Y и выбор основного источника задания частоты X не могут быть установлены на один и тот же канал, т.е. F0.03 и F0.04 не должны быть установлены на одно и то же значение.

| | | | | |
|-------|--|---|--|------|
| F0.05 | Выбор диапазона дополнительного источника задания частоты Y при преобразовании заданий | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Относительно максимальной частоты F0.10 | |
| | | 1 | Относительно основного источника задания частоты X | |
| F0.06 | Диапазон дополнительного источника задания частоты Y при преобразовании заданий | | Заводская настройка | 100% |
| | Диапазон настройки | | 0% ~ 150% | |

Эти два параметра используются для определения диапазона регулировки дополнительного источника задания частоты Y, когда источник частоты выбран как «Преобразование заданий» (т.е. F0.07 установлен на 1, 3 или 4).

F0.05 используется для определения объекта, которому соответствует диапазон источника вспомогательной частоты. Его можно выбрать относительно максимальной частоты или относительно источника основной частоты X. Если он выбран относительно источника основной частоты, диапазон источника вспомогательной частоты будет меняться с изменением основной частоты X.

| | | | | |
|-------|--|---------|---|---|
| F0.07 | Выбор источника частоты при преобразовании заданий | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | Единицы | Выбор источника частоты | |
| | | 0 | Основной источник задания частоты X | |
| | | 1 | Результат операции с основным источником задания частоты X и дополнительным источником задания частоты Y (операция определяется разрядом десятков) | |
| | | 2 | Переключение с основного источника задания частоты X на дополнительный источник задания частоты Y | |
| | | 3 | Переключение между основным источником задания частоты X и результатом операции с основным источником задания частоты X и дополнительным источником задания частоты Y | |
| | | 4 | Переключение между дополнительным источником задания частоты Y и результатом операции с основным источником задания частоты X и дополнительным источником задания частоты Y | |
| | | Десятки | Операция с основным источником задания частоты X и дополнительным источником задания частоты Y | |
| | | 0 | Сумма: X + Y | |
| | | 1 | Разница: X - Y | |
| | | 2 | Максимум (X,Y) | |
| | | 3 | Минимум (X,Y) | |

С помощью этого параметра выбирается канал предустановки частоты. Предварительная установка частоты осуществляется путем объединения источника основной частоты X и дополнительным источником задания частоты Y.

Единицы: Выбор источника частоты:

0: Основной источник задания частоты X

Основной источник задания частоты X используется в качестве задания частоты.

1: Результаты операций с основным источником задания частоты X и дополнительным источником задания частоты Y. Результат операции основной и вспомогательной операций используется в качестве задания частоты. Операция определяется в разделе «Десятки» кода функции.

2: Переключение между основным источником задания частоты X и дополнительным источником задания частоты Y. Когда функция многофункциональной входной клеммы 18 (переключение частоты) недействительна, в качестве задания частоты используется основная частота X. Если функция многофункциональной входной клеммы 18 (переключение источника частоты) активна, вспомогательная частота Y используется в качестве задания частоты.

3: Аналогично пункту 2. Отличие: переключение происходит между источником основной частоты X и результатом операции с основным источником задания частоты X и дополнительным источником задания частоты Y.

Когда функция многофункциональной входной клеммы 18 (переключение частоты) недействительна, в качестве задания частоты используется основная частота X. Если функция многофункциональной входной клеммы 18 (переключение источника частоты) активна, результат операции с основным источником задания частоты X и дополнительным источником задания частоты Y используется в качестве задания частоты.

4: Аналогично пункту 3 с отличием: переключение происходит между дополнительным источником задания частоты Y и результатом операции с основным источником задания частоты X и дополнительным источником задания частоты Y.

Когда функция многофункциональной входной клеммы 18 (переключение частоты) недействительна, в качестве задания частоты используется дополнительная частота Y. Если функция многофункциональной входной клеммы 18 (переключение источника частоты) активна, результат операции с основным источником задания частоты X и дополнительным источником задания частоты Y используется в качестве задания частоты.

Десятки: Операция с основным источником задания частоты X и дополнительным источником задания частоты Y:

0: Источник основной частоты X + дополнительный источник задания частоты Y

Сумма основной частоты X и дополнительной частоты Y используется в качестве задания частоты.

1: Источник основной частоты X – дополнительный источник задания частоты Y

Разность основной частоты X и дополнительной частоты Y используется в качестве задания частоты.

2: Максимум (X,Y): наибольшее абсолютное значение основной частоты X и дополнительной частоты Y принимается в качестве задания частоты.

3: Минимум (X,Y): наименьшее абсолютное значение основной частоты X и дополнительной частоты Y принимается в качестве задания частоты.

Кроме того, когда в качестве задания частоты выбраны результат операции с основной частотой X и дополнительной частотой Y, то можно установить смещение частоты с помощью F0.21.

| | | | |
|-------|---------------------------|--|----------|
| F0.08 | Предустановленная частота | Заводская настройка | 50.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 – максимальная частота F0.10 (действительно для цифровой настройки частоты) | |

Если для источника частоты выбран «Дискретная настройка» или «ВВЕРХ (скорость больше)/ ВНИЗ (скорость меньше)», значение F0.08 является начальным значением задания частоты.

| | | | | |
|-------|----------------------|---|---------------------------|---|
| F0.09 | Направление вращения | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Без изменения направления | |
| | | 1 | Реверсивное направление | |

Изменяя F0.09, можно реализовать изменение направления вращения двигателя без изменения подключения двигателя, что эквивалентно смене подключения двух любых проводов двигателя (U, V, W) для изменения направления вращения двигателя.

Примечание: После сброса на заводские настройки направление вращения двигателя будет восстановлено в исходное состояние (F0.09=0). Будьте осторожны при использовании в ситуациях, когда после отладки системы категорически запрещено менять направление вращения двигателя.

| | | | |
|-------|----------------------|----------------------|----------|
| F0.10 | Максимальная частота | Заводская настройка | 50.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 50.00 Гц ~ 599.00 Гц | |

Аналоговый вход, многоступенчатые команды и т. п. при использовании в качестве задания частоты в STV050 SVPM калибруются на 100,0% относительно F0.10.

Инициализация этого параметра влияет на параметр F1.04. Учитывайте это после сброса к заводским настройкам.

| | | | | |
|-------|---------------------------|-----------------------|---------------------|---|
| F0.11 | Источник верхней скорости | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Настройка F0.12 | |
| | | 1 | Резерв | |
| | | 2 | FIC | |
| | | 3 | Резерв | |
| | | 4 | Резерв | |
| | 5 | Коммуникационная шина | | |

Определите источник верхней скорости. Верхняя скорость может быть задана параметром F0.12 или сигналом на аналоговом входе. Когда верхняя скорость устанавливается с помощью аналогового входа, 100% входного сигнала на аналоговом входе соответствуют F0.12

| | | | |
|-------|---------------------------|--|----------|
| F0.12 | Верхняя скорость | Заводская настройка | 50.00 Гц |
| | Диапазон настройки | Нижняя скорость F0.14 – максимальная частота F0.10 | |
| F0.13 | Смещение верхней скорости | Заводская настройка | 0.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 Гц ~ Максимальная частота F0.10 | |

Если верхний предел частоты является аналоговым или импульсным, F0.13 служит смещением значения настройки. Эта частота смещения накладывается на значение верхнего предела частоты, установленное параметром F0.12, в качестве окончательного значения настройки верхней скорости.

| | | | |
|-------|--------------------|----------------------------------|---------|
| F0.14 | Нижняя скорость | Заводская настройка | 0.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 Гц ~ Верхняя скорость F0.12 | |

Когда задание частоты ниже нижней скорости, установленной F0.14, ПЧ может остановиться, работать на нижнем пределе частоты или работать на нулевой скорости. Используемый режим работы можно установить с помощью F8.14.

| | | | |
|-------|--------------------|---------------------|----------------|
| F0.15 | Частота коммутации | Заводская настройка | По типоразмеру |
| | Диапазон настройки | 0.5кГц ~ 16.0кГц | |

Эта функция регулирует частоту коммутации ПЧ.

Регулируя частоту коммутации:

- можно уменьшить шум двигателя;
- исключить точки резонанса механической системы;
- уменьшить ток утечки на землю;
- уменьшить электромагнитное влияние ПЧ.

При низкой частоте коммутации высшая гармоническая составляющая выходного тока увеличивается и потери в двигателе увеличиваются. Соответственно повышается температура двигателя.

Когда частота коммутации выше, потери в двигателе уменьшаются. Температура двигателя уменьшается, но потери ПЧ увеличиваются. Температура ПЧ увеличивается, и помехи увеличиваются.

Регулировка частоты коммутации влияет на следующие характеристики:

| | |
|---------------------------------|---------------------|
| Частота коммутации | Низкая → высокая |
| Шум двигателя | Громкий → тихий |
| Форма выходного тока | Плохая → хорошая |
| Повышение температуры двигателя | Больше → меньше |
| Повышение температуры ПЧ | Меньше → больше |
| Ток утечки на землю | Маленький → большой |
| Электромагнитное излучение | Небольшое → большое |

Заводская настройка частоты коммутации различна для разных типоразмеров ПЧ. Хотя пользователь может вносить изменения в соответствии с потребностями, необходимо обратить внимание на следующее: если частота коммутации установлена выше, чем заводская настройка, это приведет к повышению температуры радиатора ПЧ. Пользователю необходимо снизить нагрузку ПЧ, в противном случае возникнет опасность срабатывания сигнализации о перегреве.

| | | | |
|-------|---|---------------------|---|
| F0.16 | Частота коммутации, регулируемая по температуре | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0: Откл 1: Вкл | |

Частота коммутации с регулировкой по температуре означает, что когда ПЧ обнаруживает высокую температуру собственного радиатора, он автоматически снижает частоту коммутации, чтобы уменьшить повышение температуры ПЧ. При понижении температуры радиатора частота коммутации постепенно возвращается к заданному значению. Эта функция может снизить вероятность срабатывания сигнализации о перегреве ПЧ.

| | | | |
|-------|-------------------------------|---------------------|-------------------|
| F0.17 | Время разгона ¹ | Заводская настройка | По типоразмеру ПЧ |
| | Диапазон настройки | 0.00с ~ 6500.0с | |
| F0.18 | Время торможения ¹ | Заводская настройка | По типоразмеру ПЧ |
| | Диапазон настройки | 0.00с ~ 6500.0с | |

Время разгона— это время, необходимое преобразователю для разгона от нулевой частоты до опорной частоты разгона/торможения (определяемой F0.25).

Время торможения— это время, необходимое преобразователю для торможения от опорной частоты разгона/торможения (определяемой F0.25) до нулевой частоты.

| | | | | |
|-------|---|---|---------------------|---|
| F0.19 | Дискретность темпа разгона/ торможения | | Заводская настройка | 1 |
| | Диапазон настройки | 0 | 1 секунда | |
| | | 1 | 0.1 секунда | |
| 2 | 0.01 секунда | | | |

Для удобства настройки привода STV050 SVPM предлагает три дискретности времени разгона/торможения: 1 секунда, 0,1 секунды и 0,01 секунды.

Примечание: При изменении F0.19 количество десятичных знаков, отображаемых в 4 группах времени разгона/торможения, изменится. Соответствующее время разгона/торможения также изменится.

| | | | | |
|-------|---|--|--------------------------------------|---------|
| F0.21 | Смещение частоты при преобразовании заданий | | Заводская настройка | 0.00 Гц |
| | Диапазон настройки | | 0.00 Гц ~ максимальная частота F0.12 | |

Функциональный код F0.21 действителен только в том случае, если в качестве источника частоты выбрано преобразование заданий – операции с основным источником задания частоты X и дополнительным источником задания частоты Y.

Когда в качестве задания частоты выбран результат операции с основным источником задания частоты X и дополнительным источником задания частоты Y, то к результату операции добавляется смещение F0.21.

| | | | | |
|-------|------------------------------|--|--------------------------|---|
| F0.22 | Дискретность задания частоты | | Заводская настройка | 2 |
| | Диапазон настройки | | 1 : 0.1 Гц 2: 0.01 Гц | |

Этот параметр используется для определения дискретности всех частотно-зависимых функциональных кодов.

Этот параметр в настоящее время неизменяем.

| | | | | |
|-------|--|---|---------------------|---|
| F0.23 | Цифровое задание частоты хранение в памяти | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Нет сохранения | |
| | | 1 | Сохранение | |

Эта функция действительна только в том случае, если задание частоты выбрано в виде цифровой настройки.

«Нет сохранения» означает, что после останова ПЧ цифровое значение задания частоты восстанавливается до значения F0.08 (заданная частота). Коррекция частоты, выполненная клавишами ▲, ▼ или сигналами на входах с назначенными функциями 6: ВВЕРХ (скорость больше)/7: ВНИЗ (скорость меньше), обнуляется.

«Сохранение» означает, что после останова ПЧ цифровое значение задания частоты сохраняется на значении, заданном при последнем останове. Коррекция частоты, выполненная с помощью клавиш ▲, ▼ или сигналами на входах с назначенными функциями 6: ВВЕРХ (скорость больше)/7: ВНИЗ (скорость меньше), остается эффективной.

| | | | | |
|-------|---------------------------------------|---|--------------------------------------|---|
| F0.25 | База для времени разгона и торможения | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Максимальная частота (F0.10) | |
| | | 1 | Задание частоты (уставка по частоте) | |
| 2 | 100 Гц | | | |

Время разгона/торможения — это время разгона/торможения от нулевой частоты до частоты, заданной F0.24.

Когда F0.25 равно 1, время разгона/торможения зависит от заданной частоты. Если заданная частота часто меняется, ускорение двигателя является переменным, на что необходимо обратить внимание при применении.

| | | | | |
|-------|--------------------------------|---|---------------------|---|
| F0.26 | Уставка частоты для ВВЕРХ/ВНИЗ | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Рабочая частота | |
| | | 1 | Заданная частота | |

Этот параметр действителен только в том случае, если задание частоты установлено как дискретная настройка.

Для корректировки заданной частоты используются кнопки ▲, ▼ на клавиатуре или клеммы с назначенными функциями 6: ВВЕРХ (скорость больше)/7: ВНИЗ (скорость меньше). Базовое значение для корректировки будет либо рабочая частота либо заданная частота.

Разница между этими двумя настройками очевидна, когда преобразователь находится в процессе разгона/торможения – когда рабочая частота преобразователя отличается от заданной частоты.

| | | | | |
|--------|---|--|---|------|
| F0.27 | Связь источника команд с источником задания частоты | | Заводская настройка | 0000 |
| | Диапазон настройки | Единицы | Связь канала управления =панель оператора с каналом задания | |
| | | 0 | Нет связи | |
| | | 1 | Дискретная настройка | |
| | | 2 | Резерв | |
| | | 3 | ПИД | |
| | | 4 | Резерв | |
| | | 5 | Резерв | |
| | | 6 | Ступенчатое задание | |
| | | 7 | ПЛК | |
| | | 8 | ПИД | |
| | | 9 | Задание частоты по коммуникационной шине | |
| | | Десятки | Связь канала управления =клеммник с каналом задания (0-9) | |
| | Сотни | Связь канала управления =коммуникационная шина с каналом задания (0-9) | | |
| Тысячи | Резерв | | | |

Параметр F0.27 определяет между тремя каналами управления и девятью каналами задания частоты для облегчения настройки.

Описание каналов задания – см. описание функционального кода F0.03. Различные каналы команд управления могут объединять один и тот же канал задания частоты.

Пример настройки: F0.27=0x0981.

«1» означает, что при выборе канала управления = панель оператора каналом задания частоты становится Дискретная настройка частоты.

«8» означает, что выборе «канал управления = клеммник» каналом задания частоты становится ПИД-регулятор.

«9» означает, что выборе канала управления = коммуникационная шина каналом задания частоты становится также коммуникационная шина.

Если источник команд имеет связь с каналом задания частоты, то источник задания частоты, заданный F0.03~F0.07, не актуален в течение срока действия связанного канала задания.

Группа F1 Параметры двигателя

| | | | |
|-------|------------------------|---|---|
| F1.00 | Тип двигателя | Заводская настройка | 2 |
| | Диапазон настройки | 2: синхронный двигатель с постоянными магнитами | |
| F1.01 | Номинальная мощность | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0.1 кВт ~ 1000.0 кВт | |
| F1.02 | Номинальное напряжение | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 1 В ~ 2000 В | |
| F1.03 | Номинальный ток | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0.01А ~ 655.35 А | |
| F1.04 | Номинальная частота | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0.1 Гц ~ Максимальная частота | |
| F1.05 | Номинальная скорость | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 1 об/мин – 65535 об/мин | |

Вышеуказанные функциональные коды являются параметрами паспортной таблички двигателя (шильдика). Необходимо точно установить соответствующие параметры согласно паспортной табличке двигателя.

Автонастройка необходима для повышения производительности векторного управления, а точность результатов автонастройки определяется правильной установкой параметров паспортной таблички двигателя.

| | | | |
|-------|------------------------|-----------------------|---|
| F1.16 | R статора измеренное | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0.001 Ом ~ 65.535 Ом | |
| F1.17 | Индуктивность по оси d | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0.01 мГн ~ 655.35 мГн | |
| F1.18 | Индуктивность по оси q | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0.01 мГн ~ 655.35 мГн | |
| F1.20 | Противоэдс двигателя | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0.1~6553.5 | |

F1.16~F1.20 — параметры модели (схемы замещения) синхронного двигателя. Эти параметры, как правило, не указаны на паспортной табличке двигателя, и их необходимо получить в процессе автонастройки.

При помощи статической автонастройки можно получить только три параметра: F1.16 ~ F1.18. Значение противоэдс двигателя должно быть введено пользователем согласно каталожным данным двигателя.

При помощи динамической автонастройки можно получить все пять параметров.

Если невозможно провести автонастройку при пусконаладке привода, Вы можете ввести соответствующие коды функций, упомянутые выше, в соответствии с параметрами, предоставленными производителем двигателя.

| | | | | |
|-------|---------------------|----|----------------------------|---|
| F1.37 | Опции автонастройки | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Нет действий | |
| | | 11 | Статическая автонастройка | |
| | | 12 | Динамическая автонастройка | |

0: Нет действий.

11: Статическая автонастройка. Подходит для ситуаций, когда двигатель и нагрузка не могут быть легко отсоединены и невозможно выполнить динамическую автонастройку с вращением. Перед выполнением статической автонастройки необходимо правильно установить тип двигателя и параметры паспортной таблички двигателя F1.01~F1.05. Во время статической автонастройки ПЧ может получить три параметра: F1.16 ~ F1.18. Значение противоэдс двигателя должно быть введено пользователем согласно каталожным данным двигателя.

Описание действия: Установите этот функциональный код на 11, затем нажмите СТАРТ (предварительно измените F0.02=0), ПЧ выполнит статическую автонастройку.

12: Динамическая автонастройка. Чтобы обеспечить паспортные характеристики регулирования привода, выберите динамическую автонастройку. При этом двигатель необходимо отключить от нагрузки, чтобы он оставался в состоянии холостого хода.

В процессе динамической автонастройки преобразователь сначала выполняет статическую автонастройку, затем разгоняется до частоты F0.08 в соответствии со временем разгона F0.17. После удержания в течение определенного периода времени он замедляется и останавливается в соответствии со временем торможения F0.18 и завершает автонастройку. Обратите внимание: значение F0.08 должно быть задано ненулевым для проведения динамической автонастройки.

Описание действия: Установите этот функциональный код на 12, затем нажмите СТАРТ (предварительно измените F0.02=0), ПЧ выполнит динамическую автонастройку.

****Примечание:** При выборе векторного режима управления необходимо правильно установить паспортные параметры двигателя и провести автонастройку; только точные параметры двигателя могут реализовать преимущества векторного управления.

Группа F2 Параметры векторного управления

Функциональные коды группы F2 действительны только для векторного управления, но не для управления U/F.

| | | | |
|-------|--|---------------------------------------|----------|
| F2.00 | Коэффициент передачи регулятора скорости 1 | Заводская настройка | 20 |
| | Диапазон настройки | 1 – 100 | |
| F2.01 | Постоянная времени регулятора скорости 1 | Заводская настройка | 0.50 с |
| | Диапазон настройки | 0.01 с ~ 10.00 с | |
| F2.02 | Частота переключения 1 | Заводская настройка | 5.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 – F2.05 | |
| F2.03 | Коэффициент передачи регулятора скорости 2 | Заводская настройка | 15 |
| | Диапазон настройки | 1 – 100 | |
| F2.04 | Постоянная времени регулятора скорости 2 | Заводская настройка | 1.00 с |
| | Диапазон настройки | 0.01 с ~ 10.00 с | |
| F2.05 | Частота переключения 2 | Заводская настройка | 10.00 Гц |
| | Диапазон настройки | F2.02 ~ Максимальная выходная частота | |

Когда ПЧ работает на разных частотах, можно выбрать разные параметры ПИ-регулятора контура скорости. Когда рабочая частота меньше частоты переключения 1 (F2.02), параметры ПИ-регулятора контура скорости равны F2.00 и F2.01. Когда рабочая частота превышает частоту переключения 2

(F2.05), параметры ПИ-регулятора контура скорости равны F2.03 и F2.04. Параметры ПИ-регулятора контура скорости между частотой переключения 1 и частотой переключения 2 представляют собой линейную интерполяцию между двумя группами параметров ПИ-регулятора, как показано на рисунке 1:

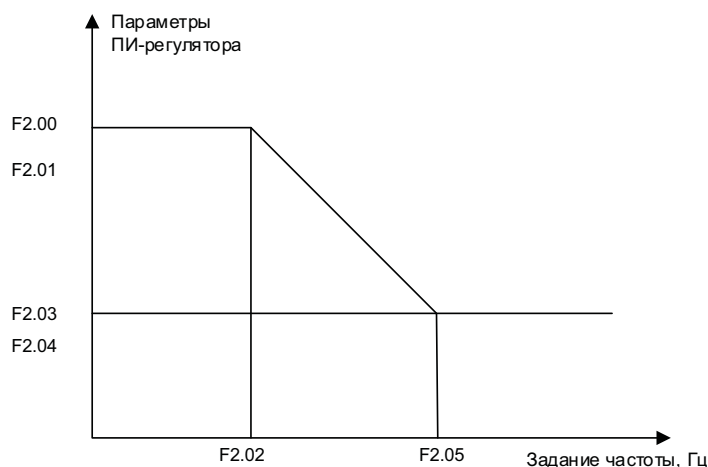


Рисунок 1. Интерполяция параметров ПИ-регулятора скорости

Путем установки коэффициента передачи и постоянной времени регулятора скорости можно регулировать динамические характеристики векторного управления.

Увеличение коэффициента передачи и уменьшение постоянной времени могут ускорить динамический отклик контура скорости. Однако слишком большой коэффициент передачи или слишком малая постоянная времени могут вызвать колебания системы.

Рекомендуемый метод регулировки

Если заводские параметры ПИ-регулятора не соответствуют требованиям технологии, то производится тонкая настройка на основе заводских параметров. Сначала увеличьте коэффициент передачи, чтобы гарантировать отсутствие колебаний системы; а затем уменьшите постоянную времени, чтобы система имела более быстрые характеристики отклика, а перерегулирование было небольшим.

Примечание. Если параметры ПИ-регулятора установлены неправильно, это может привести к чрезмерному превышению скорости и даже аварийным отключениям из-за перенапряжения.

| | | | |
|-------|------------------------|---------------------|------|
| F2.06 | Компенсация скольжения | Заводская настройка | 100% |
| | Диапазон настройки | 50% ~ 200% | |

При векторном управлении без датчика скорости этот параметр используется для коррекции ошибки регулирования скорости двигателя. Когда скорость двигателя при нагрузке меньше заданной, этот параметр увеличивается, и наоборот.

| | | | |
|-------|-------------------------------------|---------------------|---------|
| F2.07 | Постоянная фильтра контура скорости | Заводская настройка | 0.050 с |
| | Диапазон настройки | 0.000 с ~ 1.000 с | |

В режиме векторного управления выходом регулятора контура скорости является регулятор тока крутящего момента. Этот параметр используется для фильтрации выхода регулятора контура скорости (задания на ток крутящего момента).

Как правило, этот параметр не требует регулировки, но когда скорость сильно колеблется, время фильтрации можно соответствующим образом увеличить.

Если постоянная времени фильтрации контура скорости мала, выходной крутящий момент ПЧ может сильно колебаться, но реакция скорости будет быстрой.

| | | | |
|-------|---|---------------------|----|
| F2.08 | Коэффициент перевозбуждения векторного режима | Заводская настройка | 64 |
| | Диапазон настройки | 0 – 200 | |

Во время торможения ПЧ система управления перевозбуждением подавляет рост напряжения на шине и позволяет избежать ошибок, связанных с перенапряжением. Чем больше коэффициент перевозбуждения, тем сильнее эффект подавления.

В ситуациях, когда в процессе торможения ПЧ наблюдаются срабатывания сигнализации о перенапряжении, необходимо увеличить коэффициент перевозбуждения. Однако чрезмерное усиление перевозбуждения может легко привести к увеличению выходного тока.

В ситуациях, когда инерция очень мала и нет увеличения напряжения во время торможения двигателя, рекомендуется установить коэффициент перевозбуждения равным 0; для применений с тормозными резисторами также рекомендуется установить коэффициент перевозбуждения равным 0.

| | | | |
|-------|--|---------------------|--------|
| F2.09 | Источник задания максимального момента в режиме регулирования скорости | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | F2.10 |
| | | 1 | Резерв |
| | | 2 | FIC |
| | | 3 | Резерв |
| | | 4 | Резерв |
| | 5 | Настройка по шине | |
| F2.10 | Дискретная настройка максимального момента | Заводская настройка | 150.0% |
| | Диапазон настройки | 0.0% ~ 200.0% | |

В режиме управления скоростью в двигательном режиме максимальное значение выходного крутящего момента ПЧ задается источником верхнего предела крутящего момента.

F2.09 используется для выбора источника настройки верхнего предела крутящего момента. Когда он устанавливается через аналоговый и коммуникационный интерфейс, 100 % соответствующей настройки соответствует F2.10, а 100 % F2.10 — это номинальный крутящий момент двигателя.

Параметры F2.11 и F2.12 задают аналогичные настройки для максимального значения крутящего момента в генераторном режиме.

| | | | |
|-------|---|---|------|
| F2.13 | Коэффициент передачи регулятора возбуждения | Заводская настройка | 2000 |
| | Диапазон настройки | 0 – 60000 | |
| F2.14 | Постоянная времени регулятора возбуждения | Заводская настройка | 1300 |
| | Диапазон настройки | 0 – 60000 | |
| F2.15 | Коэффициент передачи регулятора момента | Заводская настройка | 2000 |
| | Диапазон настройки | 0 – 60000 | |
| F2.16 | Постоянная времени регулятора момента | Заводская настройка | 1300 |
| | Диапазон настройки | 0 – 60000 | |
| F2.17 | Свойства интегратора регулятора скорости | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | Единицы: Разделение интегратора 0: откл 1: вкл | |

Параметры ПИ-регулятора контура тока векторного управления, которые автоматически получаются после динамической автонастройки синхронной машины (с вращением), обычно не требуют изменения.

Следует напомнить, что интегральная часть регулятора тока не использует время интегрирования в качестве шкалы, а напрямую устанавливает интегральный коэффициент усиления. Если коэффициент усиления ПИ-регулятора токового контура установлен слишком большим, это может привести к колебаниям всего контура управления. Следовательно, когда наблюдаются колебания тока или крутящего момента, Вы можете вручную уменьшить коэффициент передачи ПИ-регулятора или постоянную времени.

| | | | |
|-------|--|--|------|
| F2.18 | Режим ослабления поля синхронизации | Заводская настройка | 1 |
| | Диапазон настройки: | 0: Ослабление магнитного поля откл. 1: Режим прямого расчёта 2: Режим расчёта + автоматической настройки | |
| F2.19 | Коэффициент ослабления поля синхронной машины | Заводская настройка | 5 |
| | Диапазон настройки: | 0 ~ 50 | |
| F2.20 | Максимальный ток ослабления поля синхронной машины | Заводская настройка | 50% |
| | Диапазон настройки: | 1% ~ 300% | |
| F2.21 | Максимальный коэффициент крутящего момента в зоне ослабления магнитного поля | Заводская настройка | 100% |
| | Диапазон настройки: | 10 %~ 500 % | |

F2.18 = 0, ослабление поля отсутствует.

В синхронных двигателях не используется управление ослаблением поля. Максимальная скорость, которую может развить двигатель, зависит от напряжения на шине преобразователя. Преимущество заключается в отсутствии тока ослабления поля и относительно небольшом выходном токе. Недостатком является невозможность достижения рабочей частотой заданного значения. Если заказчику требуется более высокая скорость, необходимо включить функцию ослабления поля.

F2.18 = 1 Режим автоматической регулировки

Этот метод ослабления поля прост и надежен. Чем выше скорость после входа в зону ослабления поля, тем больше ток ослабления поля. В случаях, когда требуется быстрое ослабление поля, коэффициент ослабления поля F2-19 синхронной машины может быть соответствующим образом увеличен. Однако слишком большое значение F2-19 приведет к нестабильности тока.

F2.18 = 2 Режим расчета + автоматической регулировки

Режим расчета + автоматической регулировки обеспечивает более высокую скорость регулировки тока ослабления поля. Этот режим можно использовать, когда автоматическая регулировка не может удовлетворить требованиям. Однако этот режим зависит от значений параметров двигателя.

| | | | |
|-------|---|-----------------------------------|---|
| F2.22 | Включить ограничение мощности в генераторном режиме | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки: | 0: Недействительно 1: Включено | |

Если параметр F2.22 установлен на 1, то вступают в силу верхний предел крутящего момента в генераторном режиме F2.12 и верхний предел источника крутящего момента в генераторном режиме F2.11. При заводской настройке различие между крутящим моментом генератора и крутящим моментом двигателя отсутствует, а их верхний предел равен параметру F2.10.

| | | | |
|-------|--|---------------------|----|
| F2.23 | Амплитуда выходного напряжения синхронной машины | Заводская настройка | 5% |
| | Диапазон настройки: | 1%~50% | |

Если после перехода в фазу ослабления поля требуется более высокое выходное напряжение, что позволит снизить ток ослабления поля, можно соответствующим образом уменьшить амплитуду выходного напряжения синхронной машины F2.23. Однако, если F2.23 слишком мал, выходное напряжение будет более склонно к насыщению, что скажется на характеристиках управления.

| | | | |
|-------|---|---|------|
| F2.24 | Ток определения начального положения ротора синхронной машины | Заводская настройка | 120% |
| | Диапазон настройки: | 50% ~ 180% | |
| F2.25 | Определение угла начального положения ротора | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки: | 0: Определять при каждом старте 1: Не определять 2: Определять при первом старте после подачи питания | |

Преимущество режима определения начального положения ротора заключается в отсутствии обратного вращения при запуске, но недостаток — в наличии шума при запуске. В ситуациях, когда обратное вращение запрещено при запуске и положение ротора двигателя изменится после остановки, параметр F2.25 необходимо установить на 0. В других случаях его можно установить на 1 или 2.

Чем меньше ток, тем тише звук при определении положения. Однако слишком малый ток может привести к неточному определению положения.

| | | | |
|-------|--|-------------------------------|-----|
| F2.27 | Коэффициент усиления степени явнополюсности синхронной машины | Заводская настройка | 100 |
| | Диапазон настройки: | 50~500 | |
| F2.28 | Управление при максимальном отношении крутящего момента к току | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки: | 0: отключено; 1: включено. | |

Этот набор функциональных кодов действителен только для синхронных двигателей с постоянными магнитами с явно выраженными полюсами. Как правило, это синхронные двигатели с постоянными магнитами вставного типа (IPMSM). Критерий оценки явнополюсности: $F1.18 / F1.17 > 1,5$. Убедившись, что двигатель является явнополюсным, установите F2.28 на 1. При той же нагрузке выходной ток уменьшится. Если установка F2.28 на 1 не приводит к уменьшению или даже увеличению выходного тока при той же нагрузке, можно регулировать F2.27 для минимизации выходного тока.

| | | | |
|-------|---|--------------------|-----|
| F2.36 | Ток возбуждения синхронной машины на малой скорости | Заводское значение | 30% |
| | Диапазон настройки | 0%~80% | |

На низких скоростях ток возбуждения увеличивается на определённую величину для улучшения управления. Величина тока возбуждения регулируется параметром F2.36. Заводское значение составляет 30% от номинального тока двигателя. Установка значения 0 означает, что ток возбуждения не увеличивается. Когда рабочая частота достигает 20% или более от номинальной частоты, ток возбуждения отключается.

| | | | |
|-------|------------------------------|--------------------|---|
| F2.37 | Начальная частота коммутации | Заводское значение | 4 |
| | Диапазон настройки | 0.8kHz ~ F0.15 | |

Для повышения нагрузочной способности на низкой скорости частота коммутации снижается во время работы на низкой скорости. По мере увеличения заданной частоты несущая частота в конечном итоге достигает заданной несущей частоты F0.15. F2.37 — начальная минимальная частота коммутации в кГц. Чем ниже частота коммутации, тем выше уровень шума. Если нужно минимизировать уровень шума, F2.37 можно установить равным F0.15.

| | | | |
|-------|--|-------------------------------|------|
| F2.43 | Активация режима нулевого сервопривода | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0: отключено; 1: включено. | |
| F2.44 | Частота переключения | Заводская настройка | 0.30 |
| | Диапазон настройки | 0.00~F2.02 | |
| F2.45 | Пропорциональное усиление контура скорости нулевого сервопривода | Заводская настройка | 10 |
| | Диапазон настройки | 1~100 | |
| F2.46 | Время интегрирования контура скорости нулевого сервопривода | Заводская настройка | 0.50 |
| | Диапазон настройки | 0.01 с ~ 10.00 с | |

Этот набор параметров используется для настройки функции нулевого сервопривода. В ситуациях, требующих удержания положения и высокой жёсткости нулевого сервопривода, её можно включить, установив F2.43 в значение 1; значение по умолчанию — 0, что отключает её. F2.44 — это частота переключения, а F2.45 и F2.46 — пропорциональный коэффициент усиления и время интегрирования контура скорости в условиях нулевого сервопривода. Уменьшение F2.46 снижает время интегрирования может повысить жёсткость нулевого сервопривода, но если оно слишком мало, это может вызвать колебания, поэтому его необходимо корректировать в соответствии с фактической ситуацией.

| | | | |
|-------|---|--|------|
| F2.47 | Останов синхронного двигателя и предотвращение обратного вращения | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки: | 0: отключено; 1: включено (предотвращение реверса двигателя при замедлении до 0 Гц) | |
| F2.48 | Угол останова | Заводская настройка | 0.8° |
| | Диапазон настройки: | 0,0 ° ~ 10,0 ° (если реверс происходит, увеличьте это значение) | |

Когда машина замедляется до полной остановки или снижается с определённой рабочей частоты до 0 Гц, двигатель может начать вращаться в реверсивном направлении. Чтобы избежать этого, установите F2.47 на 1, чтобы включить функцию антиреверса.

Значение F2.48 можно настроить для исключения реверса. Значение по умолчанию — 0,8 градуса. Если реверс всё ещё происходит при настройке по умолчанию, значение F2.48 можно увеличивать до тех пор, пока реверс не прекратится.

Если требования к реверсу не очень строгие, рекомендуется не включать эту функцию.

| | | | |
|-------|---------------------|---|---|
| F2.49 | Режим без настройки | Заводское значение | 4 |
| | Диапазон настройки | 0: отключено; 1: тест при подаче питания один раз; 2: Всегда включен. | |

В режиме векторного управления, если F2.49 установлен на 1, настройка параметров будет выполнена автоматически при первом запуске после включения питания, без необходимости отдельного этапа настройки. Если F2.49 установлен на 2, настройка параметров будет выполняться автоматически перед каждым запуском, также без необходимости отдельного этапа настройки. Если F2.49 установлен на 0, эта функция будет отключена, и потребуется отдельный этап настройки.

Группа F4 Дискретные и аналоговые входы

ПЧ серии STV050 SVPM стандартно поставляется в следующей конфигурации входов:

- 4 многофункциональных цифровых входа FWD, REV, S1, S2 и 1 аналоговый вход FIC.

| | | | |
|-------|------------------------------|---------------------|--------------------------|
| F4.00 | FWD вход: назначение функции | Заводская настройка | 1 (Старт вперед (FWD)) |
| F4.01 | REV вход: назначение функции | Заводская настройка | 2 (Реверс (REV)) |
| F4.02 | S1 вход: назначение функции | Заводская настройка | 9 (Сброс ошибки (RESET)) |
| F4.03 | S2 вход: назначение функции | Заводская настройка | 12 (Заданная скорость 1) |

Эти параметры используются для настройки функций цифровых многофункциональных входных клемм, а функции, которые можно выбрать, показаны в таблице ниже:

| Значение параметра | Функции | Описание |
|--------------------|--|--|
| 0 | Нет функции. | Для неиспользуемых клемм можно установить значение «Нет функции», чтобы предотвратить ложное срабатывание. |
| 1 | Старт вперед (FWD) | Команда старта в прямом и обратном направлениях вращение. |
| 2 | Реверс (REV) | |
| 3 | 3-х проводное управление | Активация режима 3-проводного управления. Подробную информацию см. в описании функционального кода F4.11 («Режим управления по дискретному входу»). |
| 4 | Толчок вперед (JOG F) | JOG F – толчок вперед, JOG R – толчок назад. Информацию о частоте и времени разгона/торможения толчкового режима см. в функциональных кодах F8.00, F8.01 и F8.02. |
| 5 | Толчок назад (JOG R) | |
| 6 | ВВЕРХ (скорость больше) | Команды увеличения и уменьшения частоты можно использовать для изменения частоты, когда частота устанавливается с внешнего терминала. Заданную частоту можно повышать или понижать, если источник частоты установлен в цифровом формате. |
| 7 | ВНИЗ (скорость меньше) | |
| 8 | Выбег | ПЧ блокирует выход, при этом процесс торможения механизма не контролируется ПЧ. |
| 9 | Сброс ошибки | Функция сброса неисправности. Функция аналогична клавише сброса на клавиатуре. Эта функция обеспечивает дистанционный сброс неисправности. |
| 10 | Пауза на СТАРТ | ПЧ замедляется и останавливается, но все рабочие параметры запоминаются, такие как параметры ПЛК, параметры частоты задания, параметры ПИД. После деактивации функции ПЧ возвращается в рабочее состояние перед остановкой. |
| 11 | Внешняя ошибка нормально-открытый вход | При назначении этой функции на дискретный вход функция «Внешняя ошибка» активируется при подаче на вход логической 1. ПЧ сообщает об ошибке EF и выполняет обработку неисправности в соответствии с режимом действия защиты от неисправности (подробнее см. функциональный код F9.47). |

| Значение параметра | Функции | Описание |
|--------------------|--|---|
| 12 | Заданная скорость 1 | 16 комбинаций состояний входов с этими функциями можно использовать для установки 16 скоростей или 16 других команд. Подробности смотрите ниже, в таблице 1. |
| 13 | Заданная скорость 2 | |
| 14 | Заданная скорость 3 | |
| 15 | Заданная скорость 4 | |
| 16 | Рампа разгона и торможения 1 | Четыре выбора времени разгона и торможения реализуются четырьмя состояниями входов с этими функциями. Подробности смотрите ниже, в таблице 2. |
| 17 | Рампа разгона и торможения 2 | |
| 18 | Переключение задания частоты | Используется для переключения различных источников задания частоты. Эта функция используется для переключения между двумя источниками частоты, когда переключение между ними установлено в качестве источника частоты в соответствии с функциональным кодом выбора источника частоты (F0.07). |
| 19 | Обнуление уставки 6:ВВЕРХ(СКОРОСТЬ БОЛЬШЕ)/7:ВНИЗ(СКОРОСТЬ МЕНЬШЕ) (вход, панель управления) | Когда задание частоты установлено на цифровую настройку частоты, эта функция сбрасывает значение частоты, измененное с помощью функций 6:ВВЕРХ(СКОРОСТЬ БОЛЬШЕ)/7:ВНИЗ(СКОРОСТЬ МЕНЬШЕ) или кнопок клавиатуры ВВЕРХ/ВНИЗ, и восстанавливает установленную частоту до значения, установленного F0.08. |
| 20 | Переключение канала управления | Когда в качестве источника команд установлено управление через клеммник (F0.02=1), эта функция позволяет переключаться между управлением через клеммник и управлением с панели оператора. Когда в качестве источника команд установлено управление по связи (F0.02=2), эта функция позволяет переключаться между управлением по шине и управлением с панели оператора. |
| 21 | Разгон и торможение запрещены | Гарантирует, что на ПЧ не влияют внешние сигналы (кроме команды остановки) и поддерживает текущую выходную частоту. |
| 22 | Пауза PID регулирования | ПИД-регулятор временно отключается, и ПЧ поддерживает текущую выходную частоту и больше не выполняет ПИД-регулирование. |
| 23 | Сброс сост. ПЛК | Когда ПЛК приостанавливается во время выполнения и снова запускается, эту функцию можно использовать для восстановления простого ПЛК ПЧ в исходное состояние. |
| 24 | Резерв | |
| 25 | Резерв | |
| 26 | Резерв | |
| 27 | Резерв | |
| 28 | Резерв | |
| 29 | Управление крутящим моментом отключено | Управление крутящим моментом преобразователя частоты отключено; преобразователь частоты переходит в режим управления скоростью. |
| 30 | Резерв | |
| 31 | Резерв | |
| 32 | Резерв | |
| 33 | Внешняя ошибка нормально закрытый вход | При назначении этой функции на дискретный вход функция «Внешняя ошибка» активируется при подаче на вход логической 0. ПЧ сообщает об ошибке EF и выполняет обработку неисправности в соответствии с режимом действия защиты от неисправности (подробнее см. функциональный код F9.47). |

| Значение параметра | Функции | Описание |
|--------------------|---|---|
| 34 | Изменение частоты запрещено | Если эта функция активна, преобразователь не реагирует на изменение задания частоты до тех пор, пока состояние входа с этой функцией не изменится на логический 0. |
| 35 | Реверс ПИД | Функция реверсирования ПИД-регулятора (см. описание FA.03). |
| 36 | Внешний СТОП 1 | Эту функцию можно использовать для остановки ПЧ, когда он управляется с панели оператора. Функция эквивалентна функции кнопки остановки на панели оператора. |
| 37 | Переключение канала управления вход 2 | Используется для переключения между управлением с клемм и управлением по шине. Если в качестве источника команд выбрано управление с клемм, ПЧ переключается на управление по шине, при наличии на входе с этой функцией логической 1, и наоборот. |
| 38 | Пауза интегратора PID | При наличии на входе с этой функцией логической 1 функция интегрирования ПИД-регулятора приостанавливается, но функции пропорциональной и дифференциальной регулировки ПИД-регулятора остаются активными. |
| 39 | Переключение между каналом задания X и предустановленной частотой | При наличии на входе с этой функцией логической 1 источник частоты X заменяется частотой, установленной F0.08. |
| 40 | Переключение между каналом задания Y и предустановленной частотой | При наличии на входе с этой функцией логической 1 источник частоты Y заменяется частотой, установленной F0.08. |
| 41 | Резерв | |
| 42 | Резерв | |
| 43 | Переключение параметров PID | При выборе условия переключения параметров ПИД по дискретному входу (FA.18=1), ПИД-регулятор использует группу параметров FA.05-FA.07, при наличии на входе с этой функцией логической 1, и группу параметров FA.15-FA.17, при наличии на входе с этой функцией логической 0. |
| 44 | Резерв | |
| 45 | Аварийный уровень воды | Функция назначается на вход с подключенным датчиком аварийного уровня воды (с релейным выходом). См. C9.23=1. |
| 46 | Резерв | |
| 47 | Аварийный СТОП | При наличии на входе с этой функцией логической 1, ПЧ останавливается с максимальным замедлением и во время процесса остановки ток находится на заданном пределе. Эта функция используется в ситуациях, когда ПЧ должен быть остановлен как можно быстрее, при нахождении системы в аварийной ситуации. |
| 48 | Внешний СТОП 2 | При любом режиме управления (управление с панели оператора, с клеммника, по коммуникационной шине) эту функцию можно использовать для торможения ПЧ по рампе. Время торможения равно времени торможения 4. |
| 49 | Запуск защиты от конденсации | ПЧ пропускает по статору асинхронного двигателя ток DC-торможения F6.13 в течение времени, установленного в C9.20. |
| 50 | Обнуление моточасов | Обнуление моточасов ПЧ. Эту функцию необходимо использовать в сочетании с работой таймера (F8.42) и временем достижения моточасов (F8.53). |
| 51 | Резерв | |
| 52 | Резерв | |
| 53 | Резерв | |
| 54 | Резерв | |

| Значение параметра | Функции | Описание |
|--------------------|---|---|
| 56 | Верхний уровень | Функция назначается на вход с подключенным датчиком верхнего уровня воды (с релейным выходом). См. С9.23=1. |
| 57 | Нижний уровень | Функция назначается на вход с подключенным датчиком нижнего уровня воды (с релейным выходом). См. С9.23=1. |
| 58 | Детектирование целостности линии (пожарный режим) | Активация детектирования целостности линии в пожарном режиме (1/2). |
| 59 | Пожарный режим 2 | Пожарный режим 2. |
| 60 | Пожарный режим 1 | Пожарный режим 1. |
| 61 | Очистка насоса | Активирует режим очистки насоса. |
| 62 | Резерв | |
| 63 | Активация пожарного режима 3 | Пожарный режим 3. |

4-м дискретным входам при помощи функций 12, 13, 14 и 15 можно сопоставить 16 значений команд. Подробности указаны в таблице 1:

Таблица 1. Функциональное описание ступенчатых команд

| K4 | K3 | K2 | K1 | Обозначение команды | Соответствующий параметр |
|-----|-----|-----|-----|-----------------------|--------------------------|
| Off | Off | Off | Off | Ступенчатая команда0 | FC.00 |
| Off | Off | Off | On | Ступенчатая команда1 | FC.01 |
| Off | Off | On | Off | Ступенчатая команда2 | FC.02 |
| Off | Off | On | On | Ступенчатая команда3 | FC.03 |
| Off | On | Off | Off | Ступенчатая команда4 | FC.04 |
| Off | On | Off | On | Ступенчатая команда5 | FC.05 |
| Off | On | On | Off | Ступенчатая команда6 | FC.06 |
| Off | On | On | On | Ступенчатая команда7 | FC.07 |
| On | Off | Off | Off | Ступенчатая команда8 | FC.08 |
| On | Off | Off | On | Ступенчатая команда9 | FC.09 |
| On | Off | On | Off | Ступенчатая команда10 | FC.10 |
| On | Off | On | On | Ступенчатая команда11 | FC.11 |
| On | On | Off | Off | Ступенчатая команда12 | FC.12 |
| On | On | Off | On | Ступенчатая команда13 | FC.13 |
| On | On | On | Off | Ступенчатая команда14 | FC.14 |
| On | On | On | On | Ступенчатая команда15 | FC.15 |

Пояснение к таблице 1:

K1, K2, K3, K4 – дискретные входы ПЧ с назначенными функциями 12, 13, 14 и 15.

On – логическая 1 на дискретном входе,

Off – логический 0 на дискретном входе.

Когда в качестве источника частоты выбрано 6: Ступенчатое задание, 100,0% значений FC.00..FC.15 соответствуют максимальной частоте F0.10. Помимо использования в качестве функции ступенчатой скорости, ступенчатые команды также могут использоваться в качестве источника задания ПИД-регулятора чтобы удовлетворить потребность в переключении между различными значениями предварительной настройки.

Таблица 2. Функциональное описание функции выбора времени разгона/торможения

| Вход 2 | Вход 1 | Выбор времени разгона/торможения | Соответствующие параметры |
|--------|--------|----------------------------------|---------------------------|
| Off | Off | время разгона1/торможения1 | F0.17, F0.18 |
| Off | On | время разгона2/торможения2 | F8.03, F8.04 |
| On | Off | время разгона3/торможения3 | F8.05, F8.06 |
| On | On | время разгона4/торможения4 | F8.07, F8.08 |

| | | | |
|-------|---------------------------------|---------------------|---------|
| F4.10 | Постоянная фильтра переключения | Заводская настройка | 0.010 с |
| | Диапазон настройки | 0.000 с ~ 1.000 с | |

Установите время программной фильтрации дискретного входа. Если дискретные входы подвержены помехам, которые могут привести к ложному срабатыванию, этот параметр можно увеличить для повышения защиты от помех. Однако увеличение времени фильтрации приведет к замедлению реакции дискретного входа.

| | | | | |
|-------|---------------------------------------|---|---------------------|---|
| F4.11 | Режим управления по дискретному входу | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | 2-х проводный тип 1 | |
| | | 1 | 2-х проводный тип 2 | |
| | | 2 | 3-х проводный тип 1 | |
| | | 3 | 3-х проводный тип 2 | |

Этот параметр определяет четыре различных способа управления работой ПЧ через дискретные входы. Приведенные ниже схемы актуальны в режиме логики NPN.

Обратите внимание: параметр F4.11 изменяет логику функций дискретных входов Старт вперед (FWD), Реверс (REV), 3-х проводное управление.

0: 2-х проводный тип 1

Это наиболее часто используемый двухпроводный режим. Прямое и обратное вращение двигателя определяется входами Sx и Sy.

Функции входов настроены следующим образом:

| Вход | Настройка | Описание |
|------|-----------|---------------------|
| Sx | 1 | СТАРТ ВПЕРЕД (FWD) |
| Sy | 2 | РЕВЕРС (REV) |

Где Sx и Sy — многофункциональные дискретные входы: FWD, REV, S1~ S2.

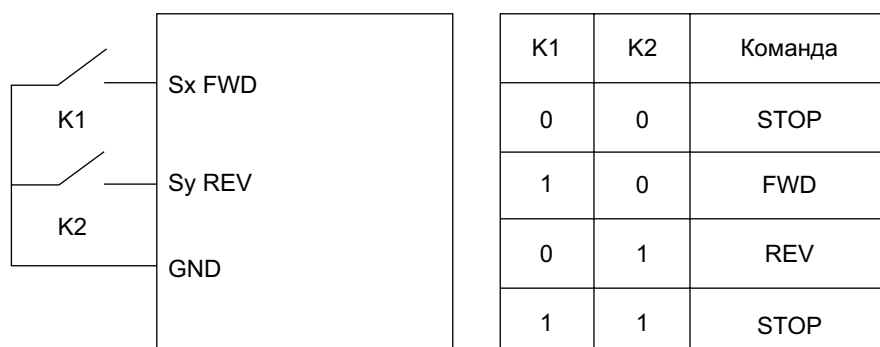


Рисунок 2. Двухпроводное управление тип 1

1: 2-х проводный тип 2

В этом режиме клемма S_x действует как клемма разрешения работы, а клемма S_y — для определения направления вращения.

Настройки функций терминала следующие:

| Вход | Настройка | Описание |
|-------------------|-----------|-------------|
| S_x Run | 1 | Разрешение |
| S_y Направление | 2 | Направление |

Где S_x и S_y — многофункциональные дискретные входы: FWD, REV, S1 ~ S2.



Рисунок 3. Двухпроводное управление тип 2

2: 3-проводной режим управления 1

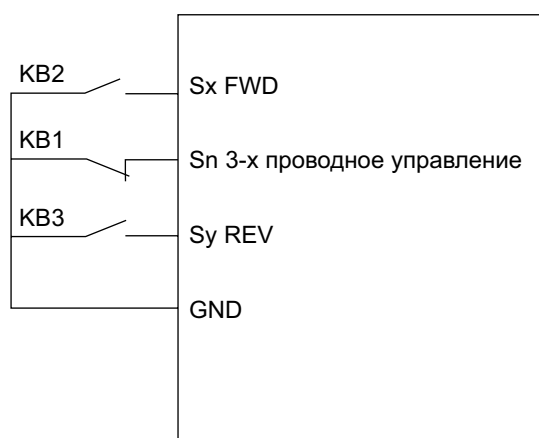
В этом режиме S_n является клеммой разрешения работы, а направление определяется S_x и S_y соответственно.

Настройки функций дискретных входов следующие:

| Вход | Настройка | Описание |
|-------|-----------|--------------------------|
| S_x | 1 | Старт вперед (FWD) |
| S_y | 2 | Реверс (REV) |
| S_n | 3 | 3-х проводное управление |

При работе клемма S_n должна быть замкнута первой, а нарастающий фронт импульса S_x или S_y используется для реализации управления прямым или обратным вращением двигателя.

Остановка осуществляется путем отключения сигнала от клеммы S_n .



KB1: Кнопка «Стоп». KB2: Кнопка «Вперед». KB3: Кнопка «Назад».

Рисунок 4. Трехпроводное управление тип 1

Где S_x , S_y и S_n — многофункциональные дискретные входы: FWD, REV, S1~S2.

S_x и S_y — импульсные, а S_n — активные по уровню.

3: 3-проводной режим управления 2

Разрешающая клемма этого режима — Sn. Команда СТАРТ задается Sx, а направление определяется состоянием Sy.

Настройки функций терминала следующие:

| Вход | Настройка | Описание |
|------|-----------|--------------------------|
| Sx | 1 | Старт вперед (FWD) |
| Sy | 2 | Реверс (REV) |
| Sn | 3 | 3-х проводное управление |

При работе клемма Sn должна быть замкнута первой, а сигнал СТАРТа двигателя генерируется нарастающим фронтом импульса Sx. Сигнал направления двигателя генерируется состоянием Sy.

Остановка осуществляется путем размыкания цепи сигнала на клеммы Sn.



KB1: Кнопка «Стоп». KB2: Кнопка «Старт». KB3: Кнопка «Направление».

Рисунок 5. Трехпроводное управление тип 2

Где Sx, Sy и Sn — многофункциональные дискретные входы: FWD, REV, S1~S2.

Sx — импульсный сигнал, Sy, Sn — сигналы по уровню.

| | | | |
|-------|--------------------------------|-------------------------|-------------|
| F4.12 | Вход ВВЕРХ/ВНИЗ темп изменения | Заводская настройка | 1.000 Гц/ с |
| | Диапазон настройки | 0.01 Гц/ с-65.535 Гц/ с | |

Используется для установки скорости изменения частоты, когда при помощи дискретных входов с назначенными функциями Вход 6:ВВЕРХ(СКОРОСТЬ БОЛЬШЕ)/7:ВНИЗ(СКОРОСТЬ МЕНЬШЕ) регулируется заданная частота.

| | | | |
|-------|--|---------------------|---------|
| F4.13 | FI кривая 1 точка минимального значения на входе | Заводская настройка | 0.00 В |
| | Диапазон настройки | 0.00 В ~ F4.15 | |
| F4.14 | FI кривая 1 точка минимального значения на входе преобразованное значение | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.00% ~ 100.0% | |
| F4.15 | FI кривая 1 точка макс. значения на входе | Заводская настройка | 10.00 В |
| | Диапазон настройки | F4.13 - 10.00 В | |
| F4.16 | FI кривая 1 точка максимального значения на входе преобразованное значение | Заводская настройка | 100.0% |
| | Диапазон настройки | -100.00% ~ 100.0% | |
| F4.17 | FI кривая 1 постоянная фильтра | Заводская настройка | 0.10 с |
| | Диапазон настройки | 0.00 с ~ 10.00 с | |

Вышеуказанные функциональные коды используются для установки соотношения между аналоговым входным напряжением или током и значением уставки.

Например, аналоговый вход FIC определен как источник задания частоты и параметры F4.13- F4.17 задают отношение между напряжением на входе FIC и уставкой частоты.

Выбор вида кривой для аналогового входа задается параметром F4.33 (см. далее).

Когда аналоговое входное напряжение превышает установленное «FI кривая 1 точка макс. значения на входе» (F4.15), аналоговое напряжение рассчитывается в соответствии с «FI кривая 1 точка макс. значения на входе» (F4.15).

Аналогично, когда аналоговое входное напряжение меньше установленного «FI кривая 1 точка минимального значения на входе» (F4.13), оно рассчитывается как «FI кривая 1 точка минимального значения на входе» (F4.13) или 0,0% на основе настройки FI кривая 1 точка минимального значения на входе преобразованное значение (F4.14)..

Когда аналоговый вход является токовым входом, ток 1 мА при вводе значений параметров F4.13, F4.15 эквивалентен 0,5 В.

Время фильтрации входа FI (FI кривая 1 постоянная фильтра) используется для установки времени программной фильтрации FI. Если аналоговая величина на объекте подвержена помехам, увеличьте время фильтрации, чтобы стабилизировать обнаруженную аналоговую величину. Однако чем больше время фильтрации, тем медленнее скорость обнаружения аналоговой величины. Поэтому то, как его установить, необходимо взвешивать в соответствии с реальной ситуацией в приводе механизма.

Значение номинального значения, соответствующего аналоговой настройке 100,0%, варьируется в разных приложениях. Пожалуйста, обратитесь к описанию в каждом разделе приложения.

На следующих рисунках показаны две типичные настройки:

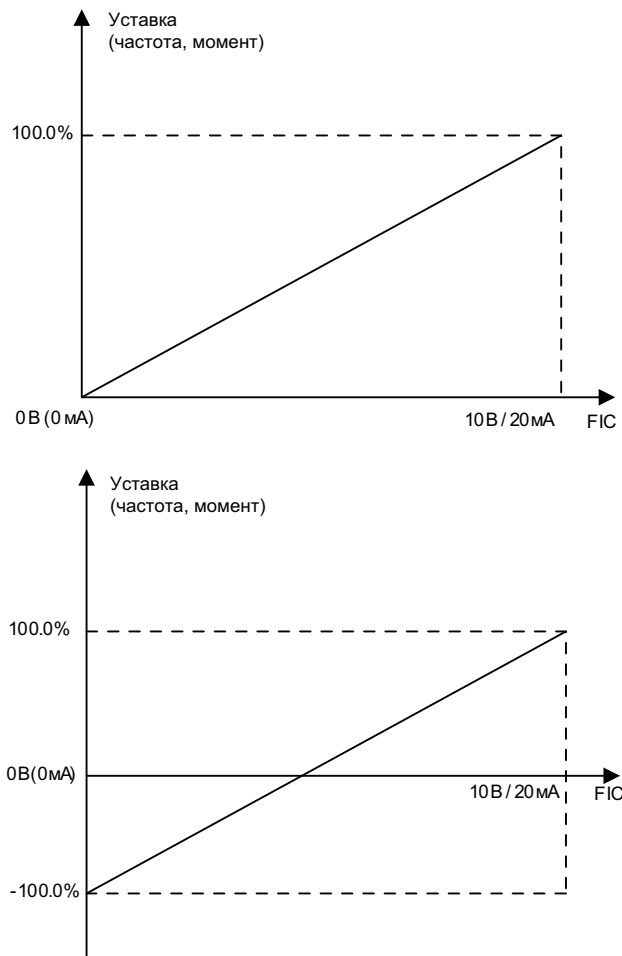


Рисунок 6. Соответствие между значением на аналоговом входе и уставкой

| | | | |
|-------|---|---------------------|---------|
| F4.18 | FI кривая 2 точка минимального значения на входе | Заводская настройка | 2.00 В |
| | Диапазон настройки | 0.00 В ~ F4.20 | |
| F4.19 | FI кривая 2 точка минимального значения на входе преобразованное значение | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.00% ~ 100.0% | |
| F4.20 | FI кривая 2 точка максимального значения на входе | Заводская настройка | 10.00 В |
| | Диапазон настройки | F4.18 – 10.00 В | |
| F4.21 | FI кривая 2 точка максимального значения на входе, преобразованное значение | Заводская настройка | 100.0% |
| | Диапазон настройки | -100.00% ~ 100.0% | |
| F4.22 | FI кривая 2 постоянная фильтра | Заводская настройка | 0.10 с |
| | Диапазон настройки | 0.00 с ~ 10.00 с | |

Описание функций кривой 2 такое же, как и для кривой 1. См. выше.

| | | | |
|-------|---|---------------------|----------|
| F4.23 | FI кривая 3 точка минимального значения на входе | Заводская настройка | -10.00 В |
| | Диапазон настройки | -10.00 В ~ F4.25 | |
| F4.24 | FI кривая 3 точка минимального значения на входе, преобразованное значение | Заводская настройка | -100% |
| | Диапазон настройки | -100.00% ~ 100.0% | |
| F4.25 | FI кривая 3 точка максимального значения на входе | Заводская настройка | 10.00 В |
| | Диапазон настройки | F4.23 – 10.00 В | |
| F4.26 | FI кривая 3 точка максимального значения на входе, преобразованное значение | Заводская настройка | 100.0% |
| | Диапазон настройки | -100.00% ~ 100.0% | |
| F4.27 | FI кривая 3 постоянная фильтра | Заводская настройка | 0.10 с |
| | Диапазон настройки | 0.00 с ~ 10.00 с | |

Описание функций кривой 3 такое же, как и для кривой 1. См. выше.

| | | | | |
|-------|--------------------|---------|--|-----|
| F4.33 | FI кривая, выбор | | Заводская настройка | 321 |
| | Диапазон настройки | Единицы | Резерв | |
| | | 1 | Кривая 1 (2 точки, смотри F4.13~F4.16) | |
| | | 2 | Кривая 2 (2 точки, смотри F4.18~F4.21) | |
| | | 3 | Кривая 3 (2 точки, смотри F4.23~F4.26) | |
| | | 4 | Кривая 4 (4 точки, смотри C6.00~C6.07) | |
| | | 5 | Кривая 5 (4 точки, смотри C6.08~C6.15) | |
| | | Десятки | Выбор кривой FIC (1-5, см. выше) | |
| Сотни | Резерв | | | |

Для выбора кривой для аналогового входа FIC используется разряд десятков этого функционального кода. Для аналогового входа можно выбрать любую из пяти кривых. Кривая 1, кривая 2 и кривая 3 являются двухточечными кривыми и задаются в группе функциональных кодов F4. Кривая 4 и кривая 5 являются 4-точечными кривыми и должны быть установлены в группе функциональных кодов C6.

| | | | | |
|-------|--|---------|--|-----|
| F4.34 | FI точка минимального значения на входе, выбор | | Заводская настройка | 000 |
| | Диапазон настройки | Единицы | Резерв | |
| | | 0 | Соотв. точке минимального значения на входе | |
| | | 1 | 0.0% | |
| | | Десятки | FIC ниже, чем точка минимального значения на входе, как выше | |
| Сотни | Резерв | | | |

Этот функциональный код используется для установки способа определения соответствующей настройки аналоговой величины, когда входное напряжение аналоговой величины меньше установленного минимального значения на входе.

Разряды десятков этого функционального кода соответствуют аналоговому входу FIC. Если выбрано значение 0, то когда вход FI ниже меньше установленного минимального значения на входе, соответствующей настройкой для аналоговой величины будет «FI кривая * точка минимального значения на входе преобразованное значение (F4.14, F4.19), определяемая кодом функции. Если выбрано значение 1, то когда входной сигнал FI ниже минимального входного значения, соответствующая настройка аналоговой величины составляет 0,0%.

| | | | |
|-------|--------------------|---------------------|-------|
| F4.35 | FWD пауза | Заводская настройка | 0.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 3600.0 с | |
| F4.36 | REV пауза | Заводская настройка | 0.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 3600.0 с | |
| F4.37 | S1 пауза | Заводская настройка | 0.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 3600.0 с | |

Параметры F4.35, F4.36, F4.37 используются для установки времени задержки реакции преобразователя на изменение состояния входа.

В настоящее время только FWD, REV и S1 имеют возможность устанавливать время задержки.

| | | | | |
|--------|---------------------------------|---------|-------------------------------------|-------|
| F4.38 | Режим работы входа, выбор 1 | | Заводская настройка | 00000 |
| | Диапазон настройки | Единицы | FWD настройка | |
| | | 0 | Логический 1 = вход соединен с COM | |
| | | 1 | Логическая 1 при откл. входа от COM | |
| | | Десятки | REV настройка (0-1, как для FWD) | |
| | | Сотни | S1 настройка (0-1, как для FWD) | |
| Тысячи | S2 настройка (0-1, как для FWD) | | | |

Он используется для установки режима логики цифровых входов. При значении F4.38= 0 для выбранного дискретного входа логический сигнал с этого дискретного входа не инвертируется. Для схемы NPN логическая единица на входе образуется при замыкании входа и COM. При схеме PNP логическая единица на входе образуется при замыкании входа и 24V.

При F4.38=1 для выбранного дискретного входа логический сигнал с этого дискретного входа инвертируется. Для схемы NPN логическая единица на входе образуется при размыкании входа и COM. При схеме PNP логическая единица на входе образуется при размыкании входа и 24V.

Пример: если выбрано значение F4.38=0000, то логическая 1 на дискретный вход FWD поступает при подключении входа к COM (схема NPN). Логический 0 поступает при размыкании цепи FWD-COM.

Если выбрано значение F4.38=0001, то логический 0 на дискретный вход FWD поступает при подключении входа к COM (схема NPN). Логическая 1 поступает при размыкании цепи FWD-COM.

Группа F5 Выходы

ПЧ серии STV050 SVPM оснащены одним аналоговым выходом FOC, одним реле, одним выходом «открытый коллектор».

| | | | | |
|-------|--------------------|---|----------------------------|---|
| F5.00 | Режим работы MO1 | | Заводская настройка | 1 |
| | Диапазон настройки | 0 | Резерв | |
| | | 1 | Открытый коллектор (MO1-R) | |

Выход MO1 представляет собой открытый коллектор.

| | | | |
|-------|--------------------------------|---------------------|---|
| F5.01 | Назначение функции на MO1-R | Заводская настройка | 0 |
| F5.02 | Реле RA-RC: назначение функции | Заводская настройка | 2 |

На реле и на выход «открытый коллектор» могут быть назначены функции, приведенные в таблице ниже.

Логика работы реле с назначенной функцией определяется значением функции («значение назначенной функции=логическая 1» или «значение назначенной функции=логическая 0», а также режимом логики (параметр F5.22, см. ниже).

| Настройка | Функция | Описание |
|-----------|---|--|
| 0 | Нет назначения | Никакая функция на выход не назначена. |
| 1 | Работа ПЧ | Индикация подачи на ПЧ команды СТАРТ(выходная частота может быть равна 0 Гц). Значение функции=логическая 1. |
| 2 | Авария (стоп) | Аварийное отключение ПЧ, останов механизма выбегом. Значение функции=логическая 1. |
| 3 | Достижение уровня частоты FDT1 | См. Описание F8.19 и F8.20. |
| 4 | Достижение задания частоты | См. Описание F8.21. |
| 5 | Работа на нулевой частоте (нет сигнала при снятии СТАРТа) | На ПЧ подана команда СТАРТ, выходная частота равна 0 Гц; значение функции=логическая 1. При снятии СТАРТа значение функции=логическая 0. |
| 6 | Предварительное предупреждение о перегрузке двигателя | Значение функции=логическая 1 при превышении значения порога предварительной перегрузки. См. описание F9.00-F9.02. |
| 7 | Предварительное предупреждение о перегрузке ПЧ | Значение функции=логическая 1 за 10 с до перегрузки ПЧ. |
| 8 | Высокий уровень | Если уровень воды D0.32>=C9.24, значение функции=логическая 1. |
| 9 | Низкий уровень | Если уровень воды D0.32<=C9.25, значение функции=логическая 1. |
| 10 | Уровень сухого хода | Если уровень воды D0.32<=C9.26, значение функции=логическая 1. |
| 11 | Цикл PLC завершен | При завершении цикла ПЛК значение функции=логическая 1 в течение 250 мс. |
| 12 | Моточасы достигнуты | При достижении моточасами значения F8.17, значение функции=логическая 1. |
| 13 | Частота ограничена | При задании частоты более верхней скорости и менее нижней скорости, и при достижении выходной частотой ограничений по нижней/верхней скорости – значение функции=логическая 1. |
| 14 | Резерв | |
| 15 | Готовность | Значение функции=логическая 1 при наличии силового питания и питания контрольной части ПЧ, при отсутствии аварий. |
| 16 | Резерв | |
| 17 | Верхнее ограничение частоты достигнуто | Значение функции=логическая 1 при достижении рабочей частотой значения верхней скорости F0.12. |

| Настройка | Функция | Описание |
|-----------|---|--|
| 18 | Нижнее ограничение частоты достигнуто | Значение функции=логическая 1 при достижении рабочей частотой значения нижней скорости F0.14. В состоянии стопа значение функции=логическая 0. |
| 19 | Недонапряжение | Значение функции=логическая 1 при недонапряжении. |
| 20 | Уставка по шине | Уставка частоты задается по коммуникационной шине. |
| 21 | Резерв | Резерв |
| 22 | Резерв | Резерв |
| 23 | Работа на нулевой частоте 2 (выход активен также при стопе) | На ПЧ подана команда СТАРТ, выходная частота равна 0 Гц; значение функции=логическая 1. При снятии СТАРТа значение функции=логическая 1. |
| 24 | Время под напряжением достигнуто | При превышении временем под напряжением (F7.13) значения F8.16 – значение функции=логическая 1. |
| 25 | Достижение уровня частоты FDT2 | См.Описание F8.28 и F8.29. |
| 26 | Достижение уровня частоты 1 | См.Описание 8.30 и F8.31. |
| 27 | Достижение уровня частоты 2 | См.Описание F8.32 и F8.33. |
| 28 | Достижение уровня тока 1 | См.Описание F8.38 и F8.39. |
| 29 | Достижение уровня тока 2 | См.Описание F8.40 and F8.41. |
| 30 | Выход таймера | Значение функции=логическая 1 при достижении таймером заданного времени (F8.42=1). |
| 31 | Резерв | |
| 32 | Сброс нагрузки | Значение функции=логическая 1 при сбросе нагрузки. |
| 33 | Реверс | Значение функции=логическая 1 при вращении в реверсивном направлении. |
| 34 | Нулевой ток на выходе | См. описание F8.28 и F8.29. |
| 35 | Температура модуля достигнута | Значение функции=логическая 1 при достижении температурой радиатора ПЧ (F7.07) значения (F8.47). |
| 36 | Выходной ток прев. ограничение (программное ограничение) | См. Описание F8.36 и F8.37. |
| 37 | Нижняя скорость достигнута (выход активен при остановленном ПЧ) | Значение функции=логическая 1 при достижении рабочей частотой значения нижней скорости F0.14. В состоянии стопа значение функции=логическая 1. |
| 38 | Предупреждение (ПЧ не останавливается аварийно) | Значение функции=логическая 1 при наличии аварии и при настройке реакции на аварию: «продолжение работы» |
| 39 | Резерв | |
| 40 | Моточасы достигнуты | Значение функции=логическая 1 при моточасах более F8.53. |
| 41 | Резерв | |
| 42 | Резерв | |
| 43 | Резерв | |
| 44 | Резерв | |
| 45 | Резерв | |
| 46 | Пожарный режим активирован | Активация пожарного режима |
| 47 | Предупреждение о низкой температуре | Температура менее FA.63 |

| | | | |
|-------|-------------------|---------------------|----|
| F5.06 | Резерв | Заводская настройка | 0 |
| F5.07 | Резерв | Заводская настройка | 0 |
| F5.08 | FOC выбор функции | Заводская настройка | 01 |

Диапазон аналогового выхода FOC составляет 0–10 В или 0–20 мА. Соотношение масштабирования между диапазоном аналогового выхода и соответствующей функцией показано в таблице ниже:

| Настройка | Функция | Масштабирование функции (соответствие диапазону выходного сигнала 0.0%~100.0%) |
|-----------|--|--|
| 0 | Текущая частота | 0 ~ Максимальная выходная частота |
| 1 | Заданная частота | 0 ~ Максимальная выходная частота |
| 2 | Выходной ток | 0 ~ 200% от номинального тока двигателя |
| 3 | Момент на валу | 0 ~ 200% от номинального момента двигателя |
| 4 | Выходная мощность | 0 ~ 200% от номинальной мощности |
| 5 | Выходное напряжение | 0 ~ 120% от номинального напряжения ПЧ |
| 6 | Резерв | |
| 7 | Резерв | |
| 8 | FIC | 0 В ~ 10 В (или 0-20 мА) |
| 9 ~11 | Резерв | |
| 12 | Уставка частоты по шине | 0.0% ~ 100.0% |
| 13 | Скорость двигателя | 0 ~ скорость, соответствующая максимальной выходной частоте |
| 14 | Выходной ток (100.0% соответствует 1000.0А) | 0.0А ~ 1000.0А |
| 15 | Выходное напряжение (100.0% соответствует 1000.0В) | 0.0 В ~ 1000.0 В |

| | | | |
|-------|--------------------|---------------------|-------|
| F5.12 | FOC коэф.нул.смещ | Заводская настройка | 0.00% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ +100.0% | |
| F5.13 | FOC усиление | Заводская настройка | 1.00 |
| | Диапазон настройки | -10.00 ~ +10.00 | |

Вышеуказанные функциональные коды обычно используются для коррекции дрейфа нуля аналогового выхода и отклонения выходной амплитуды. Их также можно использовать для настройки требуемых выходных кривых FOC.

Если нулевое смещение обозначить буквой «b», а усиление обозначить буквой k, фактический выходной сигнал обозначить буквой Y, а стандартный выходной сигнал обозначить буквой X, то фактический выходной сигнал будет равен:

$$Y=kX+b.$$

Где 100% коэффициента нулевого смещения FOC соответствуют 10 В (или 20 мА).

Под стандартным выходным сигналом понимается величина, соответствующая выходному сигналу 0–10 В (или 0–20 мА) без нулевого смещения и коррекции усиления.

Например: если на аналоговый выход назначена рабочая частота и нужно, чтобы выходной сигнал был равен 8 В, когда частота равна 0, и 3 В, когда частота равна максимальной частоте, то коэффициент усиления должен быть установлен на «-0,50», а смещение нуля должно быть установлено на «80%».

Например: если на аналоговый выход назначена рабочая частота и нужно, чтобы выходной сигнал был равен 20 мА, когда частота равна 50 Гц, и 4 мА, когда частота равна 0 Гц, то коэффициент усиления должен быть установлен на F5.13=0,80, а смещение нуля должно быть установлено на F5.12=20%.

| | | | |
|-------|--------------------|---------------------|-------|
| F5.17 | MO1 пауза | Заводская настройка | 0.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 3600.0 с | |
| F5.18 | RA-RC пауза | Заводская настройка | 0.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 3600.0 с | |

Параметры используются для установки паузы между фактическим изменением выходного сигнала реле и изменением логического состояния.

| | | | | |
|-------|----------------------------|------------------------------------|---------------------|-------|
| F5.22 | Выход, выбор режима логики | | Заводская настройка | 00000 |
| | Диапазон настройки | Единицы | MO1 настройка | |
| | | 0 | Положительная | |
| | | 1 | Отрицательная | |
| | Десятки | RA-RC настройка (0-1, как для MO1) | | |

Параметр определяет логику релейных выходов и выхода «открытый коллектор» ПЧ:

0: Положительная логика, выходная катушка реле активизируется при равенстве «значение назначенной функции=логическая 1» и деактивируется при «значение назначенной функции=логическая 0»;

1: Отрицательная логика, выходная катушка реле активизируется при равенстве «значение назначенной функции=логическая 0» и деактивируется при «значение назначенной функции=логическая 1».

Пример:

При F5.22=00010 и F5.02= 2 (Авария) катушка реле RA-RC будет активизирована (под напряжением) при исправном ПЧ.

При аварии ПЧ напряжение с катушки реле RA-RC будет снято.

Группа F6 Управление пуском и остановом

| | | | | |
|-------|--------------------|---|---------------------|---|
| F6.00 | Метод пуска | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Прямой пуск | |
| | | 1 | Резерв | |
| | | 2 | Резерв | |

0: Прямой запуск

Если время пускового торможения постоянным током установлено на 0, ПЧ начинает работать со стартовой частоты. Если время запуска торможения постоянным током не равно 0, сначала выполняется торможение постоянным током, а затем начинается старт со стартовой частоты. Он применим к нагрузкам с небольшой инерцией, когда двигатель может вращаться во время запуска.

| | | | | |
|-------|-------------------------------------|--|---------------------|---------|
| F6.03 | Стартовая частота | | Заводская настройка | 0.00 Гц |
| | Диапазон настройки | | 0.00 Гц ~ 10.00 Гц | |
| F6.04 | Время поддержания стартовой частоты | | Заводская настройка | 0.0 с |
| | Диапазон настройки | | 0.0 с ~ 100.0 с | |

Чтобы обеспечить крутящий момент двигателя при запуске, установите соответствующую пусковую частоту. Чтобы полностью установить магнитный поток при запуске двигателя, необходимо поддерживать пусковую частоту в течение определенного периода времени.

Пусковая частота F6.03 не ограничивается нижним пределом частоты. Но когда установленное задание частоты ниже пусковой частоты, ПЧ не запустится и будет находиться в состоянии ожидания.

В процессе переключения прямого и обратного вращения время удержания стартовой частоты не работает. Время удержания стартовой частоты не входит во время разгона, а входит во время работы простого ПЛК.

Пример 1:

F0.04=0 Дискретная настройка частоты
 F0.10=2.00 Гц Задание частоты 2.00 Гц
 F6.03=5.00 Гц Стартовая частота 5.00 Гц
 F6.04=2.0 с Время поддержания стартовой частоты 2.0 с.

В это время ПЧ будет находиться в состоянии ожидания, а выходная частота ПЧ составляет 0,00 Гц.

Пример 2:

F0.04 = 0 Дискретная настройка частоты
 F010=10.00 Гц Задание частоты 10.00 Гц
 F6.03=5.00 Гц Стартовая частота 5.00 Гц
 F6.04=2.0 с Время поддержания стартовой частоты 2.0 с

При этих настройках ПЧ разгоняется до 5,00 Гц, а после выдержки 2,0 с разгоняется до заданной частоты 10,00 Гц.

| | | | | |
|-------|----------------------------------|---|---------------------|---|
| F6.07 | Выбор рампы разгона и торможения | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Линейная | |
| | | 1 | S - кривая рампа А | |
| | | 2 | S - кривая рампа В | |

Выберите режим изменения частоты во время запуска и остановки ПЧ.

0: Линейная

Выходная частота линейного разгона и торможения увеличивается или уменьшается линейно. STV050 SVPM обеспечивает 4 типа времени разгона и торможения. Его можно выбрать через многофункциональные цифровые входы (F4.00-F4.07).

1: S-кривая рампа А

Выходная частота увеличивается или уменьшается в соответствии с S-образной кривой. S-образная кривая используется в местах, где требуется плавный пуск или остановка, например, в лифтах, конвейерных лентах и т. д. Функциональные коды F6.08 и F6.09 определяют временные соотношения начального и конечного сегментов S-образной кривой разгона и торможения. соответственно.

2: S-кривая рампа В

При этом S-образном ускорении и замедлении В номинальная частота двигателя всегда представляет собой изгиб S-образной кривой. Как показано на Рисунке 7, он обычно используется в случаях, когда требуется быстрое ускорение и замедление в области высоких скоростей, превышающих номинальную частоту двигателя.

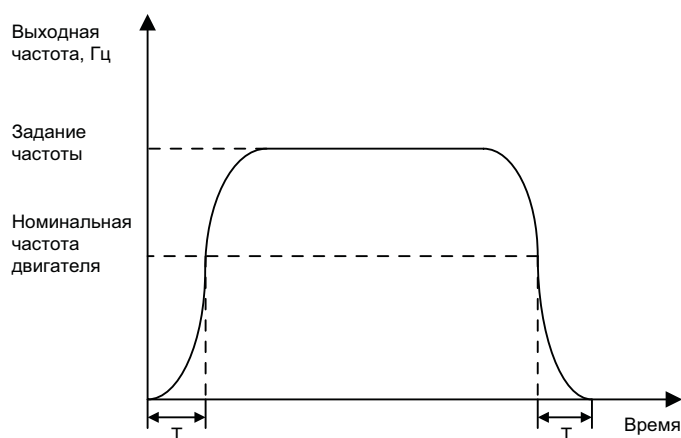


Рисунок 7. Диаграмма S-кривой В

Если заданная частота превышает номинальную, время разгона и торможения составляет:

$$t = \left(\frac{4}{9} * \left(\frac{f}{f_b} \right) + \frac{5}{9} \right) * T$$

Где f — заданная частота, f_b — номинальная частота двигателя, T — время разгона от 0 до номинальной частоты f_b .

| | | | |
|-------|---|--------------------------|-------|
| F6.08 | С-кривая коэффициент начального периода | Заводская настройка | 30.0% |
| | Диапазон настройки | 0.0% ~ (100.0% ~ F6.09) | |
| F6.09 | С-кривая коэффициент конечного периода | Заводская настройка | 30.0% |
| | Диапазон настройки | 0.0% ~ (100.0% ~ F6.08) | |

Коды функций F6.08 и F6.09 определяют временные соотношения начального и конечного сегментов С-образной кривой разгона и торможения А соответственно. Два функциональных кода должны соответствовать соотношению: $F6.08 + F6.09 \leq 100,0\%$.

На рисунке 4-2 t_1 — это параметр, определяемый параметром F6.08, и наклон изменения выходной частоты постепенно увеличивается в течение этого периода. t_2 — это время, определяемое параметром F6.09, и наклон изменения выходной частоты постепенно изменяется до 0 в течение этого периода времени. В течение периода времени между t_1 и t_2 наклон изменения выходной частоты фиксируется, то есть линейное ускорение и торможение осуществляется в этом интервале.

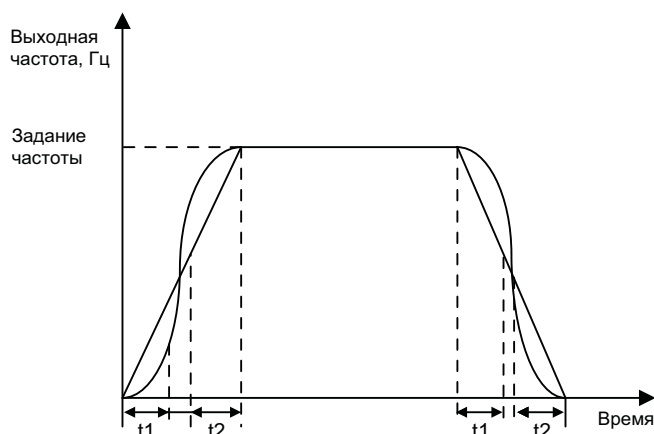


Рисунок 8. Диаграмма S-кривой А

| | | | | |
|-------|--------------------|---|---------------------|---|
| F6.10 | Режим торможения | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | По рампе | |
| | | 1 | Выбег | |

0: По рампе

После того, как на ПЧ поступает команда остановки, ПЧ снизит выходную частоту в соответствии с выбранным типом рампы (F6.07) и с временем торможения и остановится после того, как частота упадет до 0.

1: Выбег

После того, как на ПЧ поступает команда остановки, ПЧ немедленно блокирует выходные транзисторы. Двигатель переходит в режим остановки выбегом. Механизм останавливается в соответствии с механической инерцией и моментом сопротивления.

Группа F7 HMI

В этой группе собраны параметры HMI (дисплея и клавиатуры), которые задают взаимодействие между пользователем и ПЧ.

| | | | | |
|-------|---|-----------|--|--------|
| F7.00 | Коэф-т калибровки выход. мощн. | | Заводская настройка | 100.0% |
| | Диапазон настройки | | 0.0 – 200.0% | |
| F7.01 | Функция кнопки СТОП | | Заводская настройка | 1 |
| | Диапазон настройки | 0 | Функция активна только в режиме управления с панели управления (F0.02=0) | |
| | | 1 | Функция активна в любом режиме управления | |
| F7.03 | Параметр 1 LED дисплея после подачи СТАРТ | | Заводская настройка | 1F |
| | Диапазон настройки | 0000-FFFF | 0000-FFFF Bit00: Текущая частота 1 (Гц) Bit01: Заданная частота (Гц) Bit02: Напряжение шины постоянного тока (В) Bit03: Выходное напряжение (В) Bit04: Выходной ток (А) Bit05: Выходная мощность (кВт) Bit06: Момент на валу (%) Bit07: Состояние дискретных входов Bit08: Состояние дискретных выходов Bit09: Резерв Bit10: Напряжение FIC (В) Bit11: Резерв Bit12: Резерв Bit13: Резерв Bit14: Резерв Bit15: Уставка PID Если во время работы необходимо отобразить вышеуказанные параметры, установите соответствующую битовую позицию на 1, преобразуйте двоичное число в шестнадцатеричное и задайте его в F7.03. | |
| F7.04 | Параметр 2 LED дисплея после подачи СТАРТ | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0000-FFFF | 0000-FFFF Bit00: Обратная связь ПИД Bit01: Этап PLC Bit02: Резерв Bit03: Текущая частота 2 (Гц) Bit04: Остаток моточасов Bit05: Резерв Bit06: FIC напряжение (В) Bit07: Резерв Bit08: Резерв Bit09: Кол-во часов под напряжением Bit10: Текущие моточасы (Мин) Bit11: Резерв Bit12: Уставка по комм. шине Bit13: Резерв Bit14: Уставка частоты X (Гц) Bit15: Дополнительная уставка частоты Y (Гц) Если во время работы необходимо отобразить вышеуказанные параметры, установите соответствующую битовую позицию на 1, преобразуйте двоичное число в шестнадцатеричное и задайте его в F7.04. | |

Параметры рабочего дисплея используются для установки параметров, которые можно просмотреть, когда ПЧ находится в после подачи команды СТАРТ.

Для просмотра доступно не более 32 параметров состояния, а отображаемые параметры состояния выбираются в соответствии с двоичными значениями параметров F7.03 и F7.04, а последовательность отображения начинается с младшего бита F7.03.

| | | | |
|-------|-------------------------------|---------------------|---|
| F7.05 | LED индикация режима останова | Заводская настройка | 33 |
| | Диапазон настройки | 0000 – FFFF | 0000-FFFF Bit00: Заданная частота (Гц) Bit01: Напряжение шины постоянного тока (В) Bit02: Состояние дискретных входов Bit03: Состояние дискретных входов Bit04: Резерв Bit05: FIC напряжение (В) Bit06: Резерв Bit07: Резерв Bit08: Резерв Bit09: Этап PLC Bit10: Резерв Bit11: Уставка PID Bit12 – Bit15: Резерв Если во время работы необходимо отобразить полученные параметры, установите соответствующую позицию на 1, преобразуйте двойное число в шестнадцатеричное и задайте его в F7.05. |
| F7.06 | Множитель скорости механизма | Заводская настройка | 1.0000 |
| | Диапазон настройки | 0.0001 ~ 6.5000 | |

Если необходимо отобразить скорость механизма, используйте этот параметр для настройки соответствующего соотношения между выходной частотой ПЧ и скоростью механизма. Подробную информацию о соответствующем отношении см. в описании F7.12.

| | | | |
|-------|--------------------|---------------------|---|
| F7.07 | Температура ПЧ | Заводская настройка | - |
| | Диапазон настройки | 0.0°C ~ 100.0°C | |

Он используется для отображения температуры ПЧ в реальном времени.

Различные модели ПЧ имеют разные значения температуры защиты от перегрева.

| | | | |
|-------|--------------------|---------------------|---|
| F7.09 | Моточасы | Заводская настройка | - |
| | Диапазон настройки | 0ч ~ 65535 ч | |

Параметр F7.09 используется для отображения времени работы ПЧ. Когда время работы достигает установленного времени работы F8.17, функция многофункционального цифрового выхода (12) преобразователя выдает сигнал.

| | | | | |
|-------|---------------------------------|-------------------------|--------------------------|--|
| F7.11 | Версия программного обеспечения | Заводская настройка | - | |
| | Диапазон настройки | Версия ПО | | |
| F7.12 | Точность скорости механизма | Заводская настройка | 1 | |
| | Диапазон настройки | 0 | 0 разрядов после запятой | |
| | | 1 | 1 разряд после запятой | |
| | | 2 | 2 разряда после запятой | |
| 3 | | 3 разряда после запятой | | |

Он используется для установки количества десятичных знаков отображения скорости механизма.

Следующий пример иллюстрирует метод расчета скорости механизма:

Если коэффициент отображения скорости нагрузки F7.06 равен 2,000, точность скорости механизма F7.12 равна 2 (2 десятичных знака), рабочая частота преобразователя составляет 40,00 Гц, скорость механизма равна: $40,00 \times 2,000 = 80,00$. (с отображением двух десятичных знаков)

Если ПЧ находится в состоянии останова, отображаемая скорость механизма соответствует заданной частоте, т.е. «заданная скорость нагрузки». Если взять в качестве примера заданную частоту 50,00 Гц, то скорость механизма в состоянии отключения составит: $50,00 \times 2,000 = 100,00$ (с отображением двух десятичных знаков).

| | | | |
|-------|---|---------------------|---|
| F7.13 | Суммарное количество часов под напряжением (0..65535 ч) | Заводская настройка | - |
|-------|---|---------------------|---|

Когда это время достигнет установленного времени под напряжением (F8.17), цифровой выход с назначенной функцией (24) перейдет в состояние логической 1.

| | | | |
|-------|-------------------------------|---------------------|---|
| F7.14 | Суммарное потребление энергии | Заводская настройка | - |
| | Диапазон | 0 ~ 65535 кВт*ч | |

Он используется для отображения потребляемой энергии ПЧ.

Группа F8 Быстрый доступ

| | | | |
|-------|-------------------------|--------------------------------|---------|
| F8.00 | Частота толчка | Заводская настройка | 2.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 Гц ~ Максимальная частота | |
| F8.01 | Рампа разгона толчка | Заводская настройка | 20.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 6500.0 с | |
| F8.02 | Рампа торможения толчка | Заводская настройка | 20.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 6500.0 с | |

Определите заданную частоту, а также время разгона и торможения преобразователя во время толчкового режима.

При работе в толчковом режиме режим запуска фиксируется как прямой пуск (F6.00=0), а режим остановки фиксируется как торможение по рампе (F6.10=0).

| | | | |
|-------|-------------------------------|---------------------|----------------|
| F8.03 | Время разгона ² | Заводская настройка | По типоразмеру |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 6500.0 с | |
| F8.04 | Время торможения ² | Заводская настройка | По типоразмеру |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 6500.0 с | |
| F8.05 | Время разгона ³ | Заводская настройка | По типоразмеру |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 6500.0 с | |
| F8.06 | Время торможения ³ | Заводская настройка | По типоразмеру |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 6500.0 с | |
| F8.07 | Время разгона ⁴ | Заводская настройка | По типоразмеру |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 6500.0 с | |
| F8.08 | Время торможения ⁴ | Заводская настройка | По типоразмеру |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 6500.0 с | |

STV050 SVPM поддерживает 4 набора времен разгона и торможения, т. е. F0.17/F0.18 и вышеуказанные 3 набора времени разгона и торможения.

Определения 4 наборов времени разгона и торможения абсолютно одинаковы, обратитесь к соответствующим инструкциям F0.17 и F0.18. С помощью различных комбинаций многофункциональных цифровых входов можно переключать и выбирать 4 набора времени разгона и торможения. Для конкретных методов использования обратитесь к соответствующим инструкциям в функциональных кодах F4.00-F4.05.

| | | | |
|-------|--------------------|--------------------------------|---------|
| F8.09 | Частотное окно 1 | Заводская настройка | 0.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 Гц ~ Максимальная частота | |
| F8.10 | Частотное окно 2 | Заводская настройка | 0.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 Гц ~ Максимальная частота | |
| F8.11 | Гист. част. окна | Заводская настройка | 0.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 ~ Максимальная частота | |

Когда заданная частота находится в диапазоне частотного окна, фактическая рабочая частота будет равна значению частотного окна с учетом гистерезиса F8.11. Таким образом ПЧ может избежать точки механического резонанса в механизме.

Для STV050 SVPM можно установить две точки частотного окна; если оба частотного окна установлены на 0, функция частотного окна будет отменена.

Принципиальную схему частотных окон см. на рисунке 9.

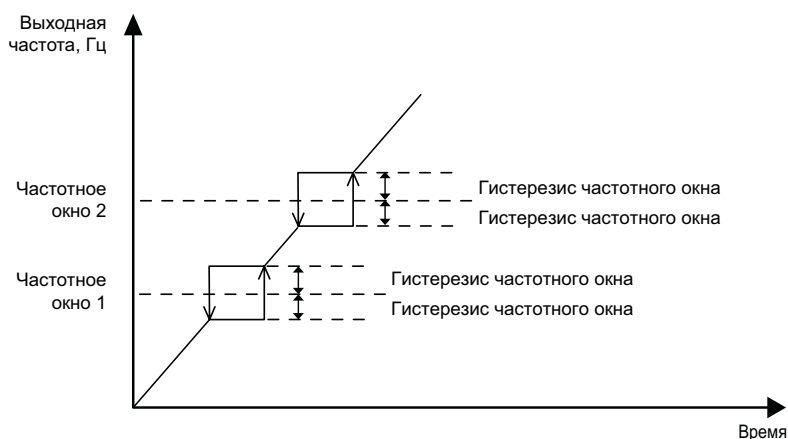


Рисунок 9. Диаграмма частотного окна

| | | | |
|-------|---|---------------------|-------|
| F8.12 | Зона нечувствительности вперед и реверс | Заводская настройка | 0.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 3000.0 с | |

Установите время перехода при смене направления вращения, как показано на рисунке 10:

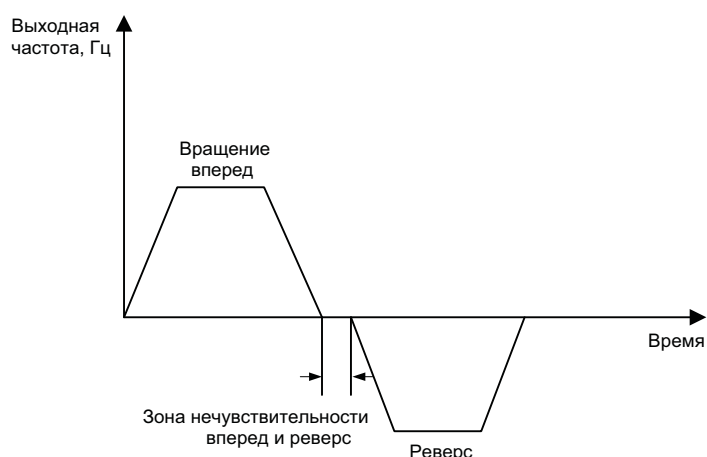


Рисунок 10. Диаграмма использования зоны нечувствительности при смене направления вращения

| | | | |
|-------|---------------------|---------------------|-----------|
| F8.13 | Разрешение инверсии | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Включено |
| | | 1 | Выключено |

Этот параметр используется для установки возможности работы ПЧ в реверсивном режиме. Если двигателю не разрешено работать в обратном направлении, установите F8.13=1.

| | | | |
|-------|---------------------------------------|---------------------|-------------------------------|
| F8.14 | Режим работы ниже минимальной частоты | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Работа на минимальной частоте |
| | | 1 | Стоп |
| | | 2 | Работа на нулевой скорости |

Когда заданная частота ниже нижней скорости, с помощью этого параметра можно выбрать различное поведение ПЧ.

STV050 SVPM обеспечивает три режима работы для удовлетворения различных требований приложений.

| | | | |
|-------|-----------------------|---------------------|---------|
| F8.15 | Выравнивание нагрузки | Заводская настройка | 0.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 Гц ~ 10.00 Гц | |

Эта функция обычно используется для распределения нагрузки в случае многодвигательного привода, когда несколько двигателей приводят в движение один и тот же механизм (например, многодвигательный конвейер). Каждый двигатель при этом подключен к своему ПЧ.

Параметр F8.15 "Выравнивание нагрузки" снижает выходную частоту ПЧ при увеличении нагрузки. Степень снижения определяется значением параметра F8.15. При многодвигательном приводе, в котором каждый ПЧ приводит в движение свой двигатель, такое управление ПЧ приводит к выравниванию нагрузки между приводами.

Этот параметр относится к значению уменьшения выходной частоты при номинальной нагрузке.

| | | | |
|-------|--|---------------------|-----|
| F8.16 | Установка заданного суммарного времени под напряжением | Заводская настройка | 0 ч |
| | Диапазон настройки | 0.0 ч ~ 65000 ч | |

Когда совокупное время включения питания (F7.13) достигает значения, установленного F8.16, многофункциональный цифровой выход ПЧ переходит в состояние логической 1 (F5.01=24).

| | | | |
|-------|------------------------------|---------------------|-----|
| F8.17 | Установка заданных моточасов | Заводская настройка | 0 ч |
| | Диапазон настройки | 0.0 ч ~ 65000 ч | |

Он используется для установки времени работы ПЧ.

Когда совокупное время работы (F7.09) достигает установленного времени работы, многофункциональный цифровой выход ПЧ переходит в состояние логической 1 (F5.01=40).

| | | | | |
|-------|---|---------------------|-----------------------------|---|
| F8.18 | Авторестарт при сбросе аварии и включении питания | Заводская настройка | | 1 |
| | Диапазон настройки | 0 | Нет защиты | |
| | | 1 | Защищено (нет авторестарта) | |

Заводская настройка: для версий firmware V113.0-7(380V) & V112.0-5(220V) и выше: F8.18=1. Для более ранних версий firmware: F8.18=0.

F8.18=0

Команда СТАРТ активна при включении питания:

Если F8.18 установлен на 0, то если команда СТАРТ действительна при включении ПЧ (например, клемма команды СТАРТ находится в замкнутом состоянии перед включением питания), ПЧ отреагирует на команду СТАРТ.

Команда СТАРТ и СБРОС АВАРИИ:

Если F8.18 установлен на 0, то если команда СТАРТ действительна во время сброса ошибки ПЧ (сброс по функции клеммы Сброс ошибки (RESET) ИЛИ при помощи кнопки СТОП/СБРОС на панели ПЧ), ПЧ отреагирует на команду СТАРТ.

F8.18=1 (заводская настройка для версий firmware V113.0-7(380V) & V112.0-5(220V) и выше)

Команда СТАРТ активна при включении питания:

Если F8.18 установлен на 1, то если команда СТАРТ действительна при включении ПЧ (например, клемма команды СТАРТ находится в замкнутом состоянии перед включением питания), ПЧ не отреагирует на команду СТАРТ. Команду СТАРТ необходимо снять и подать снова для запуска ПЧ.

Команда СТАРТ и СБРОС АВАРИИ:

Если F8.18 установлен на 1, и если команда СТАРТ действительна на момент сброса ошибки ПЧ (сброс по функции клеммы Сброс ошибки (RESET) ИЛИ при помощи кнопки СТОП/СБРОС на панели ПЧ), ПЧ не будет реагировать на команду СТАРТ. Команду СТАРТ необходимо снять и подать снова для запуска ПЧ.

| | | | |
|-------|--|--------------------------------|----------|
| F8.19 | Уровень частоты 1 (FDT1) | Заводская настройка | 50.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 Гц ~ Максимальная частота | |
| F8.20 | Гистерезис для уровня частоты 1 (FDT1) | Заводская настройка | 5.0% |
| | Диапазон настройки | 0.0% ~ 100.0% (от уровня FDT1) | |

Когда рабочая частота превышает значение обнаружения частоты, многофункциональный выход ПЧ выдает логической 1, а когда частота ниже значения обнаружения на величину гистерезиса, многофункциональный выход ПЧ выдает логической 0 (для дискретного выхода F5.01=3: Достижение уровня частоты FDT1).

Вышеуказанные параметры используются для установки значения обнаружения выходной частоты и значения гистерезиса после прекращения действия входного сигнала. Параметр F8.20 (гистерезис) представляет собой процент частоты относительно значения определения частоты F8.19. Рисунок 11 поясняет логику работы функции Достижение уровня частоты FDT1.

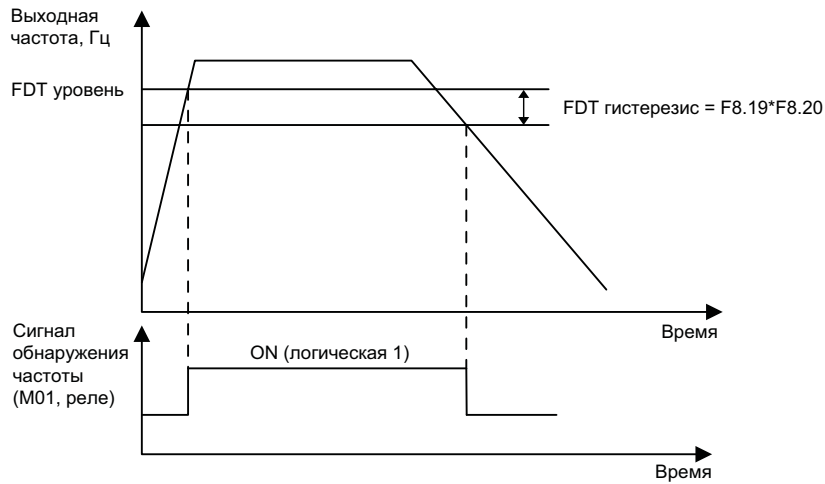


Рисунок 11. Логика функции «Достижение уровня частоты FDT1»

| | | | |
|-------|-------------------------------|-------------------------------------|------|
| F8.21 | Гистерезис для уровня частоты | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | 0.00 ~ 100% от максимальной частоты | |

Когда рабочая частота превышает значение заданной частоты, многофункциональный выход ПЧ выдает логической 1, а когда частота ниже значения обнаружения на величину гистерезиса, многофункциональный выход ПЧ выдает логической 0 (F5.01= 4: Достижение задания частоты).

Вышеуказанный параметр используется для установки значения гистерезиса после прекращения действия входного сигнала. Параметр F8.21 (гистерезис) представляет собой процент частоты относительно значения от максимальной частоты F0.10.

Рисунок 12 поясняет логику работы функции Достижение задания частоты.

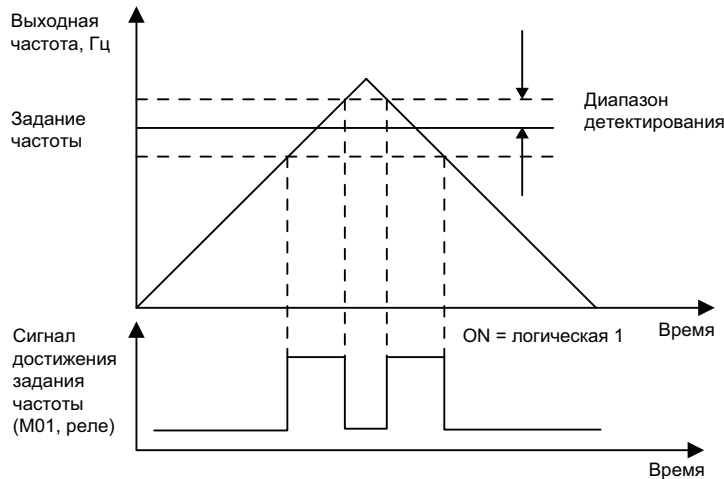


Рисунок 12. Логика работы функции «Достижение задания частоты»

| | | | | |
|-------|---|---|---------------------|---|
| F8.22 | Частотное окно при разгоне и торможении | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Неактивно | |
| | | 1 | Активно | |

Этот функциональный код используется для активации частотного окна во время разгона и торможения.

Если для него установлено значение «Активно», а рабочая частота находится в пределах диапазона частотного окна, фактическая рабочая частота будет находиться вне диапазона частотного окна.

Рисунок 13 представляет собой схематическое изображение работы функции частотного окна во время разгона и торможения.

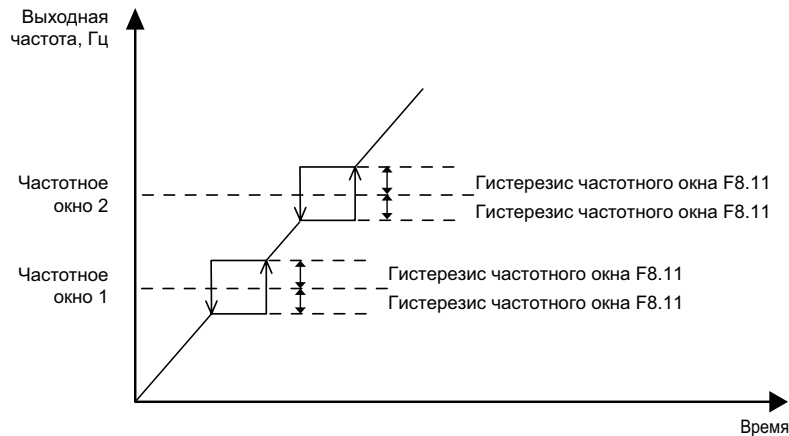


Рисунок 13. Логика работы функции частотного окна во время разгона и торможения

| | | | |
|-------|---|--------------------------------|---------|
| F8.25 | Время разгона 1 / Время разгона 2 частота переключения | Заводская настройка | 0.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 Гц ~ Максимальная частота | |
| F8.26 | Время торможения 1/ время торможения 2 частота переключения | Заводская настройка | 0.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 Гц ~ Максимальная частота | |

Параметры F8.25/F8.26 актуальны, когда время разгона и торможения не выбраны с помощью функции многофункционального дискретного входа.

Параметры используются для выбора различного времени разгона и торможения в соответствии с диапазоном рабочих частот вместо использования многофункционального дискретного входа.

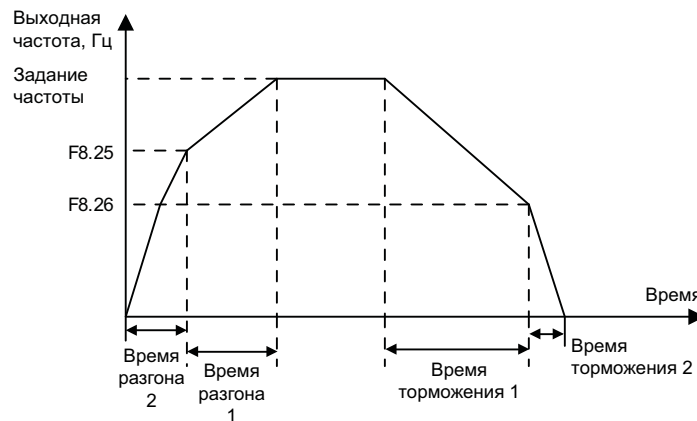


Рисунок 14. Принципиальная схема переключения между временами разгона и торможения

Рисунок 14 представляет собой схематическое изображение переключения между временами разгона и торможения.

Если рабочая частота меньше F8.25, выбирается время разгона2; если рабочая частота больше F8.25, выбирается время разгона1.

Если во время торможения рабочая частота превышает F8.26, выбирается время торможения1, а если рабочая частота меньше F8.26, выбирается время торможения2.

| | | | |
|-------|------------------------|---------------------|-----------|
| F8.27 | Вход приоритета толчка | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Отключено |
| | | 1 | Активно |

Этот параметр используется для установки того, имеет ли функция толчкового режима наивысший приоритет.

Когда приоритет толчкового режима действителен и если во время работы поступает команда толчкового режима, то ПЧ переключится в толчковый режим.

| | | | |
|-------|---|--------------------------------|----------|
| F8.28 | Уровень детектирования по частоте (FDT2) | Заводская настройка | 50.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 Гц ~ Максимальная частота | |
| F8.29 | Гистерезис детектирования по частоте (FDT2) | Заводская настройка | 5.0% |
| | Диапазон настройки | 0.0% ~ 100.0% (FDT2 значение) | |

Логика работы функции достижение уровня частоты FDT2 точно такая же, как у FDT1; обратитесь к соответствующему описанию FDT1, т. е. к описанию функциональных кодов F8.19 и F8.20.

| | | | |
|-------|-------------------------------------|--------------------------------------|----------|
| F8.30 | Уровень детектирования по частоте 1 | Заводская настройка | 50.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 Гц ~ Максимальная частота | |
| F8.31 | Диапазон детектирования 1 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | 0.0% ~ 100.0% (Максимальная частота) | |
| F8.32 | Уровень детектирования по частоте 2 | Заводская настройка | 50.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 Гц ~ Максимальная частота | |
| F8.33 | Диапазон детектирования 2 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | 0.0% ~ 100.0% (Максимальная частота) | |

Когда рабочая частота находится в пределах положительного и отрицательного диапазона детектирования произвольной частоты, многофункциональный выход ПЧ выдает логическую 1, а когда частота находится вне пределов, многофункциональный выход ПЧ выдает логическую 0 (для дискретного выхода F5. 01 = 26: Достижение уровня частоты 1/ 27: Достижение уровня частоты 2).

STV050 SVPM предоставляет два набора параметров обнаружения достижения произвольной частоты, которые устанавливают значение частоты и диапазон обнаружения частоты соответственно.

Рисунок 15 иллюстрирует работу этой функции.

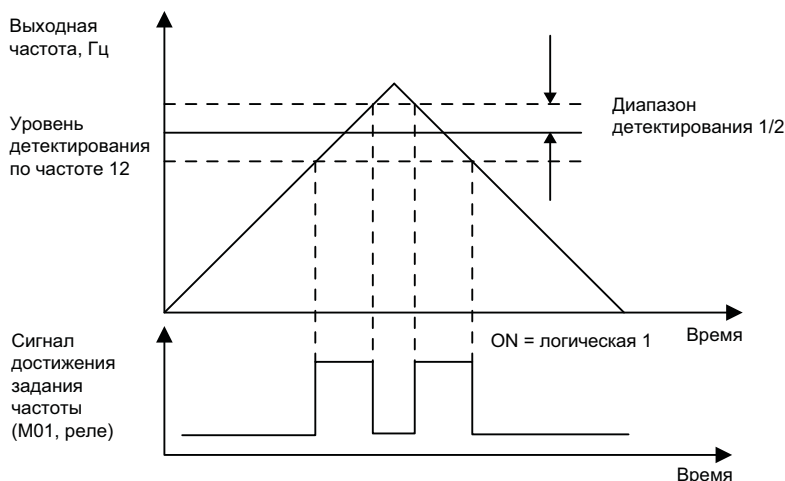


Рисунок 15. Логика работы функций 26/27: Достижение уровня частоты 1/ частоты 2

| | | | |
|-------|--------------------------------------|--|--------|
| F8.34 | Уровень детектирования нулевого тока | Заводская настройка | 5.0% |
| | Диапазон настройки | 0.0 ~ 300.0 % (от номинального тока двигателя) | |
| F8.35 | Пауза детектирования нулевого тока | Заводская настройка | 0.10 с |
| | Диапазон настройки | 0.01 ~ 600.00 с | |

Когда выходной ток ПЧ меньше или равен уровня детектирования нулевого тока, а продолжительность превышает паузу детектирования нулевого тока, многофункциональный выход ПЧ выдает логическую 1 (для дискретного выхода F5.01=34: Нулевой ток на выходе).

Рисунок 16 представляет собой принципиальную схему обнаружения нулевого тока.

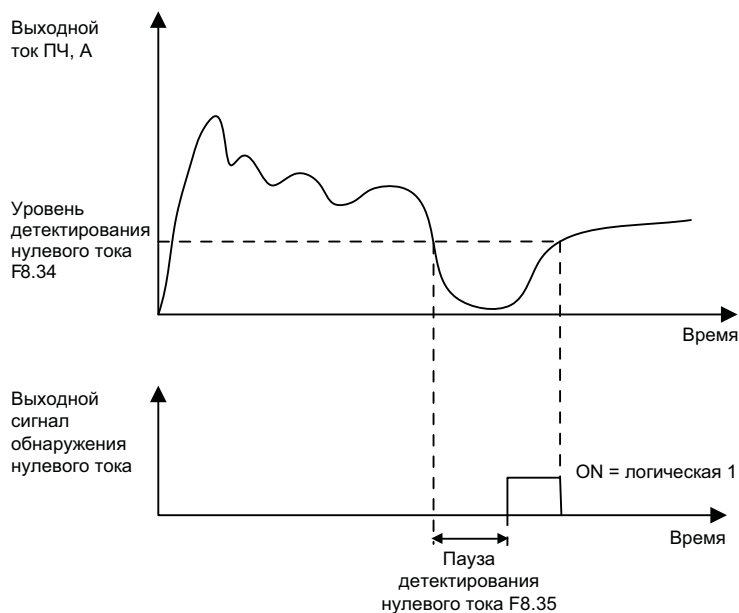


Рисунок 16. Логика работы функции обнаружения нулевого тока

| | | | |
|-------|---|---|--------|
| F8.36 | Уровень превышения выходного тока | Заводская настройка | 200.0% |
| | Диапазон настройки | 0.0% (не детектируется) 0.1% ~ 300.0% (от номинального тока двигателя) | |
| F8.37 | Пауза на детектирование превышения выходного тока | Заводская настройка | 0.00 с |
| | Диапазон настройки | 0.00 с ~ 600.00 с | |

Когда выходной ток ПЧ превышает уровень превышения выходного тока, а продолжительность превышает паузу на детектирование превышения выходного тока многофункциональный выход ПЧ выдает логическую 1 (например, для дискретного выхода F5.01=36: Выходной ток прев. ограничение (CW)).

На рисунке 17 показана функциональная схема выходного порога превышения тока.

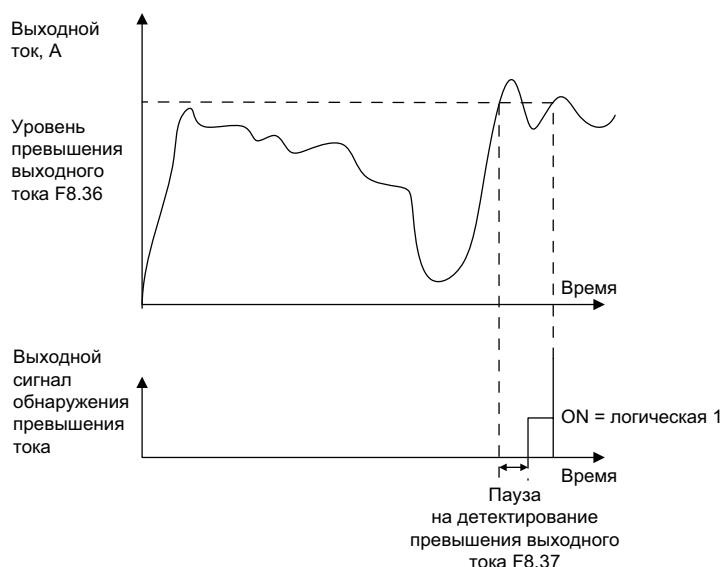


Рисунок 17. Схематическая диаграмма обнаружения превышения выходного тока

| | | | |
|-------|-------------------------|---|--------|
| F8.38 | Ток диапазона 1 | Заводская настройка | 100.0% |
| | Диапазон настройки | 0.0% ~ 300.0% (номинальный ток двигателя) | |
| F8.39 | Ширина диапазона тока 1 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | 0.0% ~ 300.0% (номинальный ток двигателя) | |
| F8.40 | Ток диапазона 2 | Заводская настройка | 100.0% |
| | Диапазон настройки | 0.0% ~ 300.0% (номинальный ток двигателя) | |
| F8.41 | Ширина диапазона тока 2 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | 0.0% ~ 300.0% (номинальный ток двигателя) | |

Когда выходной ток ПЧ находится в пределах ширины диапазона тока обнаружения любого заданного значения тока (Ток диапазона 1, например), многофункциональный выход ПЧ выдает логическую 1 (например, для дискретного выхода F5.01= 28/29: Достижение уровня тока 1/2).

STV050 SVPM предоставляет два набора параметров обнаружения тока и ширины обнаружения.

Рисунок 18 представляет собой функциональную диаграмму обнаружения нахождения тока в заданном диапазоне.

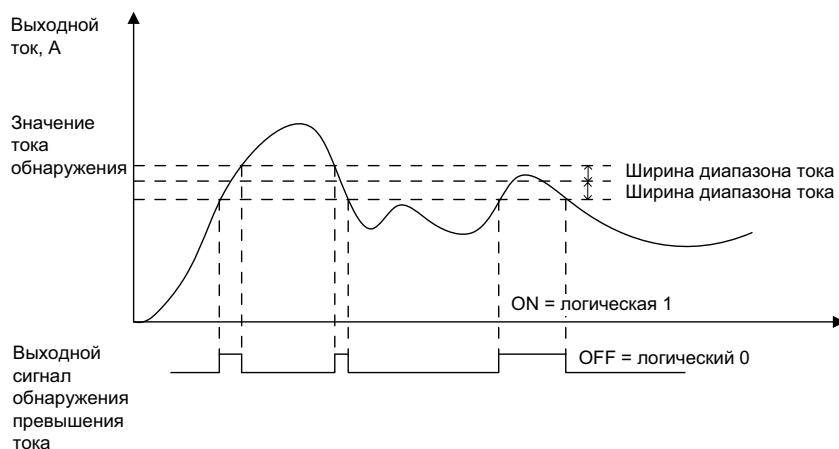


Рисунок 18. Схематическая диаграмма обнаружения нахождения тока в заданном диапазоне

| | | | | |
|-------|---------------------------|---|----------------------------|---------|
| F8.42 | Активация функции таймера | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Выключена | |
| | | 1 | Включена | |
| F8.43 | Выбор времени таймера | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Настройка параметром F8.44 | |
| | | 1 | Резерв | |
| | | 2 | FIC | |
| | | 3 | Резерв | |
| | | 100% диапазона аналогового входа соотв. F8.44 | | |
| F8.44 | Время таймера | | Заводская настройка | 0.0 мин |
| | Диапазон настройки | | 0.0 мин ~ 6500.0 мин | |

Этот набор параметров используется для выполнения функции синхронизации ПЧ.

Когда функция синхронизации F8.42 активна и ПЧ запускается, начинается отсчет времени; по достижении заданного времени работы ПЧ автоматически остановится, многофункциональный выход ПЧ выдает логическую 1 (например, для дискретного выхода F5.01= 30).

Каждый раз, когда ПЧ запускается, он начинает отсчет времени таймера с 0, а оставшееся время работы можно просмотреть через D0.20. Время работы по времени задается параметрами F8.43 и F8.44, единицей измерения времени являются минуты.

| | | | | |
|-------|--------------------|--|---------------------|------|
| F8.47 | Температура модуля | | Заводская настройка | 75°C |
| | Диапазон настройки | | 0 ~ 100 °C | |

Когда температура радиатора ПЧ достигает этой температуры, многофункциональный выход ПЧ выдает логическую 1 (например, для дискретного выхода F5.01= 35).

| | | | | |
|-------|--------------------|---|---------------------|---|
| F8.48 | Работа вентилятора | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | При подаче СТАРТ | |
| | | 1 | Постоянно | |

Используется для выбора режима работы охлаждающего вентилятора. Если выбрано значение 0, вентилятор будет работать при подаче команды СТАРТ на ПЧ. Если температура радиатора при снятии команды СТАРТ превышает 40 °C, вентилятор также будет работать. При снятии СТАРТа вентилятор не будет работать, если температура радиатора ниже 40 °C.

Если выбрано значение 1, вентилятор будет работать после включения питания.

| | | | | |
|-------|----------------------|--|---|---------|
| F8.49 | Частота пробуждения | | Заводская настройка | 0.00 Гц |
| | Диапазон настройки | | Частота засыпания (F8.51) – максимальная частота (F010) | |
| F8.50 | Пауза на пробуждение | | Заводская настройка | 0.0 с |
| | Диапазон настройки | | 0.0 с ~ 6500.0 с | |
| F8.51 | Частота засыпания | | Заводская настройка | 0.00 Гц |
| | Диапазон настройки | | 0.00 Гц ~ Частота пробуждения (F8.49) | |
| F8.52 | Пауза на засыпание | | Заводская настройка | 0.0 с |
| | Диапазон настройки | | 0.0 с ~ 6500.0 с | |

Этот набор параметров используется для реализации функций засыпания и пробуждения в системах водоснабжения.

Когда во время работы ПЧ заданная частота меньше или равна частоте засыпания F8.51, после времени задержки F8.52 ПЧ переходит в состояние сна и автоматически останавливается.

Если ПЧ находится в состоянии сна и текущая команда СТАРТ присутствует на ПЧ, когда заданная частота больше или равна частоте пробуждения F8.49, ПЧ перезапустится после времени задержки F8.50.

Как правило, частоту пробуждения задается выше или равной частоте засыпания. Если и частота пробуждения, и частота засыпания установлены на 0,00 Гц, функции засыпания и пробуждения будут деактивированы.

Когда функция сна включена, на работу ПИД-регулятора в состоянии сна влияет функциональный код FA.28. Необходимо выбрать работающий в состоянии СТОП ПИД-регулятор (FA.28=1).

| | | | |
|-------|---|---------------------|---------|
| F8.53 | Время работы по таймеру до срабатывания MO1 | Заводская настройка | 0.0 мин |
| | Диапазон настройки | 0.0 ~ 6500.0 мин | |

Когда моторчасы достигают значения F8.53, многофункциональный выход ПЧ выдает логическую 1 (например, для дискретного выхода F5.01= 40).

Группа F9 Аварии и защиты

| | | | |
|-------|----------------------------------|---------------------|--------------|
| F9.00 | Активация защиты от перегрузки | Заводская настройка | 1 |
| | Диапазон настройки | 0 | Отключено |
| | | 1 | Активировано |
| F9.01 | Коэффициент защиты от перегрузки | Заводская настройка | 1.00 |
| | Диапазон настройки | 0.20 ~ 10.00 | |

F9.00=0: Нет функции защиты двигателя от перегрузки; может возникнуть опасность повреждения двигателя из-за перегрева, рекомендуется установить тепловое реле между преобразователем и двигателем;

F9.00=1: При этой настройке преобразователь определяет, перегружен ли двигатель в соответствии с обратной кривой ограничения времени защиты двигателя от перегрузки.

Срабатывание защиты ПЧ от перегрузки происходит при следующих условиях:

- если ток двигателя составляет 195% от номинального и длится $1 \times (F9.01)$ минут;
- если ток двигателя составляет 150 % от номинального и длится $5 \times (F9.01)$ минут.

Пользователю необходимо установить корректное значение F9.01 в соответствии с фактической перегрузочной способностью двигателя. Если этот параметр установлен слишком большим, это может привести к перегреву двигателя.

| | | | |
|-------|---|---------------------|-----|
| F9.02 | Коэффициент предупреждения перегрузки двигателя | Заводская настройка | 80% |
| | Диапазон настройки | 50% ~ 100% | |

Эта функция используется для отправки сигнала раннего предупреждения в систему управления через многофункциональный цифровой выход перед срабатыванием защиты двигателя от перегрузки. Коэффициент предупреждения перегрузки двигателя используется для определения степени раннего предупреждения перед срабатыванием защиты двигателя от перегрузки. Чем больше значение, тем позже будет активироваться предупреждение о перегрузке.

Для настройки цифрового выхода на раннее предупреждение о перегрузке двигателя используется функция «б: Предварительное предупреждение о перегрузке двигателя».

| | | | |
|-------|-------------------------------|---------------------|---------|
| F9.03 | Коэффициент по перенапряжению | Заводская настройка | 10 |
| | Диапазон настройки | 0 ~ 100 | |
| F9.04 | Уровень Перенапряжения | Заводская настройка | 760.0 В |
| | Диапазон настройки | 200.0 ~ 2200.0 В | |

В процессе торможения ПЧ, когда напряжение шины постоянного тока превышает уровень защиты от перенапряжения, ПЧ прекращает торможение и поддерживает текущую рабочую частоту и продолжает торможение после падения напряжения на шине.

Коэффициент по перенапряжению используется для регулировки способности ПЧ подавлять перенапряжение во время торможения. Чем больше это значение, тем сильнее способность подавления перенапряжения. При условии отсутствия перенапряжения, чем меньше настройка усиления, тем лучше.

Для нагрузок с небольшой инерцией коэффициент по перенапряжению должен быть небольшим; в противном случае динамический отклик системы замедлится. Для нагрузок с большой инерцией это значение должно быть большим, в противном случае эффект подавления будет неудовлетворительным и может возникнуть ошибка из-за перенапряжения.

Если коэффициент по перенапряжению установлен на 0, функция подавления перенапряжения отменяется.

| | | | |
|-------|---------------------------------------|---------------------|------|
| F9.05 | Коэффициент перегрузки при стопорении | Заводская настройка | 20 |
| | Диапазон настройки | 0 ~ 100 | |
| F9.06 | Уровень тока при стопорении | Заводская настройка | 150% |
| | Диапазон настройки | 50% ~ 200% | |

Когда выходной ток превышает уровень тока при стопорении во время процесса разгона и торможения ПЧ, ПЧ прекращает процесс разгона и торможения, сохраняет текущую рабочую частоту и продолжает ускоряться и замедляться после падения выходного тока.

Коэффициент перегрузки при стопорении используется для регулировки способности ПЧ подавлять перегрузку по току во время разгона и торможения. Чем больше это значение, тем сильнее будет способность подавления перегрузки по току. При условии, что перегрузка по току не возникает, чем меньше настройка усиления, тем лучше.

Для нагрузок с небольшой инерцией коэффициент усиления по току должен быть небольшим, иначе динамический отклик системы замедлится. Для нагрузок с большой инерцией это значение должно быть большим, в противном случае эффект подавления будет неудовлетворительным, и может произойти перегрузка по току.

Если коэффициент перегрузки при стопорении установлен на 0, функция подавления перегрузки тока отменяется.

| | | | |
|-------|------------------------------|---------------------|--------------|
| F9.07 | Проверка на КЗ при включении | Заводская настройка | 1 |
| | Диапазон настройки | 0 | Отключено |
| | | 1 | Активировано |

Параметр определяет проверку наличия короткого замыкания в двигателе и/или моторном кабеле на землю при включении ПЧ.

Если эта функция активна, на выходах ПЧ UVW в течение некоторого времени после включения питания будет присутствовать выходное напряжение.

| | | | |
|-------|-------------------------------------|---------------------|----|
| F9.09 | Число автоматических сбросов ошибок | Заводская настройка | 20 |
| | Диапазон настройки | 0 ~ 20 | |

При выборе автоматического сброса неисправности ПЧ при наличии аварии производит попытки сброса аварии. Количество сбросов задается параметром F9.09. При превышении этого значения ПЧ остается в неисправном состоянии.

Авария может быть сброшена при устранении условий ее возникновения.

| | | | | |
|-------|--|---|---------------------|---|
| F9.10 | Реакция МО1 (функция = Авария) в течение попыток | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Отключено | |
| | | 1 | Активировано | |

Если в преобразователе установлена функция автоматического сброса неисправности, поведение многофункционального цифрового выхода МО1 можно настроить с помощью F9.10 в течение периода автоматического сброса неисправности.

| | | | |
|-------|---------------------------------|---------------------|-------|
| F9.11 | Пауза между автосбросами ошибки | Заводская настройка | 1.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.1 с ~ 100.0 с | |

Пауза между наступлением аварии ПЧ и автоматическим сбросом неисправности.

| | | | |
|-------|--------------------|---|---|
| F9.12 | Обрыв входной фазы | Заводская настройка | 1 |
| | Диапазон настройки | Единицы: 0: Выключено 1: Включено | |

При F9.12=1, если отклонение напряжения на звене постоянного тока ПЧ более F9.66 в течение 3 с, ПЧ аварийно отключается с кодом LI.

| | | | |
|-------|---------------------|---|---|
| F9.13 | Обрыв выходной фазы | Заводская настройка | 1 |
| | Диапазон настройки | Единицы: 0: Выключено 1: Включено | |

Выберите, следует ли активировать защиту от обрыва выходной фазы.

| | | |
|-------|--|--|
| F9.14 | Первая запись журнала ошибок | |
| F9.15 | Вторая запись журнала ошибок | |
| F9.16 | Третья запись журнала ошибок (самая последняя) | |

Журнал ошибок STV050 состоит из трех записей. Третья запись – самая последняя по времени. Значение 0 в записи означает отсутствие ошибки. Возможные причины и способы устранения каждого кода неисправности см. в соответствующих инструкциях в главе «Неисправности, причины и способы устранения».

Состояние ПЧ в момент третьей ошибки (самая последняя)

| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
|-------|---------------------------|---|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|--|--|--|--|--|--|----|----|-----|-----|
| F9.17 | Выходная частота | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| F9.18 | Ток двигателя | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| F9.19 | Напряжение ЗПТ | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| F9.20 | Статус дискретных входов | <p>Соответствие дискретных входов и битов слова параметра F9.20:</p> <table border="1"> <tr> <td>BIT9</td><td>BIT8</td><td>BIT7</td><td>BIT6</td><td>BIT5</td><td>BIT4</td><td>BIT3</td><td>BIT2</td><td>BIT1</td><td>BIT0</td> </tr> <tr> <td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td><td>S2</td><td>S1</td><td>REV</td><td>FWD</td> </tr> </table> <p>При логической 1 на входе соответствующий двоичный бит равен 1, при логическом 0 – бит равен 0. Состояние параметра для вывода на дисплей преобразуется в шестнадцатиричный формат.</p> | BIT9 | BIT8 | BIT7 | BIT6 | BIT5 | BIT4 | BIT3 | BIT2 | BIT1 | BIT0 | | | | | | | S2 | S1 | REV | FWD |
| BIT9 | BIT8 | BIT7 | BIT6 | BIT5 | BIT4 | BIT3 | BIT2 | BIT1 | BIT0 | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | S2 | S1 | REV | FWD | | | | | | | | | | | | | |
| F9.21 | Статус дискретных выходов | <p>Соответствие дискретных входов и битов слова параметра F9.21:</p> <p>BIT0: MO1 BIT1: RA-RC</p> <p>Когда выход ПЧ равен логической 1, соответствующий двоичный бит равен 1. При логическом 0 – бит равен 0. Состояние параметра для вывода на дисплей преобразуется в шестнадцатиричный формат.</p> | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| F9.22 | Состояние ПЧ | Резерв | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| F9.23 | Время под напряжением | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| F9.24 | Моточасы | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |

Состояние ПЧ в момент второй ошибки

| | | |
|-------|---------------------------|--------------------------|
| F9.27 | Выходная частота | См. описание F9.17-F9.24 |
| F9.28 | Ток двигателя | |
| F9.29 | Напряжение ЗПТ | |
| F9.30 | Статус дискретных входов | |
| F9.31 | Статус дискретных выходов | |
| F9.32 | Состояние ПЧ | |
| F9.33 | Время под напряжением | |
| F9.34 | Моточасы | |

Состояние ПЧ в момент первой ошибки

| | | |
|-------|---------------------------|--------------------------|
| F9.37 | Выходная частота | См. описание F9.17-F9.24 |
| F9.38 | Ток двигателя | |
| F9.39 | Напряжение ЗПТ | |
| F9.40 | Статус дискретных входов | |
| F9.41 | Статус дискретных выходов | |
| F9.42 | Состояние ПЧ | |
| F9.43 | Время под напряжением | |
| F9.44 | Моточасы | |

Статус дискретных входов индицируется на дисплее в виде шестнадцатиричного числа.

Настройка реакции на аварию

| | | | | |
|---------------|--|---------|--|-------|
| F9.47 | Настройка реакции 1 | | Заводская настройка | 00000 |
| | Диапазон настройки | Единицы | Перегрузка двигателя (OL1) | |
| | | 0 | Торможение выбегом | |
| | | 1 | Торможение согласно режиму торможения | |
| | | 2 | Продолжение работы | |
| | | Десятки | Обрыв входной фазы (LI) (как для Единицы) | |
| | | Сотни | Обрыв выходной фазы (LO) (как для Единицы) | |
| Тысячи | Внешняя ошибка (EF) (как для Единицы) | | | |
| F9.48 | Настройка реакции 2 | | Заводская настройка | 00000 |
| | Диапазон настройки | Единицы | Резерв | |
| | | Десятки | Ошибка чтения и записи EEPROM (EEP) | |
| | | 0 | Торможение выбегом | |
| | | 1 | Торможение согласно режиму торможения | |
| | | Сотни | Перегрузка ПЧ (OL2) | |
| | | 0 | Торможение выбегом | |
| | | 1 | Торможение согласно режиму торможения | |
| | | 2 | Продолжение работы | |
| | | Тысячи | Резерв | |
| Десятки тысяч | Моточасы достигнуты (END1): 0: Торможение выбегом 1: Торможение согласно режиму торможения | | | |
| F9.49 | Настройка реакции 3 | | Заводская настройка | 00000 |
| | Диапазон настройки | Единицы | Резерв | |
| | | Десятки | Резерв | |
| | | Сотни | Время под напряжением достигнуто (END2) (как для F9.47 Единицы) | |
| | | Тысячи | Сброс нагрузки (LOAD) | |
| | | 0 | Торможение выбегом | |
| | | 1 | Торможение согласно режиму торможения | |
| | | 2 | Торможение по рампе до 7% от номинальной частоты двигателя и продолжение работы. При восстановлении нагрузки возврат к частоте, на которой был сброс | |
| Десятки тысяч | Обрыв обратной связи ПИД (PIDE) - как у десятков | | | |
| F9.50 | Настройка реакции 4 | | Заводская настройка | 00000 |
| | Диапазон настройки | Единицы | Слишком большое отклонение скорости (ESP) | |
| | | 0 | Выбег | |
| | | 1 | Торможение согласно режиму торможения | |
| | | 2 | Продолжение работы | |
| | | Десятки | Превышение скорости двигателя (OSP) (как единицы) | |
| | | Сотни | Ошибка определения начального положения (INI) (как единицы) | |
| Тысячи | Предупреждение о низком давлении (LP) (как единицы) | | | |

Если выбран «Торможение выбегом», ПЧ отобразит код неисправности и блокирует выходные транзисторы. Механизм будет останавливаться за счет внешних моментов сопротивления.

Если выбрано «Торможение согласно режиму торможения», ПЧ отображает код неисправности и останавливается в соответствии с режимом остановки, а после остановки отображает код неисправности. При выборе «Продолжить работу» ПЧ продолжает работу и отображает код неисправности, рабочей частоты, настроенной с помощью F9.54.

| | | | |
|-------|-----------------------------|---|----|
| F9.52 | LED индикация второй строки | Заводская настройка | 19 |
| | Диапазон настройки | Соответствие значений группе параметров D0. Например, 1 соответствует D0.01. | |

Вторая строка светодиодной панели отображает выбор, например, 1, которое отображается как D0.01 и так далее.

| | | | |
|-------|--|---|----------------------------|
| F9.54 | Частота продолжения работы в случае аварии, при выборе реакции | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Работа на текущей частоте |
| | | 1 | Работа на заданной частоте |
| | | 2 | Работа на верхней скорости |
| | | 3 | Работа на нижней скорости |
| 4 | Работа на частоте засыпания в случае аварии F9.55 | | |
| F9.55 | Частота засыпания в случае аварии | Заводская настройка | 100.0% |
| | Диапазон настройки | 0.0% ~ 100.0% (100.0% соответствует максимальной частоте F0.10) | |

Если во время работы ПЧ возникает неисправность и метод обработки неисправности настроен на продолжение работы, ПЧ отображает код неисправности и начинает работать с частотой, определяемой F9.54.

Когда для работы выбрана частота засыпания в случае аварии, значение, установленное F9.55, представляет собой процент относительно максимальной частоты.

| | | | |
|-------|--|--|--------------|
| F9.63 | Защита от сброса нагрузки | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Отключено |
| | | 1 | Активирована |
| F9.64 | Уровень детектирования сброса нагрузки | Заводская настройка | 10.0% |
| | Диапазон настройки | 0.0% ~ 100.0% (от номинального тока двигателя) | |
| F9.65 | Время детектирования сброса нагрузки | Заводская настройка | 1.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 60.0 с | |

При активированной функции защиты от разгрузки, когда выходной ток ПЧ меньше уровня детектирования сброса нагрузки F9.64, а продолжительность превышает время детектирования сброса нагрузки F9.65, выходная частота ПЧ автоматически уменьшится до 7% от номинальной частота.

Если нагрузка восстановится в течение периода защиты от разгрузки, ПЧ автоматически вернется к работе на установленной частоте.

| | | | |
|-------|--|---------------------|--------|
| F9.66 | Отклонение напряжения при детектировании обрыва входной фазы | Заводская настройка | 65.0 В |
| | Диапазон настройки 0.0 .. 100.0 В | 0.0 .. 100.0 В | |

При F9.12=1, если отклонение напряжения на звене постоянного тока ПЧ более F9.66 в течение 3 с, ПЧ аварийно отключается с кодом LI.

Группа FA Параметры ПИД

ПИД-регулирование является распространенным методом управления технологическим процессом.

ПИД-регулятор стремится минимизировать разницу между уставкой и сигналом обратной связи, выполняя пропорциональные, интегральные и дифференциальные операции. Минимизация разницы (уставка – обратная связь) осуществляется за счет регулирования частоты вращения двигателя.

Это применимо к случаям управления процессом, таким как контроль расхода, контроль давления и контроль температуры. Рисунок 19 представляет собой блок-схему принципа управления ПИД-процессом.

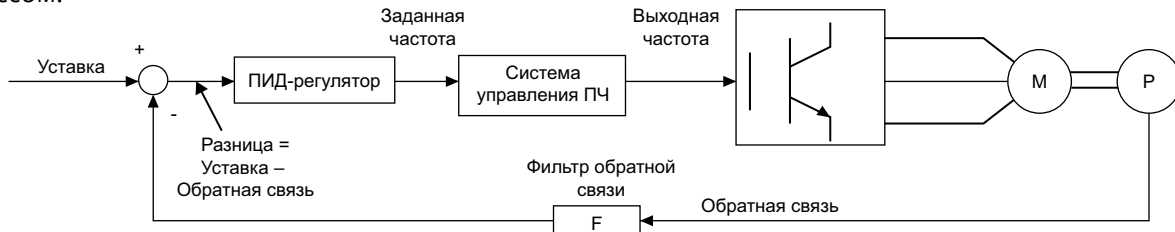


Рисунок 19. Блок-схема ПИД-регулирования

| | | | | |
|-------|--------------------------|---|--|-------|
| FA.00 | Задание уставки давления | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Настройка параметром FA.01 | |
| | | 1 | Резерв | |
| | | 2 | FIC | |
| | | 3 | Настройка параметром FA.01 (изменение кнопками ВВЕРХ и ВНИЗ) | |
| | | 4 | Резерв | |
| | | 5 | Коммуникационная шина | |
| 6 | Ступенчатое задание | | | |
| FA.01 | Уставка давления | | Заводская настройка | 0.250 |
| | Диапазон настройки | | 0.00бар ~ FA.04 | |

Этот параметр используется для выбора канала задания уставки ПИД-регулятора процесса.

Диапазон настройки заданного давления ПИД-регулятора процесса составляет 0,00 бар-FA.04.

Аналогично, величина обратной связи ПИД-регулятора также является фактическим давлением, а функция ПИД-регулятора состоит в минимизации разницы уставки и обратной связи.

1) На дисплее одновременно отображаются «уставка давления/давление в системе»; его можно переключить на отображение другого контента.

2) Уставку давления можно регулировать с помощью клавиш вверх и вниз на светодиодной панели; обратитесь к параметру FA.00.

FA.00=0: уставка определяется значением параметра FA.01;

FA.00=3: уставку FA.01 в цифровом виде можно установить с помощью клавиш вверх и вниз. При изменении будет отображаться экран давления.

| | | | | |
|-------|-------------------------------|---|---------------------|---|
| FA.02 | Обратная связь PID регулятора | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Резерв | |
| | | 1 | FIC | |
| | | 2 | Резерв | |
| | | 3 | Резерв | |
| | | 4 | Резерв | |
| 5 | Коммуникационная шина | | | |

Этот параметр используется для выбора канала сигнала обратной связи ПИД-регулятора процесса.

| | | | | |
|-------|-----------------------|---|---------------------|---|
| FA.03 | Реверс PID регулятора | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Без реверса | |
| | | 1 | Реверс | |

Без реверса: когда сигнал обратной связи ПИД-регулятора меньше заданного значения, выходная частота ПЧ увеличивается, например, при повышении давления воды в водопроводе.

При давлении в системе меньше уставки (например, 4 бар в системе при задании 5 бар) ПЧ увеличивает частоту вращения насоса.

Реверс: Когда сигнал обратной связи ПИД-регулятора меньше заданного значения, выходная частота ПЧ падает, например, при откачке жидкости из резервуара.

При заданном уровне жидкости в резервуаре больше текущего уровня ПЧ уменьшает частоту вращения насоса (например, заданный уровень 5 м, текущий уровень 3 м).

Также эту функцию можно активировать при помощи многофункционального дискретного входа (функция 35), поэтому обратите внимание на назначенные функции дискретных входов.

| | | | |
|-------|---------------------------------------|---|---------|
| FA.04 | Диапазон давления | Заводская настройка | 1.000 |
| | Диапазон настройки | 0-65535 (C9.22=0) 0.10-6553.5 (C9.22=1) 0.00-655.35 (C9.22=2) 0.000-65.535 (C9.22=3) | |
| FA.05 | Пропорциональный коэффициент PID K F1 | Заводская настройка | 200.0 |
| | Диапазон настройки | 0.0 ~ 500.0 | |
| FA.06 | Интегральный коэффициент PID Ti1 | Заводская настройка | 2.00 с |
| | Диапазон настройки | 0.01 с ~ 10.00 с | |
| FA.07 | Дифференциальный коэффициент PID Td1 | Заводская настройка | 0.000 с |
| | Диапазон настройки | 0.00 ~ 10.000 | |

Пропорциональный коэффициент PID K F1:

Он определяет усиление ПИД-регулятора; чем больше KF1, тем больше усиление сигнала на входе регулятора. Параметр 100,0 означает, что, когда отклонение между величиной обратной связи ПИД-регулятора и заданной величиной составляет 100,0 %, выход ПИД-регулятора равен максимальной частоте.

Интегральный коэффициент PID Ti1: определяет интегральную регулировку ПИД-регулятора. Чем меньше время интегрирования, тем выше интенсивность регулирования. Время интегрирования означает, что, когда отклонение между значением обратной связи ПИД-регулятора и заданным значением составляет 100,0%, интегральный регулятор по истечении этого времени достигнет максимальной частоты.

Дифференциальный коэффициент PID Td1: определяет способность ПИД-регулятора регулировать скорость изменения отклонения. Чем больше время дифференциала, тем выше интенсивность регулировки. Дифференциальный коэффициент означает, что, когда величина обратной связи за это время изменяется на 100,0%, величина регулировки дифференциального регулятора равна максимальной частоте.

| | | | |
|-------|------------------------------|-----------------------------|---------|
| FA.08 | Частота отсечки инверсии PID | Заводская настройка | 0.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 ~ Максимальная частота | |

В некоторых случаях выходная частота ПИД-регулятора имеет отрицательное значение (т. е. обратное вращение ПЧ). Но при слишком высоких частотах обратного вращения, в некоторых случаях, реверс не допускается. FA.08 используется для задания верхнего предела частоты обратного вращения.

| | | | |
|-------|-----------------------|---------------------|------|
| FA.09 | PID предел отклонения | Заводская настройка | 0.1% |
| | Диапазон настройки | 0.0% ~ 100.0% | |

Когда отклонение между заданным значением ПИД-регулятора и значением обратной связи меньше FA.09, ПИД-регулятор прекращает регулирующее действие. Таким образом, выходная частота стабильна, когда отклонение между заданием и обратной связью невелико, что очень эффективно в некоторых случаях управления с обратной связью.

| | | | |
|-------|------------------------------------|---------------------|-------|
| FA.10 | PID ограничитель дифференцирования | Заводская настройка | 0.10% |
| | Диапазон настройки | 0.00% ~ 100.0% | |

В ПИД-регуляторе дифференциальная функция относительно чувствительна к высокочастотным помехам. Это может вызвать колебания в системе. Поэтому дифференциальная функция ПИД обычно ограничивается небольшим диапазоном. FA.10 используется для установки диапазона дифференциального выхода ПИД-регулятора.

| | | | |
|-------|------------------------------|---------------------|--------|
| FA.11 | PID заданное время изменения | Заводская настройка | 0.00 с |
| | Диапазон настройки | 0.00 с ~ 650.0 с | |

Время изменения задания установки ПИД-регулятора означает время, необходимое для изменения заданного значения ПИД-регулятора с 0,0% до 100,0%.

При изменении установки ПИД-регулятора значение настройки ПИД-регулятора изменяется линейно в соответствии с заданным временем изменения, что снижает неблагоприятное воздействие на систему, вызванное внезапным изменением настройки.

| | | | |
|-------|---------------------------------------|---------------------|--------|
| FA.12 | PID постоянная фильтра обратной связи | Заводская настройка | 0.00 с |
| | Диапазон настройки | 0.00 с ~ 60.00 с | |
| FA.13 | PID постоянная Выходного фильтра | Заводская настройка | 0.00 с |
| | Диапазон настройки | 0.00 с ~ 60.00 с | |

FA.12 используется для фильтрации величины обратной связи ПИД. Такая фильтрация позволяет уменьшить влияние нарушаемой величины обратной связи, но при этом улучшается быстродействие замкнутой системы технологического процесса.

FA.13 используется для фильтрации выходной частоты ПИД-регулятора. Этот фильтр ослабит внезапное изменение выходной частоты ПЧ, но также улучшит реакцию системы с обратной связью.

| | | | |
|-------|---------------------------------------|---------------------|---------|
| FA.15 | Пропорциональный коэффициент PID K F2 | Заводская настройка | 300.0 |
| | Диапазон настройки | 0.0 ~ 1000.0 | |
| FA.16 | Интегральный коэффициент PID Ti2 | Заводская настройка | 0.50 с |
| | Диапазон настройки | 0.01 с ~ 10.00 с | |
| FA.17 | Дифференциальный коэффициент PID Td2 | Заводская настройка | 0.000 с |
| | Диапазон настройки | 0.00 ~ 10.000 | |

| | | | | |
|-------|-------------------------------------|---|--|-------|
| FA.18 | Условие переключения параметров PID | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Нет условия | |
| | | 1 | Переключение по дискретному входу | |
| | | 2 | Автоматическое переключение по условию | |
| FA.19 | Условие для переключения PID 1 | | Заводская настройка | 5.0 % |
| | Диапазон настройки | | 0.0% ~ FA.20 | |
| FA.20 | Условие для переключения PID 2 | | Заводская настройка | 10.0% |
| | Диапазон настройки | | FA.19 ~ 100.0% | |

В некоторых приложениях набор параметров ПИД не может удовлетворить требованиям всего рабочего процесса, и в разных ситуациях необходимо использовать разные параметры ПИД.

Этот набор функциональных кодов используется для переключения между двумя группами параметров ПИД. Метод настройки параметров регулятора FA.15~FA.17 аналогичен способу настройки параметров FA.05~FA.07.

Два набора параметров ПИД можно переключать через многофункциональные цифровые входные клеммы или переключать автоматически в зависимости от отклонения ПИД.

Если выбрано переключение по дискретному входу, функция многофункционального входа должна быть установлена на 43 (переключение параметров ПИД); если на входе логический 0, выбирается группа параметров 1 (FA.05~FA.07); если на входе логическая 1, выбирается группа параметров 2 (FA.15~FA.17).

Если выбрано автоматическое переключение и абсолютное значение отклонения между заданием и обратной связью меньше, чем отклонение переключения параметра ПИД 1 (FA.19), для параметров ПИД выбирается группа параметров 1. Когда абсолютное значение отклонения между заданием и обратной связью больше, чем отклонение переключения ПИД-регулятора 2 (FA.20), для параметров ПИД выбирается группа параметров 2. Когда отклонение между заданием и обратной связью находится между отклонением переключения 1 и отклонением переключения 2, параметры ПИД представляют собой значения линейной интерполяции двух наборов параметров ПИД, как показано на рисунке 20.

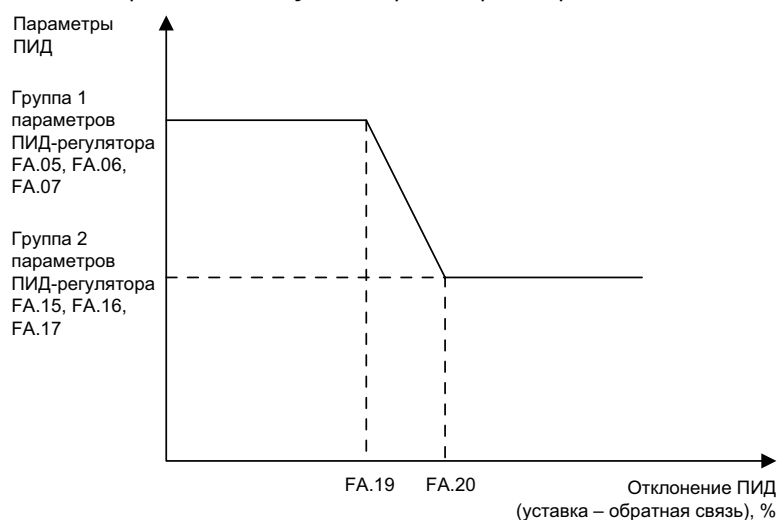


Рисунок 20. Переключение параметров PID регулятора

| | | | |
|-------|---|--------------------------|----------|
| FA.21 | Начальное значение PID | Заводская настройка | 30.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0 – Максимальная частота | |
| FA.22 | Время удержания начального значения PID | Заводская настройка | 0.00 с |
| | Диапазон настройки | 0.00 с ~ 650.00 с | |

Параметры FA.21/ FA.22 реализуют функцию заполнения трубы. В системе водоснабжения быстрый приток воды в пустую трубу может вызвать эффект гидроудара, способный повредить трубы или клапаны. После включения функции заполнения трубы ПЧ будет медленно и равномерно впрыскивать воду в водопроводную трубу при каждом включении, чтобы предотвратить эффект гидроудара. Если процесс впрыска воды остановлен из-за неисправности, ПЧ продолжит работу в соответствии с этой настройкой функции после перезапуска. Функция реализуется следующим образом: После запуска ПЧ он будет работать на заданной частоте FA.21. По истечении времени непрерывной работы FA.22 или после того, как давление превысит 30% от уставки, ПИД-регулятор начнет регулировать давление.

На рисунке 21 представлена функциональная схема заполнения трубы.

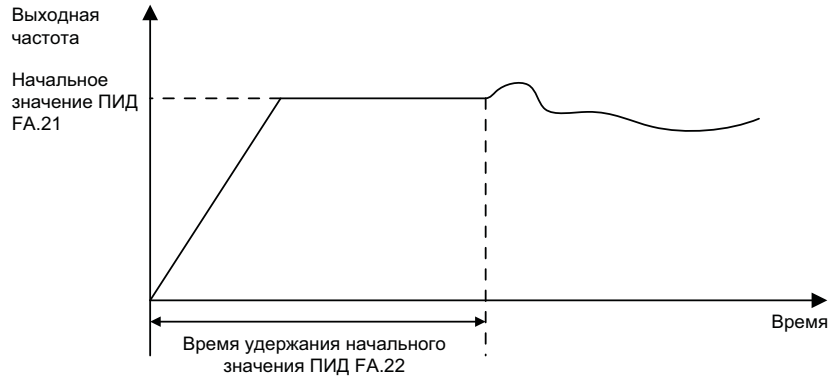


Рисунок 21. Алгоритм работы функции заполнения трубы

| | | | |
|-------|--|---------------------|--------|
| FA.23 | Максимальное значение отклонения в прямом направлении | Заводская настройка | 2.00 % |
| | Диапазон настройки | 0.00% ~ 100.00% | |
| FA.24 | Максимальное значение отклонения в реверсивном направлении | Заводская настройка | 2.00 % |
| | Диапазон настройки | 0.00% ~ 100.00% | |

FA.23 и FA.24 соответствуют максимальному значению абсолютного значения отклонения выходного сигнала при прямом вращении и обратном вращении соответственно. Эта функция используется для ограничения разницы между двумя тактами выходного сигнала ПИД-регулятора (2 мс/такт), чтобы предотвратить слишком быстрое изменение выходного сигнала ПИД-регулятора и обеспечить стабильную работу преобразователя.

| | | | | |
|-------|---------------------------|---------|---|----|
| FA.25 | Настройки интегратора PID | | Заводская настройка | 00 |
| | Диапазон настройки | Единицы | Выделение интегратора | |
| | | 0 | Отключено | |
| | | 1 | Включено | |
| | | Десятки | Реакция интегратора на достижение выходом ограничения | |
| | | 0 | Продолжение интегрирования | |
| 1 | Остановка интегрирования | | | |

Выделение интегратора:

Если выделение интегратора активировано (FA.25=x1) и на дискретном входе с назначенной функцией 22: Пауза PID регулирования присутствует логическая 1, интегральная часть ПИД-регулятора прекращает работу. При этом пропорциональная и дифференциальная функции ПИД-регулятора продолжают работу.

Если выделение интегратора деактивировано (FA.25=x0), интегральная часть ПИД-регулятора работает независимо от сигнала на дискретном входе с назначенной функцией 22: Пауза PID регулирования.

Разряд «Десятки» FA.25 позволяет настроить работу интегратора после того, как выходной сигнал достигнет предела: при достижении максимального или минимального значения можно выбрать – остановить интегрирование или нет.

Остановка интегрирования позволяет уменьшить перерегулирование ПИД-регулятора и улучшить динамику процесса.

| | | | |
|-------|--|--|-------|
| FA.26 | Уровень детектирования обрыва обратной связи PID | Заводская настройка | 0.00% |
| | Диапазон настройки | 0.00%: нет реакции на обрыв, 0.01..10.00% если обрыв < 2 мА, то 2 мА x 500 Ом = 1.00 В, 1.00В/10.00 x100% = 10%) | |
| FA.27 | Время детектирования обрыва обратной связи PID | Заводская настройка | 1.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.0 с ~ 20.0 с | |

Этот код функции используется для определения обрыва обратной связи ПИД-регулятора.

Когда значение обратной связи ПИД меньше значения Уровень детектирования обрыва обратной связи PID FA.26, а продолжительность превышает время детектирования обрыва обратной связи PID FA.27, ПЧ выведет на дисплей PIDE и будет обрабатывать это событие в соответствии с выбранной реакцией (см. описание F9.49).

| | | | |
|-------|----------------------|---------------------|------------------------|
| FA.28 | Работа PID при стопе | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | ПИД отключен при стопе |
| | | 1 | ПИД включен при стопе |

Он используется для выбора, продолжает ли ПИД работать после снятия команды СТАРТ. В большинстве применений ПИД-регулятор должен прекращать работу в состоянии выключения.

| | | | |
|-------|----------------------|-----------------------------|----------|
| FA.29 | Частота засыпания | Заводская настройка | 40.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 ~ Максимальная частота | |
| FA.30 | Время засыпания | Заводская настройка | 10 с |
| | Диапазон настройки | 0 ~ 60000 с | |
| FA.31 | Значение пробуждения | Заводская настройка | 0.50 |
| | Диапазон настройки | 0.0 0 ~ FA.01 | |

FA.29 устанавливает минимальную частоту, которую должен достичь ПИД для перехода в режим сна. Когда рабочая частота меньше значения, установленного в FA.29, начинается отсчет паузы для перехода в режим сна.

Пауза для перехода в режим сна задается параметром FA.30. Когда ПЧ работает ниже частоты засыпания FA.29 дольше, чем время засыпания FA.30, ПЧ переходит в состояние сна SLP. Выход ПЧ блокируется, прекращается ПИД-регулирование.

После того как ПЧ переходит в состояние сна, он продолжает контролировать обратную связь ПИД-регулятора. Когда преобразователь обнаруживает, что отклонение значения обратной связи от уставки давления превышает значение пробуждения (настройка FA.31), преобразователь выходит из режима сна и ПИД-регулятор начинает работать.

| | | | |
|-------|--|---------------------|-------|
| FA.32 | Максимальное значение обратной связи: Предупреждение | Заводская настройка | 1.000 |
| | Диапазон настройки | FA.33 ~ FA. 04 | |

Если на ПЧ подана команда СТАРТ и если значение обратной связи превышает значение FA.32 и это длится более 0.1 с, ПЧ аварийно отключается с кодом «НР» (Предупреждение по высокому давлению).

| | | | |
|-------|---|---------------------|------|
| FA.33 | Минимальное значение обратной связи: Предупреждение | Заводская настройка | 0.00 |
| | Диапазон настройки | 0.00 ~ FA.32 | |

Если на ПЧ подана команда СТАРТ и если обратная связь ПИД-регулятора ниже, чем FA.33, и длится дольше, чем FA.36, ПЧ аварийно отключится с кодом «LP» (Предупреждение по низкому давлению).

При установке FA.33 на 0 контроль по низкому давлению отключен.

| | | | |
|-------|--|---------------------|-------|
| FA.34 | Значение давления для детектирования сухого хода | Заводская настройка | 0.025 |
| | Диапазон настройки | 0.00 ~ FA.01 | |

ПЧ аварийно отключается по сухому ходу насоса с кодом неисправности «LL» при одновременном выполнении следующих условий:

- рабочая частота ПЧ превышает «F0.10 – 2 Гц»;
- превышение частоты длится более, чем FA.37;
- значение обратной связи ПИД-регулятора меньше FA.34.

| | | | |
|-------|---|---------------------|------|
| FA.35 | Пауза на детектирование ошибки по высокому или низкому давлению | Заводская настройка | 10 с |
| | Диапазон настройки | 0 ~ 9999 с | |

При аварийном отключении ПЧ по высокому или низкому давлению сброс аварии LP/HP происходит автоматически при выполнении следующих условий:

- давление находится в диапазоне FA.33 – FA.32;
- после выдержки паузы FA.35.

| | | | |
|-------|---|---------------------|-------|
| FA.36 | Время детектирования предупреждения по низкому давлению | Заводская настройка | 10 с |
| | Диапазон настройки | 0 ~ 9999 с | |
| FA.37 | Время детектирования предупреждения по сухому ходу | Заводская настройка | 100 с |
| | Диапазон настройки | 0 ~ 9999 с | |

Параметры FA.36 и FA.37 определяют время реакции на низкое давление и на сухой ход насоса. См. описание FA.33 и FA.34.

| | | | |
|-------|--|---------------------|-------------|
| FA.38 | Авторестарт при подаче силового напряжения | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Отключен |
| | | 1 | Активирован |

FA.38 используется для настройки авторестарта после включения питания:

- 1 — разрешить авторестарт после включения питания;
0 — отключить авторестарт после включения питания.

| | | | |
|-------|---------------------------------------|---------------------|------|
| FA.39 | Время на автосброс по сухому ходу | Заводская настройка | 60 с |
| | Диапазон настройки | 0 ~ 65000 с | |
| FA.40 | Количество автосбросов по сухому ходу | Заводская настройка | 10 |
| | Диапазон настройки | 0 ~ 65000 | |

При аварийном отключении по сухому ходу (код неисправности «LL») ПЧ производит «FA.40» попыток автоматического сброса аварии с интервалом FA.39. При подаче СТАРТА с панели оператора необходимо активировать FA.38 (FA.38=1).

| | | | | |
|-------|-----------------------------------|---|---------------------|----------|
| FA.41 | Антизамерзание | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 1 | Активно | |
| | | 0 | Неактивно | |
| FA.42 | Время сна при антизамерзании | | Заводская настройка | 900 с |
| | Диапазон настройки | | 0 ~ 65535 с | |
| FA.43 | Время работы при антизамерзании | | Заводская настройка | 30 С |
| | Диапазон настройки | | 0 ~ 65535 с | |
| FA.44 | Частота работы при антизамерзании | | Заводская настройка | 15.00 Гц |
| | Диапазон настройки | | 0 ~ 50.00 Гц | |

Режим защиты от замерзания действует только в режиме сна.

Условия запуска защиты от замерзания:

- ПЧ находится в режиме сна;
- Продолжительность сна более, чем FA.42.

При выполнении этих условий ПЧ запускается на частоте FA.44 на время FA.43.

| | | | | |
|-------|--|--|--------------------------------|----------|
| FA.45 | Условие засыпания: скорость изменения частоты < FA.45/с [Гц/с], до ухода в сон | | Заводская настройка | 0.50 Гц |
| | Диапазон настройки | | 0 ~ 10.00 Гц | |
| FA.46 | Условие засыпания: понижение давления | | Заводская настройка | 0.60% |
| | Диапазон настройки | | 0.0 ~ 10.0% | |
| FA.47 | Условие засыпания: падение частоты в секунду | | Заводская настройка | 1.00 Гц |
| | Диапазон настройки | | 0 ~ 10.00 Гц | |
| FA.48 | Условие засыпания: количество падений частоты | | Заводская настройка | 10 |
| | Диапазон настройки | | 0 ~ 1000 | |
| FA.49 | Условие НЕзасыпания: при частоте более FA.49 засыпания нет. | | Заводская настройка | 42.00 Гц |
| | Диапазон настройки | | 0 ~ Максимальная частота F0.10 | |
| FA.50 | Тактовое время PID | | Заводская настройка | 4 мс |
| | Диапазон настройки | | 0 ~ 1000 мс | |

Условиями перехода ПЧ в состояние сна также являются:

Если рабочая частота меньше FA.49 и изменение частоты меньше FA.45/с, то уставка частоты будет уменьшаться со скоростью FA.47 в секунду.

Когда количество падений уставки частоты достигнет количества, установленного FA.48, и падение давления не превысит FA.46, ПЧ перейдет в режим сна, на дисплее будет отображено CLP.

| | | | | |
|-------|--|---|---|------|
| FA.61 | Защита от замерзания | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Выключена | |
| | | 1 | Включена | |
| FA.62 | Температура для активации защиты от замерзания | | Заводская настройка | -5°C |
| | Диапазон настройки | | -20°C ~ 20°C При температуре внутри ПЧ ниже значения FA.62 (и выше -20 °C) активируется защита от замерзания – вращение на частоте FA.64. При температуре внутри ПЧ ниже значения -20 °C ПЧ аварийно отключается с кодом FrOSt. | |

| | | | |
|-------|---|---|---------|
| FA.63 | Уровень предупреждения о низкой температуре | Заводская настройка | 0°C |
| | Диапазон настройки | -20°C ~ 20°C При температуре ниже FA.63 выход ПЧ с назначенной функцией 47 активируется. | |
| FA.64 | Частота защиты от замерзания | Заводская настройка | 0.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0 ~ F0.10 | |

Если вода в водопроводе замерзнет при низкой температуре, водяной насос выйдет из строя. После включения функции защиты от замерзания, если температура окружающей среды (внутренняя температура ПЧ) ниже установленного порога (FA.61), ПЧ без подачи команды СТАРТ приводит в движение двигатель насоса, чтобы предотвратить замерзание воды.

Внутреннюю температуру ПЧ можно увидеть в параметре F7.07.

При активации защиты от замерзания (FA.61=1), если температура ПЧ ниже порогового значения защиты от замерзания FA.62, ПЧ без подачи команды СТАРТ будет работать на частоте FA.64.

Если на ПЧ подана команда СТАРТ, то активированная защита от замерзания не влияет на работу.

ПЧ без поданной команды СТАРТ, при активированной защите от замерзания, при подаче команды СТАРТ отключает защиту от замерзания.

При работающей защите от замерзания ПЧ при получении команды СТОП отключает защиту от замерзания. Только когда температура превысит порог защиты (FA.62), защита от замерзания может снова включиться.

Группа Fb Резерв

Группа FC Встроенный PLC

Параметры группы FC могут быть использованы в двух вариантах:

- ступенчатые команды задания;
- простая функция ПЛК (функция ступенчатого задания частоты по времени).

Ступенчатые команды STV050, помимо реализации функции заданных скоростей, также можно использовать в качестве источника уставки для ПИД-регулятора процесса. Размерность ступенчатой команды – относительная, в %.

Простая функция ПЛК позволяет формировать набор ступенчатых заданий частоты по таймеру. При F0.03/F0.04=6 параметры группы FC используются для формирования ступенчатых команд задания. При F0.03/F0.04=7 параметры группы FC используются для задания частоты, которое изменяется по таймеру.

| | | | |
|-------|--------------------|---------------------|------|
| FC.00 | Уставка ступ. 0 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| FC.01 | Уставка ступ. 1 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| FC.02 | Уставка ступ. 2 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| FC.03 | Уставка ступ. 3 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| FC.04 | Уставка ступ. 4 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |

| | | | |
|-------|--------------------|---------------------|--------|
| FC.05 | Уставка ступ. 5 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| FC.06 | Уставка ступ. 6 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| FC.07 | Уставка ступ. 7 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| FC.08 | Уставка ступ. 8 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| FC.09 | Уставка ступ. 9 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| FC.10 | Уставка ступ. 10 | Заводская настройка | 0.0 Гц |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| FC.11 | Уставка ступ. 11 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| FC.12 | Уставка ступ. 12 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| FC.13 | Уставка ступ. 13 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| FC.14 | Уставка ступ. 14 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| FC.15 | Уставка ступ. 15 | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |

Ступенчатые команды могут использоваться в качестве источника частоты и источника уставки ПИД-регулятора.

В этих двух приложениях размерность ступенчатых команд представляет собой относительное значение в диапазоне от -100,0% до 100,0%, что представляет собой процент относительно максимальной частоты при использовании в качестве источника частоты. Поскольку настройка PID изначально является относительным значением, ступенчатым командам не требуется преобразование размерности в качестве источника уставки PID.

Ступенчатые команды переключаются в соответствии с различными состояниями дискретных входов. Подробную информацию см. в соответствующих инструкциях группы F4.

| | | | |
|-------|--------------------|---------------------|---|
| FC.16 | Режим работы | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Стоп после однократного выполнения |
| | | 1 | Сохранять финальные значения после однократного запуска |
| | | 2 | Новый запуск после однократного выполнения |

На рисунке 22 изображена схема простого ПЛК в качестве источника частоты. Когда в качестве источника частоты используется простой ПЛК, положительные и отрицательные значения FC.00–FC.15 определяют направление вращения. Отрицательное значение означает, что ПЧ работает в обратном направлении.

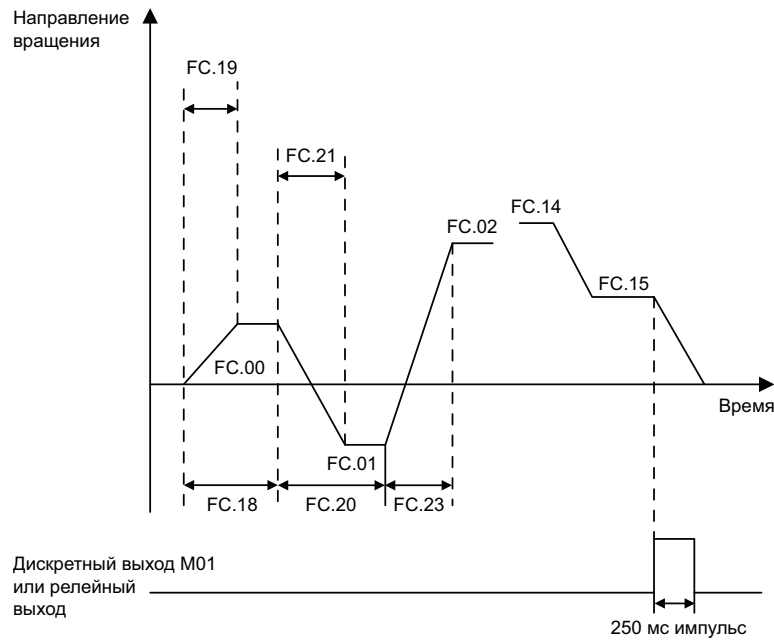


Рисунок 22. Принципиальная схема простого ПЛК

Как источник частоты ПЛК имеет три режима работы, в том числе:

0: Стоп после однократного выполнения

ПЧ автоматически остановится после завершения одного цикла, и только после повторной подачи команды СТАРТ он сможет запуститься.

1: Сохранять финальные значения после однократного запуска.

После того, как ПЧ завершает один цикл, он автоматически поддерживает рабочую частоту и направление последнего сегмента.

2: Новый запуск после однократного выполнения

Непрерывный цикл. После завершения одного цикла ПЧ автоматически начнет следующий цикл, пока не остановится по команде остановки.

| | | | | |
|-------|--|---|---|----|
| FC.17 | Встроенный ПЛК: режим энергонезависимой памяти | | Заводская настройка | 00 |
| | Диапазон настройки | Единицы | Сохранение при отключении питания | |
| | | 0 | Нет сохранения текущей частоты и этапа работы | |
| | | 1 | Сохранение текущей частоты и этапа работы | |
| | | Десятки | Сохранение при стопе | |
| | | 0 | Нет сохранения текущей частоты и этапа работы | |
| 1 | | Сохранение текущей частоты и этапа работы | | |

Энергонезависимая память при выключении питания ПЛК предназначена для запоминания рабочего этапа и рабочей частоты ПЛК перед выключением питания и продолжения работы с рабочего этапа памяти при следующем включении питания. Если Вы решите не сохранять частоту и этап в энергонезависимой памяти, процесс ПЛК будет перезапускаться при каждом включении питания.

Режим «Сохранение при стопе» предназначен для записи предыдущего этапа работы ПЛК и рабочей частоты при его остановке и продолжения работы со этапа памяти при следующем старте. При отказе от сохранения процесс ПЛК будет перезапускаться при каждом запуске.

| | | | |
|-------|--|-----------------------|----------|
| FC.18 | Время работы 0 этапа встроенного ПЛК | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |
| FC.19 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 0 этапа | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0-3 | |
| FC.20 | Время работы 1 этапа встроенного ПЛК | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |
| FC.21 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 1 этапа | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0-3 | |
| FC.22 | Время работы 2 этапа встроенного ПЛК | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |
| FC.23 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 2 этапа | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0-3 | |
| FC.24 | Время работы 3 этапа встроенного ПЛК | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |
| FC.25 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 3 этапа | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0-3 | |
| FC.26 | Время работы 4 этапа встроенного ПЛК | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |
| FC.27 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 4 этапа | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0-3 | |
| FC.28 | Время работы 5 этапа встроенного ПЛК | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |
| FC.29 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 5 этапа | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0-3 | |
| FC.30 | Время работы 6 этапа встроенного ПЛК | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |
| FC.31 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 6 этапа | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0-3 | |
| FC.32 | Время работы 7 этапа встроенного ПЛК | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |
| FC.33 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 7 этапа | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0-3 | |
| FC.34 | Время работы 8 этапа встроенного ПЛК | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |

| | | | | |
|-------|---|---|-----------------------|----------|
| FC.35 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 8 этапа | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | | 0-3 | |
| FC.36 | Время работы 9 этапа встроенного ПЛК | | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |
| FC.37 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 9 этапа | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | | 0-3 | |
| FC.38 | Время работы 10 этапа встроенного ПЛК | | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |
| FC.39 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 10 этапа | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | | 0-3 | |
| FC.40 | Время работы 11 этапа встроенного ПЛК | | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |
| FC.41 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 11 этапа | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | | 0-3 | |
| FC.42 | Время работы 12 этапа встроенного ПЛК | | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |
| FC.43 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 12 этапа | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | | 0-3 | |
| FC.44 | Время работы 13 этапа встроенного ПЛК | | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |
| FC.45 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 13 этапа | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | | 0-3 | |
| FC.46 | Время работы 14 этапа встроенного ПЛК | | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |
| FC.47 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 14 этапа | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | | 0-3 | |
| FC.48 | Время работы 15 этапа встроенного ПЛК | | Заводская настройка | 0.0 с(ч) |
| | Диапазон настройки | | 0.0 с(ч) ~ 6500.0с(ч) | |
| FC.49 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 15 этапа | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | | 0-3 | |
| FC.50 | Встроенный PLC, выбор единицы времени | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | с (секунда) | |
| | | 1 | ч (час) | |

| FC.51 | Уставка этапа 0 | | Заводская настройка | 0 |
|-------|--------------------|---|---|------------------|
| | Диапазон настройки | 0 | | Параметром FC.00 |
| 1 | | | Резерв | |
| 2 | | | FIC | |
| 3 | | | Резерв | |
| 4 | | | Резерв | |
| 5 | | | PID | |
| 6 | | | Предустановленная частота (F0.08), модификация клавишами ВВЕРХ/ВНИЗ | |

Этот параметр определяет канал задания частоты для ступенчатой команды 0.

Помимо FC.00, существует несколько других опций для ступенчатой команды 0, облегчающих переключение между несколькими источниками задания частоты. Когда в качестве источника частоты используется ступенчатая команда или простой ПЛК, можно легко переключаться между двумя источниками частоты.

Группа Fd Коммуникационные параметры

В базовой конфигурации ПЧ STV050 SVPM поддерживает коммуникационный протокол Modbus RTU.

Спецификации протокола Вы можете найти на сайте www.modbus.org.

ПЧ STV050 SVPM поддерживает следующие стандартные функции Modbus:

- 03H, чтение N слов (Word) (до 12 слов);
- 06H, запись слова (Word).

Определение адреса данных

В этом разделе описывается определение адресов переменных ПЧ. Адреса переменных используются для управления, получения информации о состоянии и настройки соответствующих параметров ПЧ.

Некоторые переменные не могут быть изменены. Обращайте внимание на обозначение параметра в колонке «Изм.» в таблице список параметров:

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|----------------------|----------------|---------------|------------|------|
| Группа F7 HMI | | | | |
| F7.07 | Температура ПЧ | 0.0 – 100.0°C | 1 | ● |

Символы в таблице функций в столбце «Изм.» обозначают следующее:

" ☆ ": указывает, что значение параметра может быть изменено, когда ПЧ находится в остановленном или работающем состоянии, то есть не зависят от наличия команды СТАРТ на ПЧ;

" ★ ": указывает, что значение параметра не может быть изменено, когда ПЧ находится в состоянии RUN (подана команда СТАРТ);

" ● ": указывает, что значение параметра не может быть изменено;

"*": указывает, что производитель запретил изменение значения параметра.

Адрес параметра состоит из двух байтов, старший байт слева и младший байт справа.

Старшие байты находятся в диапазоне в зависимости от группы параметров (см. ниже), младшие байты находятся в диапазоне от 00h до FFh.

Диапазон старших байтов:

F0 ~ FF для группы параметров F,

A0 ~ AF для группы параметров C,

70 ~ 7F для группы параметров D.

Например: для параметра F3.12 адрес выражается как F30Ch:

Старший байт адреса образуется из обозначения группы параметров: F3.

Для получения младшего байта адреса нужно преобразовать номер параметра 12 из десятичного формата в шестнадцатеричный: 10#12 = 0Ch.

Аналогично для группы C:

Адрес параметра C1.11: A10Bh.

Старший байт: C1 соответствует A1.

Младший байт: 10#11 = 0Bh.

Для группы D:

Адрес параметра D0.02: 7002h.

Старший байт: D0 = 70h.

Младший байт: 10#02 = 02h.

Энергонезависимая память EEPROM имеет ограниченное число циклов записи. Для увеличения срока жизни EEPROM в процессе работы рекомендуется записывать значения параметров в оперативную память, а не в EEPROM – если не требуется сохранять значения параметров после выключения питания.

Для этого нужно изменить старший байт адреса.

Для групп параметров F старший байт нужно заменить на 0.

Пример: параметр F3.02:

если нужно записать значение параметра в оперативную память, то адресом параметра F3.02 является значение 0302h. После выключения питания записанное значение заменится значением параметра из EEPROM.

Для чтения параметра F3.02 нужно по-прежнему использовать адрес F302h.

Для групп параметров C старший байт адреса нужно заменить на 4:

Параметр C1.11 для записи в оперативную память имеет адрес 410Bh.

Параметры группы D являются параметрами мониторинга ПЧ и недоступны для записи.

Описание параметров

| | | | | |
|--------|-----------------|--|-------|---|
| Fd. 00 | Скорость обмена | Единицы: MODBUS 2: 1200 BPS 3: 2400 BPS 4: 4800 BPS 5: 9600 BPS 6: 19200 BPS 7: 38400 BPS 8: 57600 BPS 9: 115200 BPS | 0 005 | ☆ |
|--------|-----------------|--|-------|---|

Этот параметр используется для установки скорости передачи данных между вышестоящим компьютером (или ПЛК) и ПЧ. Обратите внимание, что скорость передачи данных, установленная в вышестоящем компьютере, должна совпадать с скоростью обмена ПЧ. В противном случае связь не может быть осуществлена. Чем выше скорость передачи данных, тем выше скорость связи.

| | | | | |
|--------|---------------|---|---|---|
| Fd. 01 | Формат данных | 0: no parity (8-N-2) 1: even parity (8-E-1) 2: odd parity (8-O-1) 3: 8-N-1 | 3 | ☆ |
|--------|---------------|---|---|---|

Формат данных, установленный в вышестоящем компьютере, должен совпадать с форматом данных ПЧ.

| | | | | |
|--------|--------------|-------|---|---|
| Fd. 02 | Адрес Modbus | 1-249 | 1 | ☆ |
|--------|--------------|-------|---|---|

Адрес Modbus должен быть уникальным.

| | | | | |
|--------|----------------|------------|---|---|
| Fd. 03 | Пауза на ответ | 0мс ~ 20мс | 2 | ☆ |
|--------|----------------|------------|---|---|

Пауза на ответ: интервал между временем получения данных В ПЧ и ответом вышестоящему компьютеру.

| | | | | |
|--------|----------------------|----------------------------------|-----|---|
| Fd. 04 | Таймаут коммуникации | 0.0 (отключено), 0.1s ~ 60.0s | 0.0 | ☆ |
|--------|----------------------|----------------------------------|-----|---|

Таймаут коммуникации задает максимальное время между двумя запросами от вышестоящего компьютера. При превышении таймаута ПЧ аварийно отключается с кодом СЕ.

При установке таймаута на 0.0 с контроль времени между запросами отключен.

Таймаут используется для контроля исправности связи между вышестоящим компьютером и ПЧ.

| | | | | |
|--------|-----------------|--|---|---|
| Fd. 05 | Выбор протокола | Единицы: MODBUS 0: нестандартный протокол MODBUS 1: стандартный протокол MODBUS Десятки: Резерв | 1 | ☆ |
|--------|-----------------|--|---|---|

Fd. 05=1: стандартный протокол MODBUS.

Fd. 05=0: нестандартный протокол MODBUS.

| | | | | |
|--------|------------------|---------------------|---|---|
| Fd. 06 | Размерность тока | 0: 0.01A 1: 0.1A | 1 | ☆ |
|--------|------------------|---------------------|---|---|

При чтении по Modbus значения выходного тока параметр Fd.06 задает unit (размерность).

Пример: при Fd.06=1 значение 100 параметра D0.04 (выходной ток) означает 10 А.

Параметры режима работы/останова

| Адрес параметра | Описание |
|-----------------|--|
| 1000 | Уставка по коммуникационной шине (-10000~10000) (десятичный формат)* |
| 1001 | Рабочая частота (Гц) |
| 1002 | Звено постоянного тока, напряжение (В) |
| 1003 | Выходное напряжение (В) |
| 1004 | Выходной ток (А) |
| 1005 | Выходная мощность (кВт) |
| 1006 | Момент на валу (%) |
| 1007 | Рабочая скорость |
| 1008 | Состояние дискретных входов |
| 1009 | Состояние дискретных выходов |
| 100A | Резерв |
| 100B | FIC напряжение (В) |
| 100C | Резерв |
| 100D | Резерв |

| Адрес параметра | Описание |
|-----------------|---|
| 100E | Резерв |
| 100F | Скорость механизма |
| 1010 | PID уставка |
| 1011 | PID обратная связь |
| 1012 | PLC этап |
| 1013 | Резерв |
| 1014 | Резерв |
| 1015 | Остаток моточасов |
| 1016 | Резерв |
| 1017 | Напряжение до коррекции FIC |
| 1018 | Резерв |
| 1019 | Резерв |
| 101A | Текущее время под напряжением |
| 101B | Текущие моточасы |
| 101C | резерв |
| 101D | Уставка по коммуникационной шине* |
| 101E | резерв |
| 101F | Индикация основного источника задания частоты X |
| 1020 | Индикация дополн. источника задания частоты Y |

* Значение уставки по коммуникационной шине представляет собой процент от относительного значения, 10000 соответствует 100,00%, а -10000 соответствует -100,00%. Для задания частоты процент указан относительно максимальной частоты (F0.1 0); для задания момента процент относительно F2.10 .

Слово управления: (только для записи)

| Адрес слова управления | Значение и описание |
|------------------------|---------------------------|
| 2000 | 0001: старт вперед |
| | 0002: реверс |
| | 0003: толчок вперед |
| | 0004: толчок реверс |
| | 0005: торможение выбегом |
| | 0006: торможение по рампе |
| | 0007: сброс ошибки |

Слово состояния: (только чтение)

| Адрес слова состояния | Значение и описание |
|-----------------------|---------------------|
| 3000 | 0001: вперед |
| | 0002: реверс |
| | 0003: стоп |

Верификация по паролю: (при возврате значения 8888H введенный пароль корректен)

| Адрес пароля | Ввести значение пароля |
|--------------|------------------------|
| 1F00 | ***** |

Управление выходными терминалами: (только для записи)

| Адрес | Состояние |
|-------|---|
| 2001 | BIT0: (резерв) BIT1: (резерв) BIT2: Реле RA-RC BIT3: Резерв BIT4: Выход MO1-R |

Аналоговый выход FOC: (только для записи)

| Адрес | Состояние |
|-------|-----------------------------|
| 2003 | 0 ~ 7FFF соотв. 0 % ~ 100 % |

Описание ошибок ПЧ

| Адрес регистра ошибки ПЧ | Описание |
|--------------------------|--|
| 8000 | 0000: Нет ошибки 0001: Резерв 0002: Перегрузка по току при разгоне 0003: Перегрузка по току при торможении 0004: Перегрузка по току при постоянной скорости 0005: Перенапряжение при разгоне 0006: Перенапряжение при торможении 0007: Перенапряжение при постоянной скорости 0008: Авария напряжения питания контрольной части 0009: Недонапряжение 000A: Перегрузка ПЧ 000B: Перегрузка двигателя 000C: Резерв 000D: Обрыв выходной фазы 000E: Перегрев модуля 000F: Внешняя ошибка 0010: Ошибка коммуникации 0011: Ошибка контактора 0012: Ошибка датчиков тока 0013: Ошибка автонастройки 0014: Резерв 0015: EEPROM ошибка 0016: Ошибка инвертора 0017: КЗ на землю 0018: Резерв 0019: Резерв 001A: Моточасы достигнуты 001B: Резерв 001C: Резерв 001D: Время под напряжением достигнуто 001E: Сброс нагрузки 001F: PID обрыв обратной связи 0028: Таймаут быстрого токоогр. |

| Ошибка коммуникации | Описание |
|---------------------|--|
| 8001 | 0000: нет ошибки 0001: некорректный пароль 0002: некорректный код команды 0003: ошибка CRC 0004: недействительный адрес 0005: недействительный параметр 0006: некорректное изменение параметра 0007: система заблокирована 0008: операция записи в EEPROM не завершена |

Группа FP Параметры пользователя

Пароль пользователя

| | | | |
|-------|--------------------|---------------------|---|
| FP.00 | Пароль | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0-65535 | |

Для активации функции защиты паролем нужно установить любое ненулевое число для параметра FP.00.

В следующий раз при входе в меню необходимо ввести правильный пароль; в противном случае вы не сможете просматривать и изменять параметры. Пожалуйста, запомните установленный пароль пользователя.

Установка FP.00 на 00000 очистит установленный пароль пользователя и сделает недействительной функцию защиты паролем.

Сброс на заводские настройки

| | | | |
|-------|------------------------|---------------------|---|
| FP.01 | Заводские настройки | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Нет действий |
| | | 1 | Восстановить заводские настройки, за исключением данных двигателя |
| 2 | Очистить журнал ошибок | | |

1: Восстановление заводских настроек, за исключением параметров двигателя.

После установки FP.01 на 1 большинство функциональных параметров преобразователя восстанавливаются до заводских параметров

Не восстанавливаются до заводских параметров:

- параметры двигателя;
- размерность задания частоты (F0.22);
- журнал ошибок (раздел F9);
- моточасы (F7.09);
- суммарное количество часов под напряжением (F7.13);
- суммарное потребление энергии (F7.14).

Группа C0 Параметры управления крутящим моментом

| | | | |
|-------|---|---------------------------------|------------------------|
| C0.00 | Выбор режима управления скоростью/крутящим моментом | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Регулирование скорости |
| 1 | | Регулирование крутящего момента | |

Используется для выбора метода управления ПЧ: регулирование скорости или регулирование крутящего момента.

Многофункциональный дискретный вход STV050-SVPM имеет две функции, связанные с управлением крутящим моментом: отключение управления крутящим моментом (функция 29) и переключение между управлением скоростью и управлением крутящим моментом (функция 46). Эти две функции необходимо использовать совместно с C0.00 для переключения между управлением скоростью и управлением крутящим моментом.

Если на дискретный вход не назначена функция переключения управления скоростью/крутящим моментом, режим управления определяется значением C0.00. Если функция переключения управления скоростью/крутящим моментом на вход назначена, режим управления соответствует инвертированному значению C0.00.

В любом случае, когда активен дискретный вход с назначенной функцией отключения управления крутящим моментом, частотный преобразователь остается в режиме регулирования скорости.

| | | | | |
|-------|---|--|------------------------------|-------|
| C0.01 | Выбор источника настройки крутящего момента в режиме управления крутящим моментом | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Настройка параметром (C0.03) | |
| | | 1 | Резерв | |
| | | 2 | FIC | |
| | | 3 | Резерв | |
| | | 4 | Резерв | |
| | | 5 | Коммуникационная шина | |
| | | 6 | Резерв | |
| 7 | Резерв | | | |
| C0.03 | Цифровая настройка крутящего момента в режиме управления крутящим моментом | | Заводская настройка | 150 % |
| | Диапазон настройки | -200,0% ~ 200,0% от номинального крутящего момента двигателя | | |

Параметр C0.01 используется для выбора источника установки крутящего момента, всего доступно 3 режима установки источника крутящего момента.

Настройка крутящего момента осуществляется в % от номинального крутящего момента двигателя. Диапазон настройки составляет от -200,0% до 200,0% от номинального крутящего момента двигателя.

При использовании режимов источника крутящего момента 2 и 5 100% уставки по коммуникационной шине или по аналоговому входу соответствует C0.03.

| | | | | |
|-------|--|--|---------------------|----------|
| C0.05 | Управление крутящим моментом, максимальная частота в прямом направлении | | Заводская настройка | 50,00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0,00 Гц ~ Максимальная частота (F0.10) | | |
| C0.06 | Управление крутящим моментом, максимальная частота в реверсивном направлении | | Заводская настройка | 50,00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0,00 Гц ~ Максимальная частота (F0.10) | | |

Используется для установки максимальной частоты прямого или реверсивного вращения привода в режиме управления крутящим моментом.

Когда ПЧ находится в режиме регулирования крутящего момента, если момент сопротивления нагрузки меньше выходного крутящего момента двигателя, скорость вращения двигателя будет увеличиваться. Для предотвращения аварий, таких как самопроизвольное движение механической системы, максимальная скорость вращения двигателя должна быть ограничена во время регулирования крутящего момента.

| | | | |
|-------|---|---------------------|-------|
| C0.07 | Рампа увеличения момента при управлении крутящим моментом | Заводская настройка | 0.00с |
| | Диапазон настройки | 0.00с ~ 650.00с | |
| C0.08 | Рампа уменьшения момента при управлении крутящим моментом | Заводская настройка | 0.00с |
| | Диапазон настройки | 0.00с ~ 650.00с | |

В режиме управления крутящим моментом разница между выходным крутящим моментом двигателя и моментом сопротивления нагрузки определяет скорость изменения скорости двигателя и, соответственно, механизма. Скорость двигателя может быстро меняться, вызывая такие проблемы, как шум или чрезмерное механическое напряжение. Задавая ramпы увеличения/уменьшения момента в режиме управления крутящим моментом, можно добиться более плавного изменения скорости двигателя.

Однако для приложений, требующих быстрой реакции на крутящий момент, ramпы увеличения/уменьшения момента при управлении крутящим моментом необходимо установить равным 0,00 с.

Например, когда два двигателя жестко соединены для привода одной и той же нагрузки, для обеспечения равномерного распределения нагрузки один частотный преобразователь устанавливается в качестве ведущего и использует регулирование скорости, а другой частотный преобразователь — в качестве ведомого и использует регулирование крутящего момента. Фактический выходной крутящий момент ведущего используется в качестве управляющего крутящего момента для ведомого. В этом случае крутящий момент ведомого должен быстро следовать за крутящим моментом ведущего, поэтому ramпы увеличения/уменьшения момента при управлении крутящим моментом ведомого задаются равными 0,00 с.

Группа C5 Параметры оптимизации управления

| | | | |
|-------|--|--------------------------------------|---------|
| C5.00 | Прерывистая ШИМ-модуляция: верхняя скорость переключения | Заводская настройка | 12.0 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 Гц ~ максимальная частота F0.10 | |

Параметр действителен только для U/F управления (закон управления двигателем) и определяет режим модуляции. Если рабочая частота ниже этого значения, это режим непрерывной 7-сегментной модуляции; в противном случае это режим 5-сегментной прерывистой модуляции.

При использовании 7-сегментной непрерывной модуляции потери на переключение транзисторов ПЧ велики, но пульсации тока малы.

Потери на переключение малы, а пульсация тока велика в 5-сегментном прерывистом режиме. На высоких частотах это может вызвать нестабильность работы двигателя, поэтому увеличивать заводское значение обычно не требуется.

| | | | |
|-------|---------------------|---------------------|-----------------------|
| C5.01 | Метод ШИМ-модуляции | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Асинхронная модуляция |
| | | 1 | Синхронная модуляция |

Параметр действителен только для U/F управления (закон управления двигателем). Обычно, когда выходная частота высока (более 100 Гц), используется синхронная модуляция, что положительно сказывается на качестве выходного напряжения.

| | | | | |
|-------|---------------------------------------|---|---------------------|---|
| C5.02 | Выбор мертвой зоны режима компенсации | | Заводская настройка | 1 |
| | Диапазон настройки | 0 | Нет компенсации | |
| | | 1 | Режим компенсации 1 | |
| | | 2 | Режим компенсации 2 | |

Как правило, изменять этот параметр не требуется.

| | | | | |
|-------|---|------|--------------------------------------|---|
| C5.03 | Глубина изменения частоты ШИМ при частоте, модулируемая случайным образом | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Случайная ШИМ отключена | |
| | | 1-10 | 1~10: Глубина частоты коммутации ШИМ | |

При настройке глубины случайной ШИМ можно снизить шум двигателя и уменьшить электромагнитные помехи.

| | | | | |
|-------|-------------------------|---|---------------------|-------------------|
| C5.04 | Быстрое токоограничение | | Заводская настройка | 1 (0 для ПЧ 230В) |
| | Диапазон настройки | 0 | Отключено | |
| | | 1 | Активировано | |

Когда быстрое ограничение тока активировано, оно может свести к минимуму перегрузку по току ПЧ и обеспечить непрерывную работу ПЧ. Однако длительное быстрое ограничение тока может привести к перегреву ПЧ, и будет выдано сообщение о неисправности СВС. СВС указывает на то, что в ПЧ произошел сбой быстрого ограничения тока и его необходимо отключить.

| | | | | |
|-------|---|--|---------------------|-----|
| C5.05 | Компенсация чувствительности измерения тока | | Заводская настройка | 110 |
| | Диапазон настройки | | 100-120 | |

Параметр используется для установки компенсации обнаружения тока ПЧ, и его не рекомендуется изменять.

| | | | | |
|-------|--|--|---------------------|--------|
| C5.06 | Уровень активации защиты от недонапряжения | | Заводская настройка | 350.0В |
| | Диапазон настройки | | 200 ~ 750.0 В | |

Параметр используется для установки значения уровня активации защиты от недонапряжения (код неисправности LU).

| | | | | |
|-------|---------------------------------|--|---------------------|------|
| C5.08 | Регулировка времени бездействия | | Заводская настройка | 150% |
| | Диапазон настройки | | 100% ~ 200% | |

Регулировка этого значения может улучшить использование напряжения, но слишком маленькое значение может привести к нестабильной работе системы. Модификация пользователя не рекомендуется.

| | | | | |
|-------|--|--|---------------------|-------------------|
| C5.09 | Уровень активации защиты от перенапряжения | | Заводская настройка | По типоразмеру ПЧ |
| | Диапазон настройки | | 650.0 ~ 2200.0 В | |

Он используется для установки значения уровня активации защиты от перенапряжения.

Группа С6 Настройки кривых FI (FIC)

| | | | |
|--------|---|---------------------|---------|
| С6.00 | FI кривая 4: точка минимального значения на входе | Заводская настройка | 0.00 В |
| | Диапазон настройки | -10.0 В ~ С6.02 | |
| С6.01 | FI кривая 4: точка значение FI, соответствующее минимальному значению на входе | Заводская настройка | 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| С6.02 | FI кривая 4: промежуточная точка 1, значение на входе | Заводская настройка | 3.00 В |
| | Диапазон настройки | С6. 00 ~ С6. 04 | |
| С6.03 | FI кривая 4: значение FI, соответствующее промежуточной точке 1 | Заводская настройка | 30.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| С6.04 | FI кривая 4: промежуточная точка 2, значение на входе | Заводская настройка | 6.00 В |
| | Диапазон настройки | С6.02 ~ С6.06 | |
| С6.05 | FI кривая 4: значение FI, соответствующее промежуточной точке 2 | Заводская настройка | 60.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| С6.06 | FI кривая 4: точка максимального значения на входе | Заводская настройка | 10.00 В |
| | Диапазон настройки | С6. 06 ~ 10.00 В | |
| С6.07 | FI кривая 4: точка значение FI, соответствующее максимальному значению на входе | Заводская настройка | 100.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| С6.08 | FI кривая 5: точка минимального значения на входе | Заводская настройка | 0.00 В |
| | Диапазон настройки | 0.00 В ~ С6.10 | |
| С6.09 | FI кривая 5: точка значение FI, соответствующее минимальному значению на входе | Заводская настройка | -100.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| С6.10_ | FI кривая 5: промежуточная точка 1, значение на входе | Заводская настройка | 3.00 В |
| | Диапазон настройки | С6. 08 ~ С6.12 | |
| С6.11 | FI кривая 5: значение FI, соответствующее промежуточной точке 1 | Заводская настройка | - 30.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |
| С6.12 | FI кривая 5: промежуточная точка 2, значение на входе | Заводская настройка | 6.00 В |
| | Диапазон настройки | С6.10 ~ С6.14 | |
| С6.13 | FI кривая 5: значение FI, соответствующее промежуточной точке 2 | Заводская настройка | 3 0.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |

| | | | |
|-------|---|---------------------|---------|
| C6.14 | FI кривая 5: точка макс. значения на входе | Заводская настройка | 10.00 В |
| | Диапазон настройки | C6.14 ~ 10.00 В | |
| C6.15 | FI кривая 5: точка значение FI, соответствующее макс. значению на входе | Заводская настройка | 100.0% |
| | Диапазон настройки | -100.0% ~ 100.0% | |

Функции кривой 4 и кривой 5 аналогичны функциям кривых 1, 2 и 3, но кривые 1,2 и 3 представляют собой прямые линии, а кривая 4 и кривая 5 представляют собой четырехточечные кривые, что позволяет реализовать более гибкое соответствие. Рисунок 23 представляет собой схематическое изображение кривой 4 и кривой 5.

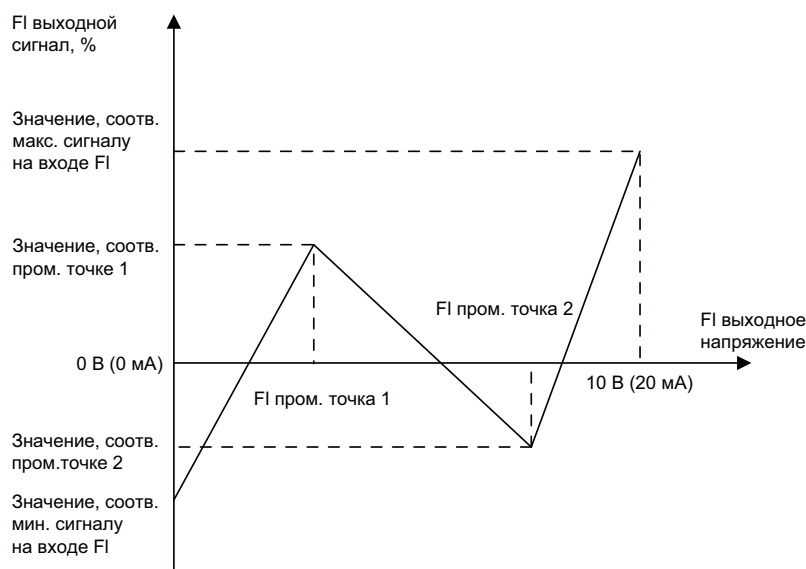


Рисунок 23. Схематическая диаграмма кривой 4 и кривой 5.

Когда выбраны кривая 4 и кривая 5, следует отметить, что минимальное входное напряжение, напряжение пром.точки 1, напряжение пром.точки 2 и максимальное напряжение кривой должны увеличиваться последовательно.

Параметр F4.33 «FI кривая, выбор» служит для выбора вида кривой FI среди 5 кривых для аналогового входа FIC.

| | | | |
|-------|---|--|--------|
| C6.18 | Интервал для детектирования линии в пож. режиме | Заводская настройка | 10 с |
| | Диапазон настройки | 10 ~ 100 с | |
| C6.19 | Длительность детектирования линии в пож. режиме | Заводская настройка | 500 мс |
| | Диапазон настройки | 500 ~ 1500 мс | |
| C6.20 | Уровень тока при детект. линии в пож. режиме | Заводская настройка | 10% |
| | Диапазон настройки | 10 ~ 80 % | |
| C6.21 | Источник задания в пожарном режиме | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0: C9.01, направление согласно C9.02 1: Стандартные задание и управление, см. F0.03 | |

При C9.29=1 или при логической единице на дискретном входе с назначенной функцией 58 ПЧ контролирует целостность моторного кабеля. Контроль целостности производится путем пропуска постоянного тока с интервалом C6.18 в течение C6.19. Уровень тока при этом задается C6.20 в % от номинального тока двигателя.

STV050 SVPM Специальные функции

Специальная функция ПИД для водоснабжения

STV050 SVPM предоставляет пользователям два набора выделенных параметров для PID-регулятора. Настройка PID-регулятора для функций, связанных с HVAC, должна быть установлена с помощью этих двух наборов параметров.

| | | | | |
|-------|---------------------------------------|---|---------|---|
| FA.05 | Пропорциональный коэффициент K F1 | 0.0 ~ 500.0 | 200.0 | ☆ |
| FA.06 | Интегральный коэффициент Ti1 | 0.01 с ~ 10.00 с | 2.00 с | ☆ |
| FA.07 | Дифференциальный коэффициент Td1 | 0.000 с ~ 9.999 с | 0.000 с | ☆ |
| FA.08 | PID Частота отсечки инверсии | 0.00 ~ Максимальная частота | 0.00 Гц | ☆ |
| FA.09 | PID предел отклонения | 0.0% ~ 100.0% | 0.1 % | ☆ |
| FA.10 | PID ограничитель дифференцирования | 0.00% ~ 100.0% | 0.10% | ☆ |
| FA.11 | PID заданное время изменения | 0.00 ~ 650.0 с | 0.00 с | ☆ |
| FA.12 | PID постоянная Фильтра обратной связи | 0.00 ~ 60.00 с | 0.00 с | ☆ |
| FA.13 | PID постоянная Выходного фильтра | 0.00 ~ 60.00 с | 0.00 с | ☆ |
| FA.14 | Уставка давления при заполнении | 0.0 ~ 100.0% | 30% | ☆ |
| FA.15 | Пропорциональный коэффициент K F2 | 0.0 ~ 1000.0 | 300.0 | ☆ |
| FA.16 | Интегральный коэффициент Ti2 | 0.01 с ~ 10.00 с | 0.50 с | ☆ |
| FA.17 | Дифференциальный коэффициент Td2 | 0.000 с ~ 10.000 с | 0.000 с | ☆ |
| FA.18 | Условие переключение параметров PID | 0: Нет условия 1: Переключение по дискретному входу 2: Автоматическое переключение по условию | 0 | ☆ |
| FA.19 | Условие для переключения PID 1 | 0.0% ~ FA.20 | 5.0 % | ☆ |
| FA.20 | Условие для переключения PID 2 | FA.19 ~ 100.0% | 10.0% | ☆ |

Функция засыпания ПИД-регулятора

| | |
|-----------------|--|
| PID функция сна | <p>1) Когда при регулировании давления рабочая частота меньше, чем частота засыпания FA.29, длительность превышает время засыпания FA.30, то частота падает до 0, ПЧ переходит в состояние сна и отображает «SLP».</p> <p>2) Когда рабочая частота превышает частоту засыпания FA.29, есть стабильность рабочей частоты, ПЧ может перейти в состояние сна. Сопутствующие параметры FA.45-FA.48.</p> <p>3) Когда частота превышает FA.49, состояние сна не наступает.</p> |
|-----------------|--|

Функция предупреждения о сухом ходе

| | |
|--------------------|---|
| Авария «Сухой ход» | <p>«Частота обнаружения А» = на 2 Гц ниже максимальной частоты = F0.12 – 2 Гц.</p> <p>Если рабочая частота ПЧ превышает «частоту обнаружения А», продолжительность превышает FA.37, а давление все еще меньше FA.34, будет сообщено об аварии «сухой ход» и остановке с кодом неисправности «LL».</p> |
|--------------------|---|

Пожарная функция

ПЧ поддерживает три режима пожарной функции: режим 1, режим 2 и режим 3.

- 1) Условия активации режима 1 пожарной функции: C9.00=1 или логическая 1 на дискретном входе с назначенной функцией 60;
- 2) Условия активации режима 2 пожарной функции: C9.00=2 или логическая 1 на дискретном входе с назначенной функцией 59.
- 3) Условия активации режима 3 пожарной функции: C9.00=3 или логическая 1 на дискретном входе с назначенной функцией 63.

Во всех режимах ПЧ контролирует целостность моторного кабеля. Параметры C6.18, C6.19 определяют период и длительность импульса тока для контроля целостности кабеля.

Параметр C6.20 определяет уровень тока в % от номинального тока двигателя для теста целостности кабеля.

Параметр C6.21 определяет источник задания частоты и направление вращения в пожарных режимах.

После работы в пожарном режиме более 5 мин флаг режима C9.03 устанавливается в 1.

При C6.21=1 и при F0.03=8 ПЧ работает в пожарном режиме и в режиме ПИД-регулирования. При этом в случае обрыва токовой петли ПЧ будет работать на частоте C9.01 (FA.26=1.00В).

Описание работы режима 1 пожарной функции

После активации режима 1, без команды СТАРТ, на дисплее ПЧ индицируется FlrE0, вывод значения уставки по частоте пожарной функции C9.01, FlrE2 (поочередный вывод с частотой 1 Гц).

При поступлении команды СТАРТ ПЧ запускает механизм на частоте (C9.01) и в направлении (C9.02) вплоть до полного разрушения, игнорируя все ошибки.

На дисплее ПЧ индицируется FlrE3 (мигание). Смотрите осциллограмму на рис. 24.

При наличии разрыва моторного кабеля ПЧ индицирует LO и аварийно отключается.

Контроль целостности моторного кабеля активируется параметром C9.29=1 или логической 1 на дискретном входе с назначенной функцией 58.

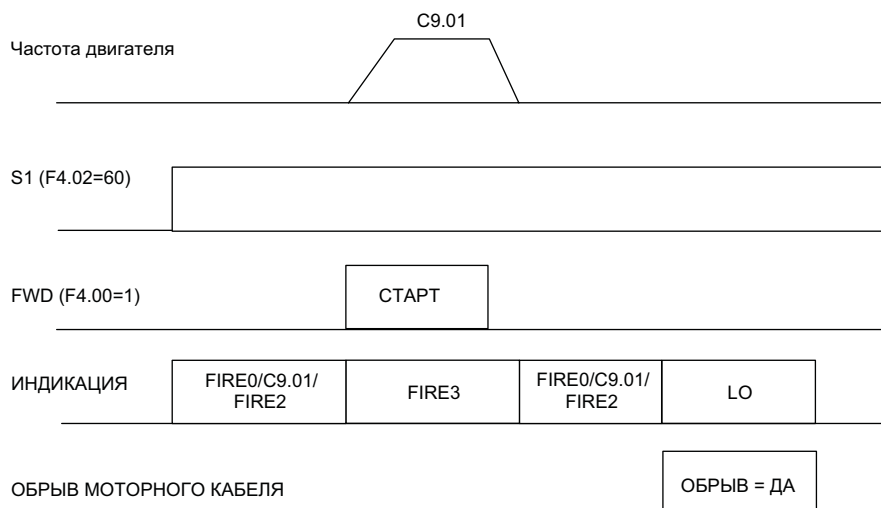


Рисунок 24. Осциллограмма режима 1 пожарной функции

Описание работы режима 2 пожарной функции

После активации режима 2 на дисплее ПЧ индицируется FlrE0 (мигание).

ПЧ проверяет целостность моторного кабеля, если параметр C9.29=1 либо при наличии логической 1 на дискретном входе с назначенной функцией 58. На дисплее индицируется FlrE2.

При наличии разрыва моторного кабеля ПЧ индицирует LO и аварийно отключается.

Если разрыва моторного кабеля нет, то ПЧ запускает механизм на заданной частоте (C9.01) и направлении (C9.02), на дисплей выводится FlrE3.

ПЧ продолжает работу на частоте (C9.01) и в направлении (C9.02) вплоть до полного разрушения, игнорируя все ошибки.

Описание работы режима 3 пожарной функции

После активации режима 3 на дисплее ПЧ индицируется FlrE0 (мигание).

ПЧ проверяет целостность моторного кабеля, если параметр C9.29=1 либо при наличии логической 1 на дискретном входе с назначенной функцией 58. На дисплее индицируется FlrE2.

При наличии разрыва моторного кабеля ПЧ индицирует LO и аварийно отключается.

Если разрыва моторного кабеля нет, то ПЧ запускает механизм на заданной частоте (C9.01) и направлении (C9.02), на дисплей выводится FlrE3.

Все ошибки ПЧ, исключая LO, будут автоматически сброшены при активации пожарного режима 3.

При выходе из пожарного режима 3 ПЧ индицирует ошибку с наивысшим приоритетом.

Индикация пожарного режима

FlrE0: пожарный режим, ожидание;

FlrE2: пожарный режим, контроль целостности кабеля активирован;

FlrE3: пожарный режим, работа.

| | | | | |
|-------|--|---|--|----------|
| C9.00 | Пожарная функция | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Пожарная функция отключена | |
| | | 1 | Пожарная функция 1 активирована | |
| | | 2 | Пожарная функция 2 активирована | |
| | | 3 | Пожарная функция 3 активирована | |
| C9.01 | Частота пожарной функции | | Заводская настройка | 50.00 Гц |
| | Диапазон настройки | | 0.00 Гц ~ F0.10 (Максимальная частота) | |
| C9.02 | Направление вращения в режиме пожарной функции | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Направление вперед | |
| | | 1 | Реверс | |
| C9.03 | Индикатор работы в пожарном режиме | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Отключен | |
| | | 1 | Активирован | |

Детектирование целостности линии в пожарном режиме

| | | | | |
|-------------|---|----|----------------------------------|---|
| F4.00~F4.03 | FWD,REV, S1, S2 входы: назначение Функции | | Заводская настройка | - |
| | Диапазон настройки | 58 | Детектирование целостности линии | |
| | | 59 | Пожарный режим 2 | |
| | | 60 | Пожарный режим 1 | |
| | | 63 | Активация пожарного режима 3 | |
| C9.29 | Разрешение режима теста линии | | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0 | Запрещено | |
| | | 1 | Разрешено | |

Функция очистки насоса

| | | | |
|-------|--|--|--------|
| C9.07 | Частота очистки насоса вперед | Заводская настройка | 50.00 |
| | Диапазон настройки | F0.14 ~ F0.10 | |
| C9.08 | Частота очистки насоса реверс | Заводская настройка | 50.00 |
| | Диапазон настройки | F0.14 ~ F0.10 | |
| C9.09 | Выбор рампы разгона и торможения в режиме очистки | Заводская настройка | 3 |
| | Диапазон настройки | Range 0-3; 0: время разгона и торможения: F0.17;F0.18 1: время разгона и торможения: F8.03;F8.04 2: время разгона и торможения: F8.05;F8.06 3: время разгона и торможения: F8.07;F8.08 | |
| C9.10 | Время очистки насоса, вперед | Заводская настройка | 10.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.0 ~ 3600.0 с (включая разгон) | |
| C9.11 | Время очистки насоса, реверс | Заводская настройка | 10.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.0 ~ 3600.0 с (включая разгон) | |
| C9.12 | Интервал между вперед и реверсом в режиме очистки насоса | Заводская настройка | 2.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.0 ~ 1000.0 с | |
| C9.13 | Число циклов очистки насоса | Заводская настройка | 10 |
| | Диапазон настройки | 0 ~ 1000 | |



Рисунок 25. Осциллограмма работы функции очистки насоса

Процесс очистки насоса: двигатель сначала вращается вперед в течение времени C9.10, затем останавливается на время C9.12, затем вращается в обратном направлении в течение C9.11 и, наконец, останавливается на время C9.12 до нового вращения вперед. Число циклов вращения задается C9.13. Осциллограмма работы функции очистки насоса изображена на рис. 25.

Как и функция ручного цикла, функция очистки насоса может быть активирована только при остановленном ПЧ. Установите функцию многофункционального входного терминала на б1, подайте логическую 1 на терминал и подайте сигнал СТАРТа для запуска функции очистки насоса.

После начала очистки все водяные насосы будут очищены последовательно, а ПЧ автоматически остановится после очистки всех водяных насосов. Во время процесса очистки насоса очистка насоса может быть прервана в любой момент с помощью команды остановки (снятия СТАРТа). После завершения или прерывания очистки насоса, если очистку насоса необходимо выполнить снова, необходимо подать команду остановки (снять СТАРТ).

Функция защиты от замерзания

| | | | |
|-------|--|---|---------|
| FA.61 | Защита от замерзания | 0: Выключена 1: Включена | 0 |
| FA.62 | Температура для активации защиты от замерзания | -20°C ~ 20°C При температуре внутри ПЧ ниже значения FA.62 (и выше -20 °C) активируется защита от замерзания – вращение на частоте FA.64. При температуре внутри ПЧ ниже значения -20 °C ПЧ аварийно отключается с кодом FrOst. | -5°C |
| FA.63 | Уровень предупреждения о низкой температуре | -20.0°C ~ 20.0°C При температуре ниже FA.63 выход с назначенной функцией 47 активируется. | 0°C |
| FA.64 | Частота защиты от замерзания | 0 ~ P0.10 | 0.00 ГЦ |

Когда вода в водопроводе замерзает при низкой температуре, водяной насос может выйти из строя. После включения функции защиты от замерзания, если температура окружающей среды (внутренняя температура ПЧ) ниже порога, двигатель автоматически вращается, чтобы предотвратить замерзание воды. Параметр F7.07 предназначен для отображения внутренней температуры ПЧ.

При включенной защите от замерзания (FA.61=1), если внутренняя температура ПЧ ниже порогового значения защиты от замерзания FA.62 и если на ПЧ не подана команда СТАРТ, активируется защита от замерзания и ПЧ будет работать на частоте FA.64.

При срабатывании защиты, если ПЧ получает команду СТАРТа, работа защиты от замерзания прекращается. ПЧ выполняет команду СТАРТа. При срабатывании защиты, если получена команда отключения, работа защиты от замерзания прекращается. Повторное включение защиты от замерзания произойдет после превышения температуры выше порога защиты и последующем понижении.

Функция защиты от конденсации

Для двигателей, расположенных во влажной или холодной среде, конденсат может привести к неисправности двигателя. Этот риск можно устранить, повышая температуру поверхности двигателя во время перерывов в работе. Когда внешний датчик конденсации обнаруживает усиление конденсации, ПЧ подает постоянный ток в двигатель, чтобы повысить температуру поверхности двигателя и предотвратить конденсацию.

Реализация функции: Настройте многофункциональный вход на функцию 49 для запуска функции защиты от конденсации. Когда на этом входе появится логическая 1, ПЧ подает постоянный ток на уровне F6.13.

При снятии логической 1 подача постоянного тока прекратится через время C9.20. При наличии логической 1 подача постоянного тока прекратится через 40 с.

Для повторного запуска функции необходимо повторно подать логическую 1 на этот вход.

Установите F6.13 для регулировки значения постоянного тока. C9.20 задает время протекания постоянного тока после снятия сигнала на входе ПЧ (с датчика конденсации).

| | | | |
|-------|------------------------------------|--|-----|
| C9.20 | Время работы защиты от конденсации | 0-100 с, время протекания постоянного тока после снятия сигнала активации защиты от конденсации. | 0 с |
|-------|------------------------------------|--|-----|

Функция регулирования уровня

| | | | |
|-------|---|---|-------|
| C9.23 | Функция регулирования уровня | <p>0: Не задано 1: Дискретный вход 2: Резерв 3: Аналоговый вход FIC 4: Задание по коммуникационной шине.</p> <p>0X1000, диапазон 0~10000 соответствует 0-100.0% уровня жидкости.</p> <p>Когда уровень воды ниже нижнего предельного уровня воды, но выше уровня сухого хода, система поддерживает резервное давление (C9.27).</p> <p>Когда уровень воды ниже уровня сухого хода, ПЧ остановит работу.</p> | 0 |
| C9.24 | Верхний аварийный уровень воды в резервуаре | 0.0 ~ 100.0% | 60.0% |
| C9.25 | Нижний аварийный уровень воды в резервуаре | 0.0 | 40.0% |
| C9.26 | Уровень сухого хода | 0.1 ~ 100.0% | 20.0% |
| C9.27 | Резервное давление | 0.00 ~ FA.04 | 0.200 |

В режиме ПИД-регулирования, когда уровень воды ниже нижнего предельного уровня воды, но выше уровня сухого хода, ПЧ поддерживает резервное давление (C9.27) – вместо заданного давления.

Когда уровень воды ниже уровня сухого хода, ПЧ останавливает работу (код аварии LL).

Функция заполнения трубы

В системе водоснабжения ПЧ в режиме ПИД-регулирования при работе на пустую трубу будет стремиться быстрее достичь заданного давления. Быстрый приток воды в пустую трубу может вызвать эффект гидроудара, способный повредить трубопроводы и задвижки.

После включения функции заполнения трубы ПЧ будет после подачи СТАРТа отключать режим ПИД-регулирования и работать на заданной частоте в течение заданного времени. Это предотвращает эффект гидроудара. Осциллограмма работы функции заполнения трубы изображена на рис. 26.

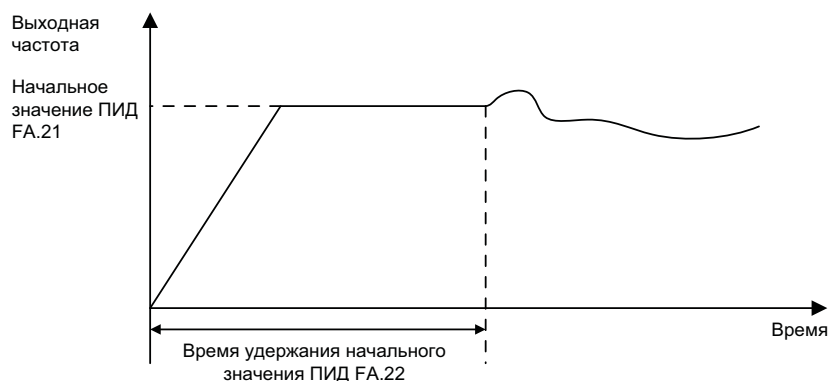


Рисунок 26. Диаграмма работы функции заполнения трубы

Если процесс впрыска воды остановлен из-за неисправности, ПЧ продолжит работу в соответствии с настройками функции после перезапуска.

Функция реализуется следующим образом: после запуска ПЧ работает на заданной частоте FA.21. После непрерывной работы в течение времени FA.22 или при достижении давления выше FA.14(%) от уставки давления режим заполнения трубы прекращает работу. ПЧ переключается на работу в режиме ПИД-регулирования с обратной связью.

| | | | |
|-------|---|--------------------------|----------|
| FA.14 | Уставка давления при заполнении | Заводская настройка | 30% |
| | Диапазон настройки | 0.0 ~ 100.0% | |
| FA.21 | Начальное значение PID | Заводская настройка | 30.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0 ~ Максимальная частота | |
| FA.22 | Время удержания начального значения PID | Заводская настройка | 0.00 с |
| | Диапазон настройки | 0.00 с ~ 650.00 с | |

Двухступенчатый режим разгона и торможения

| | | | |
|-------|---------------------------------------|--|---------|
| C9.14 | Частота упреждения ПИД при разгоне | Заводская настройка | 0.00 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 Гц ~ F0.10 (Максимальная частота) | |
| C9.15 | Частота упреждения ПИД при торможении | Заводская настройка | 0.0 Гц |
| | Диапазон настройки | 0.00 Гц ~ F0.10 (Максимальная частота) | |
| C9.16 | Рампа разгона при упреждении ПИД | Заводская настройка | 10.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.0 ~ 6000.0 с | |
| C9.17 | Рампа торможения при упреждении ПИД | Заводская настройка | 10.0 с |
| | Диапазон настройки | 0.0 ~ 6000.0 с | |

В режиме ПИД-регулирования (F0.03=8):

После подачи команды СТАРТ ПЧ увеличивает выходную частоту по рампе с темпом C9.16 до частоты C9.14. После достижения частоты C9.14 ПЧ переключается в режим ПИД-регулирования.

После снятия команды СТАРТ частота начинает падать. При понижении до значения C9.15 ПЧ переключается в режим торможения по рампе с темпом C9.17 до полной остановки.

Расходомер & Счетчик электроэнергии

| | | | |
|-------|--------------------|---------------------|-----------|
| C9.19 | Единица расхода | Заводская настройка | 1.00 м³/ч |
| | Диапазон настройки | 0.00 ~ 600.00 м³/ч | |

Когда насос работает на максимальной частоте, расход в час равен C9.19. Для определения текущего расхода можно использовать формулу:

Текущий расход = выходная частота * C9.19/максимальная частота.

Результат вычисления отображается в D0.65.

| | | | |
|-------|-------------------------------|---------------------|---|
| F7.14 | Суммарное потребление энергии | Заводская настройка | - |
| | Диапазон настройки | 0 ~ 9999 кВт*ч | |

Параметр показывает суммарное потребление энергии ПЧ.

Выбор единицы измерения

| | | | |
|-------|---------------------------------------|---|---|
| C9.21 | Выбор единицы давления | Заводская настройка | 0 |
| | Диапазон настройки | 0: МПа 1: Бар 2: кПа 3: м водного столба | |
| C9.22 | Количество десятичных знаков давления | Заводская настройка | 3 |
| | Диапазон настройки | 0-3 | |

Параметры C9.21/C9.22 служат для индикации параметров, связанных с давлением - FA.01, FA.04, FA.32, FA.33, FA.34, D0.15, D0.16 и F7.03, F7.04, F7.05 . C9.21: для выбора единицы измерения, C9.22: количество знаков после запятой.

Пример: для датчика давления с диапазоном измерения 0..1.6 МПа нужно выбрать C9.21=0 (МПа) и C9.22=3 (три знака после запятой). Соответственно, параметр FA.04 нужно задать равным 1.600. Для задания уставки давления, равной 0.4 Мпа (4 бар), нужно задать FA.01=0.400. Аналогично задаются параметры FA.32, FA.33 и FA.34.

Группа СС Коррекция FIC

| | | | |
|-------|-----------------------------|---------------------|----------------------|
| СС.04 | FIC измеренное напряжение 1 | Заводская настройка | Заводская калибровка |
| | Диапазон настройки | 0.500 В ~ 4.000 В | |
| СС.05 | FIC напряжение 1, индикация | Заводская настройка | Заводская калибровка |
| | Диапазон настройки | 0.500 В ~ 4.000 В | |
| СС.06 | FIC измеренное напряжение 2 | Заводская настройка | Заводская калибровка |
| | Диапазон настройки | 6.000 В ~ 9.999 В | |
| СС.07 | FIC напряжение 2, индикация | Заводская настройка | Заводская калибровка |
| | Диапазон настройки | 6.000 В ~ 9.999 В | |

Эта группа функциональных кодов используется для коррекции аналогового входа FI, чтобы устранить влияние смещения нуля и усиления входного порта FI. Эта группа функциональных параметров была откалибрована перед отгрузкой с завода и при восстановлении заводской настройки она вернется к значению после заводской калибровки. Как правило, калибровка при пусконаладке не требуется.

Измеренное напряжение относится к фактическому напряжению, измеренному измерительным прибором, например мультиметром, а отображаемое напряжение относится к отображаемому значению напряжения, полученному ПЧ. См. отображение напряжения до коррекции FI (D0.21, D0.22) в группе D0.

При калибровке введите два значения напряжения на каждом входном порту FI и введите значение, измеренное мультиметром, и значение, считанное группой D0, соответственно, в приведенные выше функциональные коды, затем ПЧ автоматически выполнит смещение нуля FI и коррекцию усиления.

| | | | |
|-------|-----------------------------|---------------------|----------------------|
| СС.16 | FOC уставка напряжения 1 | Заводская настройка | Заводская калибровка |
| | Диапазон настройки | 0.500 В ~ 4.000 В | |
| СС.17 | FOC измеренное напряжение 1 | Заводская настройка | Заводская калибровка |
| | Диапазон настройки | 0.500 В ~ 4.000 В | |
| СС.18 | FOC уставка напряжения 2 | Заводская настройка | Заводская калибровка |
| | Диапазон настройки | 6.000 В ~ 9.999 В | |
| СС.19 | FOC измеренное напряжение 2 | Заводская настройка | Заводская калибровка |
| | Диапазон настройки | 6.000 В ~ 9.999 В | |

Эта группа функциональных кодов используется для коррекции аналогового выхода FOC. Эта группа функциональных параметров была откалибрована перед отправкой с завода, и при восстановлении заводской настройки она вернется к значению после заводской калибровки. Как правило, калибровка при пусконаладке не требуется.

Уставка напряжения относится к теоретическому значению выходного напряжения аналогового выхода ПЧ. Измеренное напряжение относится к фактическому значению выходного напряжения, измеренному таким инструментом, как мультиметр.

Группа D0 Основные параметры мониторинга

Группа параметров D0 используется для контроля информации о рабочем состоянии преобразователя. Пользователи могут просматривать ее через панель, чтобы облегчить отладку на месте, а также могут считывать значения группы параметров по коммуникационной шине для контроля технологического процесса. Среди них D0.00-D0.31 — это параметры мониторинга ПЧ в состоянии работы и останова, определенные в F7.03 и F7.04.

В таблице ниже приведены функциональные коды конкретных параметров, названия параметров и минимальные единицы измерения.

| Код | Обозначение | Мин. знач. |
|--------------|--|--------------------------|
| D0.00 | Рабочая частота (Гц) | 0.01 Гц |
| D0.01 | Заданная частота (Гц) | 0.01 Гц |
| D0.02 | Звено постоянного тока, напряжение (В) | 0.1 В |
| D0.03 | Выходное напряжение (В) | 1 В |
| D0.04 | Выходной ток (А) | 0.01А |
| D0.05 | Выходная мощность (кВт) | 0.1 кВт |
| D0.06 | Момент на валу (%) | 0.1% |
| D0.07 | Состояние дискретных входов (Bit3 Bit2 Bit1 Bit0: S2 S1 REV FWD) | 1 |
| D0.08 | Состояние дискретных выходов (Bit1 Bit0: RA-RC MO1) | 1 |
| D0.09 | Резерв | |
| D0.10 | FIC напряжение (В) | 0.01 В |
| D0.11 | Резерв | |
| D0.12 | Резерв | |
| D0.13 | Резерв | |
| D0.14 | Резерв | |
| D0.15 | PID уставка | * |
| D0.16 | PID обратная связь | * |
| D0.17 | PLC этап | 1 |
| D0.18 | Резерв | |
| D0.19 | Скорость вращения вала двигателя | об/мин |
| D0.20 | Остаток моточасов | 0.1 мин |
| D0.21 | Резерв | |
| D0.22 | Напряжение до коррекции FIC 0.001 В | 0.001 В |
| D0.23 | Резерв | |
| D0.24 | Резерв | |
| D0.25 | Текущее время под напряжением | 1 мин |
| D0.26 | Текущие моточасы | 0.1 мин |
| D0.27 | Резерв | |
| D0.28 | Уставка по коммуникационной шине (hex формат) | 1 |
| D0.29 | Резерв | |
| D0.30 | Индикация основного источника задания частоты X | 0.01 Гц |
| D0.31 | Индикация дополн. источника задания частоты Y | 0.01 Гц |
| D0.32 | Отображение уровня воды | 0.1% |
| D0.33 ~D0.64 | Резерв | |
| D0.65 | Текущий расход = вых. частота*C9.19/ макс. частота | 0.01 м ³ /час |

* Определяется C9.22.

При C9.22=0 мин.знач.=1; C9.22=1 мин.знач.=0,1; C9.22=2 мин.знач.=0,01; C9.22=3 мин.знач.=0,001.

Краткий перечень параметров

Защита паролем

При установке FP.00 на ненулевое значение активируется режим защиты параметров. В этом режиме вход в меню параметров возможен только после ввода правильного пароля. Чтобы отменить пароль, FP.00 необходимо установить на 0.

Группа P и группа C являются основными функциональными параметрами, а группа D – контрольными функциональными параметрами.

Символы в таблице функций в столбце «Изм.» поясняются следующим образом:

" ☆ ": указывает, что значение параметра может быть изменено, когда ПЧ находится в остановленном или работающем состоянии;

" ★ ": указывает, что значение параметра не может быть изменено, когда ПЧ находится в состоянии RUN (подана команда СТАРТ);

" ● ": указывает, что значение параметра не может быть изменено;

"*": указывает, что производитель запретил изменение значения параметра.

Перечень параметров

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|-----------------------------|---|--|------------|--------|
| F0 Базовые параметры | | | | |
| F0.00 | G тип инвертора | 1: G тип (постоянная нагрузка) | 1 | ● |
| F0.01 | Закон управления двигателем | 0: Векторный, с регулятором скорости 1: Резерв 2: U/F управление (только для заводского тестирования) | 0 | ★ ● |
| F0.02 | Выбор команды «Пуск» | 0: Панель управления 1: Клеммы 2: Коммуникационная шина | 0 | ☆ |
| F0.03 | Основной источник задания частоты X | 0: Дискретная настройка (заданная частота F0.08, изменение клавишами ВВЕРХ / ВНИЗ, нет сохранения в энергонезависимой памяти) 1: Дискретная настройка (заданная частота F0.08, изменение клавишами ВВЕРХ / ВНИЗ, сохранение в энергонезависимой памяти) 2: Резерв 3: FIC 4: Резерв 5: Резерв 6: Ступенчатое задание 7: Встроенный ПЛК 8: ПИД 9: Коммуникационная шина | 0 | ★ |
| F0.04 | Дополнительный источник задания частоты Y | Как для F0.03 | 0 | ★ |
| F0.05 | Диапазон изменения частоты дополнительного источника задания частоты Y при комбинации | 0: Относительно максимальной частоты 1: Относительно основного источника задания частоты X | 0 | ☆ |
| F0.06 | Диапазон изменения частоты дополнительного источника задания частоты Y при комбинации | 0% ~ 150% | 100% | ☆ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|-------|---|---|----------------|------|
| F0.07 | Выбор источника задания частоты | Единицы: Выбор источника задания частоты 0: Основной источник задания частоты X 1: Результат операции с основным и дополнительным источниками (Операция задается десятками) 2: Переключение между основным X и дополнительным Y источниками 3: Переключение между основным X и результатом операции основного и дополнительного источников 4: Переключение между дополнительным Y и результатом операции основного и дополнительного источников Десятки: Операция с основным X и дополнительным Y источниками 0: X + Y 1: X - Y 2: Максимальное из (X, Y) 3: минимальное из (X, Y) | 00 | ☆ |
| F0.08 | Предустановленная частота | 0.00 Гц ~ максимальная частота (F0.10) | 50.00 Гц | ☆ |
| F0.09 | Направление вращения | 0: Вперед 1: Реверс | 0 | ☆ |
| F0.10 | Максимальная частота | 50.00 Гц ~ 599.00 Гц. Инициализация этого параметра влияет на параметр P1.04. Учитывайте это после сброса к заводским настройкам | 50.00 Гц | ★ |
| F0.11 | Источник верхней скорости | 0: Настройка параметром F0.12 1: Резерв 2: FIC 3: Резерв 4: Резерв 5: Коммуникационная шина | 0 | ★ |
| F0.12 | Верхняя скорость | Нижняя скорость F0.14 ~ максимальная частота F0.10 | 50.00 Гц | ☆ |
| F0.13 | Смещение верхней скорости | 0.00 Гц ~ максимальная частота F0.10 | 0.00 Гц | ☆ |
| F0.14 | Нижняя скорость | 0.00 Гц ~ верхняя скорость F0.12 | 0.00 Гц | ☆ |
| F0.15 | Частота коммутации | 0.5 кГц ~ 16.0 кГц | по типоразмеру | ☆ |
| F0.16 | Изменение с температурой частоты коммутации | 0: Нет 1: Да | 0 | ☆ |
| F0.17 | Время разгона 1 | 0.0 с ~ 6500.0 с | По типоразмеру | ☆ |
| F0.18 | Время торможения 1 | 0.0 с ~ 6500.0 с | По типоразмеру | ☆ |
| F0.19 | Единица времени разгона и торможения | 0: 1 секунда 1: 0.1 секунда 2: 0.01 секунда | 1 | ★ |
| F0.21 | Смещение дополнительного источника частоты при комбинации | 0.00 Гц ~ максимальная частота F0.10 | 0.00 Гц | ☆ |
| F0.22 | Размерность задания частоты | 1: 0.1 Гц 2: 0.01 Гц | 2 | ★ |
| F0.23 | Цифровое задание частоты-хранение в памяти | 0: Нет сохранения 1: Сохранение | 0 | ☆ |
| F0.25 | База для времени разгона и торможения | 0: Максимальная частота (F0.10) 1: Заданная частота 2: 100 Гц | 0 | ★ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|---|---|---|---------------------|------|
| F0.26 | Уставка частоты для ВВЕРХ / ВНИЗ | 0: Текущая частота 1: Заданная частота | 0 | ★ |
| F0.27 | Связь источника команд с источником задания частоты | Единицы: Связь панели управления Десятки: Клеммы Сотни: Коммуникационная шина Тысячи: Автоматическая операция 0: Нет связи 1: Цифровое задание частоты 2: Резерв 3: FIC 4: Резерв 5: Резерв 6: Заданные скорости 7: Встроенный ПЛК 8: ПИД 9: Коммуникационная шина | 0000 | ☆ |
| F1 Данные двигателя | | | | |
| F1.00 | Тип двигателя | 2: синхронный двигатель с постоянными магнитами | 2 | ★ |
| F1.01 | Номинальная мощность | 0.1 кВт ~ 1000.0 кВт | По типоразмеру | ★ |
| F1.02 | Номинальное напряжение | 1В ~ 2000В | По типоразмеру | ★ |
| F1.03 | Номинальный ток | 0.01А ~ 655.35 А | По типоразмеру | ★ |
| F1.04 | Номинальная частота | 0.01 Гц ~ максимальная частота | По типоразмеру | ★ |
| F1.05 | Номинальная скорость | 1 об/мин ~ 65535 об/мин | По типоразмеру | ★ |
| F1.16 | Сопротивление статора | 0.001Ω ~ 65.535Ω | Параметры двигателя | ★ |
| F1.17 | Индуктивность по оси d | 0.01 мГн ~ 655.35 мГн | Параметры двигателя | ★ |
| F1.18 | Индуктивность по оси q | 0.01 мГн ~ 655.35 мГн | Параметры двигателя | ★ |
| F1.20 | Противоэдс двигателя | 0.1 ~ 6553.5 | Параметры двигателя | ★ |
| F1.06-F1.15, F1.19, F1.21-F1.36 | Резерв | | | |
| F1.37 | Автонастройка | 0: Нет 11: Статическая 12: Динамическая | 0 | ★ |
| F2 Параметры управления двигателем | | | | |
| F2.00 | Пропорциональное усиление контура скорости 1 | 1 ~ 100 | 20 | ☆ |
| F2.01 | Интегральное время контура скорости 1 | 0.01 с ~ 10.00 с | 0.50 с | ☆ |
| F2.02 | Переключение частоты в нижней точке 1 | 0.00 ~ F2.05 | 5.00 Гц | ☆ |
| F2.03 | Пропорциональное усиление контура скорости 2 | 1 ~ 100 | 15 | ☆ |
| F2.04 | Интегральное время контура скорости 2 | 0.01 с ~ 10.00 с | 1.00 с | ☆ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|-------|--|---|------------|------|
| F2.05 | Переключение частоты в верхней точке 2 | F2.02 ~ максимальная частота | 10.00 Гц | ☆ |
| F2.06 | Компенсация скольжения | 50% ~ 200% | 100% | ☆ |
| F2.07 | Постоянная времени фильтра контура скорости | 0.000 с ~ 1.000 с | 0.050 с | ☆ |
| F2.08 | Коэффициент перевозбуждения | 0 ~ 200 | 64 | ☆ |
| F2.09 | Источник верхнего ограничения момента в режиме регулирования скорости (двигательный режим) | 0: Назначается параметром F2.10 1: Резерв 2: FIC 3: Резерв 4: Резерв 5: Коммуникационная шина Диапазон 1-5: Как у F2.10 | 0 | ☆ |
| F2.10 | Уставка T верхнего ограничения момента в режиме регулирования скорости | 0.0% ~ 200.0% | 150.0% | ☆ |
| F2.11 | Источник верхнего ограничения момента в режиме регулирования скорости (генераторный режим) | 0: Назначается параметром F2.12 1: Резерв 2: FIC 3: Резерв 4: Резерв 5: Коммуникационная шина Диапазон 1-5: Как у F2.12 | 0 | |
| F2.12 | Уставка T верхнего ограничения момента в режиме регулирования скорости (генер. режим) | 0.0% ~ 200.0% | 0 | |
| F2.13 | Пропорциональный коэффициент возбуждения | 0 ~ 60000 | 2000 | ☆ |
| F2.14 | Интегральный коэффициент возбуждения | 0 ~ 60000 | 1300 | ☆ |
| F2.15 | Пропорциональный коэффициент момента | 0 ~ 60000 | 2000 | ☆ |
| F2.16 | Интегральный коэффициент момента | 0 ~ 60000 | 1300 | ☆ |
| F2.17 | Интегральная часть контура скорости | Единицы: интегральная часть 0: Отключено 1: Включено | 0 | ☆ |
| F2.18 | Режим ослабления поля синхронизации | 0: Ослабление магнитного поля откл. 1: Режим прямого расчёта 2: Режим расчёта + автоматической настройки | 1 | ☆ |
| F2.19 | Коэффициент ослабления поля синхронной машины | 0 ~ 50 | 5 | ☆ |
| F2.20 | Максимальный ток ослабления поля синхронной машины | 1% ~ 300% | 50% | ☆ |
| F2.21 | Максимальный коэффициент крутящего момента в зоне ослабления магнитного поля | 10 %~ 500 % | 100% | ☆ |
| F2.22 | Включить ограничение мощности в генераторном режиме | 0: Недействительно 1: Включено | 0 | ☆ |
| F2.23 | Верхний предел мощности в генераторном режиме | 1%~50% | 5% | ☆ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|----------------------------|---|---|------------|------|
| F2.24 | Ток определения начального положения ротора синхронной машины | 50 % ~ 180 % | 120% | ☆ |
| F2.25 | Определение угла начального положения ротора | 0: Определять при каждом старте 1: Не определять 2: Определять при первом старте после подачи питания | 0 | ☆ |
| F2.26 | Резерв | | | |
| F2.27 | Коэффициент усиления степени явнополюсности синхронной машины | 50~500 | 100 | ☆ |
| F2.28 | Управление при максимальном отношении крутящего момента к току | 0: отключено; 1: включено. | 0 | ☆ |
| F2.29-F2.35 | Резерв | | | |
| F2.36 | Ток возбуждения синхронной машины на малой скорости | 0% ~ 80% | 30% | ☆ |
| F2.37 | Начальная частота коммутации | 0.8kHz ~ F0.15 | 4 | ☆ |
| F2.43 | Активация режима нулевого сервопривода | 0: отключено; 1: включено. | 0 | ☆ |
| F2.44 | Частота переключения | 0.00~F2.02 | 0.30 | ☆ |
| F2.45 | Пропорциональное усиление контура скорости нулевого сервопривода | 1~100 | 10 | ☆ |
| F2.46 | Время интегрирования контура скорости нулевого сервопривода | 0.01 с ~ 10.00 с | 0.50 | ☆ |
| F2.47 | Останов синхронного двигателя и предотвращение обратного вращения | 0: отключено; 1: включено (предотвращение реверса двигателя при замедлении до 0 Гц) | 0 | ☆ |
| F2.48 | Угол останова | 0,0 ° ~ 10,0 ° (если реверс происходит, увеличьте это значение) | 0. 8° | ☆ |
| F2.49 | Режим без настройки | 0: отключено; 1: тест при подаче питания один раз; 2: Всегда включен. | 0 | ☆ |
| F3 Резерв | | | | |
| F4 Дискретные входы | | | | |
| F4.00 | FWD вход: назначение функции | 0: Нет функции 1: Старт вперед (FWD) 2: Реверс (REV) 3: 3-х проводное управление 4: Толчок вперед (JOG F) 5: Толчок назад (JOG R) 6: ВВЕРХ (скорость больше) 7: ВНИЗ (скорость меньше) 8: Торможение выбегом 9: Сброс ошибки (RESET) 10: Пауза на СТАРТ 11: Внешняя ошибка НО вход 12: Заданная скорость 1 13: Заданная скорость 2 14: Заданная скорость 3 15: Заданная скорость 4 16: Рампа разгона / торможения 1 | 1 | ★ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|------------|---------------------------------------|--|------------|------|
| | | 17: Рампа разгона / торможения 2 18: Переключение задания частоты 19: Обнуление уставки ВВЕРХ / ВНИЗ (вход, панель управления) 20: Переключение канала управления 21: Разгон и торможение запрещены 22: Пауза ПИД-регулирования 23: Сброс сост. ПЛК 24: Резерв 25: Резерв 26: Резерв 27: Резерв 28: Резерв 29: Управление крутящим моментом отключено 30: Резерв 31: Резерв 32: Резерв 33: Внешняя ошибка нормально закрытый вход 34: изменение частоты разрешено 35: Реверс ПИД 36: Внешний СТОП 1 37: Переключение канала управления вход 2 38: Пауза интегратора ПИД 39: Переключение между каналом задания X и предустановленной частотой 40: Переключение между каналом задания Y и предустановленной частотой 41 ~ 42: Резерв 43: Переключение параметров ПИД 44: Резерв 45: Аварийный уровень воды 46: Резерв 47: Аварийный СТОП 48: Внешний СТОП 2 49: Запуск защиты от конденсации 50: Обнуление моточасов 51: Резерв 52: Резерв 53: Резерв 54: Резерв 56: Верхний уровень жидкости 57: Нижний уровень жидкости 58: Активация контроля исправности кабеля (пожарный режим 1) 59: Активация пожарного режима 2 60: Активация пожарного режима 1 61: Очистка насоса 62: Резерв 63: Активация пожарного режима 3 | | |
| F4.01 | REV вход назначение функции | Как для F4.00 | 2 | ★ |
| F4.02 | S1 вход назначение функции | Как для F4.00 | 9 | ★ |
| F4.03 | S2 вход назначение функции | Как для F4.00 | 12 | ★ |
| F4.04 – 09 | Резерв | | | |
| F4.10 | Постоянная фильтра переключения | 0.000 с ~ 1.000 с | 0.010 с | ☆ |
| F4.11 | Режим управления по дискретному входу | 0: 2-х проводный тип 1 1: 2-х проводный тип 2 2: 3-х проводный тип 1 3: 3-х проводный тип 2 | 0 | ★ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|---------------|--|--|------------|------|
| F4.12 | Вход ВВЕРХ / ВНИЗ темп изменения | 0.01 Гц/с ~ 65.535 Гц/с | 1.00 Гц/с | ☆ |
| F4.13 | FI кривая 1 точка минимального значения на входе | 0.00В ~ F4.15 | 0.00В | ☆ |
| F4.14 | FI кривая 1 точка минимального значения на входе преобразованное значение | -100% ~ +100.0% | 0.0% | ☆ |
| F4.15 | FI кривая 1 точка максимального значения на входе | F4.13 ~ +10.00В | 10.00В | ☆ |
| F4.16 | FI кривая 1 точка максимального значения на входе преобразованное значение | -100% ~ +100.0% | 100.0% | ☆ |
| F4.17 | FI кривая 1 постоянная фильтра | 0.00 с ~ 10.00 с | 0.10 с | ☆ |
| F4.18 | FI кривая 2 точка минимального значения на входе | 0.00В ~ F4.20 | 0.00В | ☆ |
| F4.19 | FI кривая 2 точка минимального значения на входе преобразованное значение | -100% ~ +100.0% | 0.0% | ☆ |
| F4.20 | FI кривая 2 точка максимального значения на входе | F4.18 ~ +10.00В | 10.00В | ☆ |
| F4.21 | FI кривая 2 точка максимального значения на входе преобразованное значение | -100% ~ +100.0% | 100.0% | ☆ |
| F4.22 | FI кривая 2 постоянная фильтра | 0.00 с ~ 10.00 с | 0.10 с | ☆ |
| F4.23 | FI кривая 3 точка минимального значения на входе | -10.0В ~ F4.25 | -10.00В | ☆ |
| F4.24 | FI кривая 3 точка минимального значения на входе преобразованное значение | -100% ~ +100.0% | -100% | ☆ |
| F4.25 | FI кривая 3 точка максимального значения на входе | F4.23 ~ +10.00В | 10.00В | ☆ |
| F4.26 | FI кривая 3 точка максимального значения на входе преобразованное значение | -100% ~ +100.0% | 100.0% | ☆ |
| F4.27 | FI кривая 3 постоянная фильтра | 0.00 с ~ 10.00 с | 0.10 с | ☆ |
| F4.28 – F4.32 | Резерв | | | |
| F4.33 | FI кривая, выбор | Десятки: Выбор кривой FIC: 1: Кривая 1 (2 точки, см. F4.13 – F4.16) 2: Кривая 2 (2 точки, см. F4.18 – F4.21) 3: Кривая 3 (2 точки, см. F4.23 – F4.26) 4: Кривая 4 (4 точки, см. C6.00 – C6.07) 5: Кривая 5 (4 точки, см. C6.08 – C6.15) Единицы, сотни: Резерв | 321 | ☆ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|------------------|--|---|------------|------|
| F4.34 | Настройка при F1 менее минимального значения на входе, выбор | Единицы: Резерв Десятки: если F1С ниже, чем точка минимального значения на входе: 0: Соотв. точке минимального значения на входе 1: 0.0% Сотни: Резерв | 000 | ☆ |
| F4.35 | Задержка FWD | 0.0 с ~ 3600.0 с | 0.0 с | ★ |
| F4.36 | Задержка REV | 0.0 с ~ 3600.0 с | 0.0 с | ★ |
| F4.37 | Задержка S1 | 0.0 с ~ 3600.0 с | 0.0 с | ★ |
| F4.38 | Режим работы входа, выбор 1 | 0: Неинверсный результат 1: инвертированный результат Единицы: FWD Десятки: REV Сотни: S1 Тысячи: S2 | 0000 | ★ |
| F5 Выходы | | | | |
| F5.00 | Режим работы MO1 | 0: Резерв 1: Режим переключения (MO1) | 1 | ☆ |
| F5.01 | Назначение функции на MO1 | 0: Нет назначения | 0 | ☆ |
| F5.02 | Реле RA-RC: назначение функции | 1: Работа ПЧ 2: Авария (стоп) | 2 | ☆ |
| F5.03 | Резерв | 3: Достижение уровня частоты FDT1 4: Достижение задания частоты | | |
| F5.04 | Резерв | 5: Работа на нулевой частоте (нет сигнала при останове) | | |
| F5.05 | Резерв | 6: Предварительное предупреждение о перегрузке двигателя 7: Предварительное предупреждение о перегрузке ПЧ 8: Высокий уровень 9: Низкий уровень 10: Сухой ход 11: Цикл ПЛК завершен 12: Моточасы достигнуты 13: частота ограничена 14: Резерв 15: Готовность 16: Резерв 17: Верхнее ограничение частоты достигнуто 18: Нижнее ограничение частоты достигнуто 19: Недонапряжение 20: Уставка по шине 21: Резерв 22: Резерв 23: Работа на нулевой частоте 2 (сигнал при стопе) 24: Время под напряжением достигнуто 25: Достижение уровня частоты FDT2 26: Достижение уровня частоты 1 27: Достижение уровня частоты 2 28: Достижение уровня тока 1 29: Достижение уровня тока 2 30: Выход таймера 31: Резерв 32: Сброс нагрузки 33: Реверс 34: Нулевой ток на выходе 35: Температура модуля достигнута 36: Выходной ток прев. ограничение (SW) | | |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|---|-------------------------------------|---|------------|------|
| | | 37: Нижняя скорость достигнута (выход активен при остановленном ПЧ) 38: Предупреждение (ПЧ не останавливается аварийно выбегом) 39: Резерв 40: Моточасы достигнуты 41: Резерв 42: Резерв 43: Резерв 44: Резерв 45: Резерв 46: Пожарный режим активирован 47: Предупреждение о низкой температуре | | |
| F5.06 | Резерв | 0: Текущая частота | 01 | ☆ |
| F5.07 | Резерв | 1: Заданная частота | | |
| F5.08 | ФОС выбор функции | 2: Выходной ток 3: Момент на валу 4: Выходная мощность 5: Выходное напряжение 6: Резерв 7: Резерв 8: FIC 9: Резерв 10: Резерв 11: Резерв 12: Уставка по коммуникационной шине 13: Скорость двигателя 14: Выходной ток (100.0% соответствует 1000.0А) 15: Выходное напряжение (100.0% соответствует 1000.0В) 16: Момент на валу, в % от номинального момента двигателя | | |
| F5.09 | Резерв | | | |
| F5.10 | Резерв | | | |
| F5.11 | Резерв | | | |
| F5.12 | ФОС коэф.нул.смещ | -100% ~ +100.0% | 0.0% | ☆ |
| F5.13 | ФОС усиление | -10 ~ +10.00 | 1.00 | ☆ |
| F5.17 | MO1-R пауза | 0.0 с ~ 3600.0 с | 0.0 с | ☆ |
| F5.18 | RA-RC пауза | 0.0 с ~ 3600.0 с | 0.0 с | ☆ |
| F5.19,20,21 | Резерв | | | |
| F5.22 | Выход, выбор режима логики | 0: Положительная 1: Отрицательная Единицы: MO1 Десятки: RA – RC | 00000 | ☆ |
| F6 Управление пуском и остановом | | | | |
| F6.00 | Метод пуска | 0: Прямой пуск 1: Резерв 2: Резерв | 0 | ☆ |
| F6.01 | Резерв | | | |
| F6.02 | Резерв | | | |
| F6.03 | Стартовая частота | 0.00 Гц ~ 10.00 Гц | 0.00 Гц | ☆ |
| F6.04 | Время поддержания стартовой частоты | 0.0 с ~ 100.0 с | 0.0 с | ★ |
| F6.05 | Резерв | | | |
| F6.06 | Резерв | | | |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|---------------|---|---|------------|------|
| F6.07 | Выбор рампы разгона и торможения | 0: линейная рампа 1: S-кривая рампа A 2: S-кривая рампа B | 0 | ★ |
| F6.08 | S-кривая коэффициент стартового периода | 0.0% ~ (100.0% -F6.09) | 30.0% | ★ |
| F6.09 | S-кривая коэффициент конечного периода | 0.0% ~ (100.0% -F6.08) | 30.0% | ★ |
| F6.10 | Режим торможения | 0: По рампе 1: Выбег | 0 | ☆ |
| F7 HMI | | | | |
| F7.00 | Резерв | | | |
| F7.01 | Резерв | | 0 | ★ |
| F7.02 | Функция кнопки СТОП | 0: Функция активна только в режиме управления с панели управления (F0.02 = 0) 1: Функция активна в любом режиме управления | 1 | ☆ |
| F7.03 | Параметр 1 LED дисплея после подачи СТАРТ | 0000 ~ FFFF Bit00: Текущая частота1 (Гц) Bit01: Заданная частота (Гц) Bit02: Напряжение шины постоянного тока (В) Bit03: Выходное напряжение (В) Bit04: Выходной ток (А) Bit05: Выходная мощность (кВт) Bit06: Момент на валу (%) Bit07: Состояние дискретных входов Bit08: Состояние дискретных выходов Bit09: Резерв Bit10: FIC напряжение (В) Bit11: Резерв Bit12: Резерв Bit13: Резерв Bit14: Резерв Bit15: Уставка ПИД | 1F | ☆ |
| F7.04 | Параметр 2 LED дисплея после подачи СТАРТ | 0000 ~ FFFF Bit00: Обратная связь ПИД Bit01: Этап ПЛК Bit02: Резерв Bit03: Скорость двигателя, об/мин Bit04: Остаток моточасов Bit05: Резерв Bit06: FIC напряжение (В) Bit07: Резерв Bit08: Резерв Bit09: Количество часов под напряжением Bit10: Текущие моточасы (мин) Bit11: Резерв Bit12: Уставка по коммуникационной шине Bit13: Резерв Bit14: Уставка частоты X (Гц) Bit15: Дополнительная уставка частоты Y (Гц) | 0 | ☆ |
| F7.05 | LED индикация режима останова | 0000 – FFFF Bit00: Заданная частота (Гц) Bit01: Напряжение шины постоянного тока (В) Bit02: Состояние дискретных входов Bit03: Состояние дискретных выходов Bit04: Резерв Bit05: Напряжение FIC (В) Bit06: Резерв Bit07: Состояние счетчика | 33 | ☆ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|--------------------------|--|--|----------------|------|
| | | Bit08: Длина Bit09: Этап ПЛК Bit10 Резерв Bit11: Уставка ПИД Bit12–15: Резерв | | |
| F7.06 | Множитель скорости механизма | 0.0001 ~ 6.5000 | 1.0000 | ☆ |
| F7.07 | Температура ПЧ | 0.0°C ~ 100.0°C | - | ● |
| F7.09 | Моточасы | 0 ч ~ 65535 ч | - | ● |
| F7.10 | Резерв | - | - | ● |
| F7.11 | Версия firmware ПЧ (часть 1) | - | - | ● |
| F7.12 | Точность скорости механизма (параметр D0.14) | 0: 0 разрядов после запятой 1: 1 разряд после запятой 2: 2 разряда после запятой 3: 3 разряда после запятой | 1 | ☆ |
| F7.13 | Суммарное количество часов под напряжением | 0 ч ~ 65535 ч | - | ● |
| F7.14 | Суммарное потребление энергии | 0 ~ 65535 кВт*ч | - | ● |
| F8 Быстрый доступ | | | | |
| F8.00 | Частота толчка | 0.00 Гц ~ макс. частота | 2.00 Гц | ☆ |
| F8.01 | Рампа разгона толчка | 0.0 с ~ 6500.0 с | 20.0 с | ☆ |
| F8.02 | Рампа торможения толчка | 0.0 с ~ 6500.0 с | 20.0 с | ☆ |
| F8.03 | Время разгона 2 | 0.0 с ~ 6500.0 с | По типоразмеру | ☆ |
| F8.04 | Время торможения 2 | 0.0 с ~ 6500.0 с | По типоразмеру | ☆ |
| F8.05 | Время разгона 3 | 0.0 с ~ 6500.0 с | По типоразмеру | ☆ |
| F8.06 | Время торможения 3 | 0.0 с ~ 6500.0 с | По типоразмеру | ☆ |
| F8.07 | Время разгона 4 | 0.0 с ~ 6500.0 с | По типоразмеру | ☆ |
| F8.08 | Время торможения 4 | 0.0 с ~ 6500.0 с | По типоразмеру | ☆ |
| F8.09 | Частотное окно 1 | 0.00 Гц ~ максимальная частота | 0.00 Гц | ☆ |
| F8.10 | Частотное окно 2 | 0.00 Гц ~ максимальная частота | 0.00 Гц | ☆ |
| F8.11 | Гист.част. окна | 0.00 Гц ~ максимальная частота | 0.00 Гц | ☆ |
| F8.12 | Зона нечувствительности вперед и реверс | 0.0 с ~ 3000.0 с | 0.0 с | ☆ |
| F8.13 | Разрешение реверса | 0: Активировано 1: Запрещено | 0 | ☆ |
| F8.14 | Режим работы ниже минимальной частоты | 0: Работа на минимальной частоте 1: Стоп 2: Работа на нулевой скорости | 0 | ☆ |
| F8.15 | Выравнивание нагрузки | 0.00 Гц ~ 10.00 Гц | 0.00 Гц | ☆ |
| F8.16 | Установка заданного суммарного времени под напряжением | 0 ч ~ 65000 ч | 0 ч | ☆ |
| F8.17 | Установка заданных моточасов | 0 ч ~ 65000 ч | 0 ч | ☆ |
| F8.18 | Авторестарт при сбросе аварии и включении питания | 0: Нет защиты 1: Защита | 1 | ☆ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|------------|--|---|------------|------|
| F8.19 | Уровень частоты 1 (FDT1) | 0.00 Гц ~ максимальная частота | 50.00 Гц | ☆ |
| F8.20 | Гистерезис для уровня частоты 1 (FDT1) | 0.0% ~ 100.0% (относительно FDT1) | 5.0% | ☆ |
| F8.21 | Гистерезис для уровня частоты | 0.0% ~ 100.0% (относительно максимальной частоты) | 0.0% | ☆ |
| F8.22 | Частотное окно при разгоне и торможении | 0: Неактивно 1: Активно | 0 | ☆ |
| F8.23 – 24 | Резерв | | | |
| F8.25 | Время разгона 1 / время разгона 2 частота переключения | 0.00 Гц ~ максимальная частота | 0.00 Гц | ☆ |
| F8.26 | Время торможения 1 / время торможения 2 частота переключения | 0.00 Гц ~ максимальная частота | 0.00 Гц | ☆ |
| F8.27 | Вход приоритета толчка | 0: Отключено 1: Активно | 0 | ☆ |
| F8.28 | Уровень детектирования по частоте (FDT2) | 0.00 Гц ~ максимальная частота | 50.00 Гц | ☆ |
| F8.29 | Гистерезис детектирования по частоте (FDT2) | 0.0% ~ 100.0% (FDT2 уровень) | 5.0% | ☆ |
| F8.30 | Уровень детектирования по частоте1 | 0.00 Гц ~ максимальная частота | 50.00 Гц | ☆ |
| F8.31 | Диапазон детектирования 1 | 0.0% ~ 100.0% (максимальная частота) | 0.0% | ☆ |
| F8.32 | Уровень детектирования по частоте2 | 0.00 Гц ~ максимальная частота | 50.00 Гц | ☆ |
| F8.33 | Диапазон детектирования 2 | 0.0% ~ 100.0% (максимальная частота) | 0.0% | ☆ |
| F8.34 | Уровень детектирования нулевого тока | 0.0% ~ 300.0% 100.0% соотв. ном. току двигателя | 5.0% | ☆ |
| F8.35 | Пауза детектирования нулевого тока | 0.01 с ~ 600.00 с | 0.10 с | ☆ |
| F8.36 | Уровень превышения выходного тока | 0.0% (нет определения) 0.1% ~ 300.0% (номинальный ток двигателя) | 200.0% | ☆ |
| F8.37 | Пауза на детектирование превышения выходного тока | 0.00 с ~ 600.00 с | 0.00 с | ☆ |
| F8.38 | Ток диапазона 1 | 0.0% ~ 300.0% (номинальный ток двигателя) | 100.0% | ☆ |
| F8.39 | Ширина диапазона тока 1 | 0.0% ~ 300.0% (номинальный ток двигателя) | 0.0% | ☆ |
| F8.40 | Ток диапазона 2 | 0.0% ~ 300.0% (номинальный ток двигателя) | 100.0% | ☆ |
| F8.41 | Ширина диапазона тока 2 | 0.0% ~ 300.0% (номинальный ток двигателя) | 0.0% | ☆ |
| F8.42 | Активация функции таймера | 0: Отключено 1: Активно | 0 | ☆ |
| F8.43 | Выбор времени таймера | 0: F8.44 1: Резерв 2: FIC 3: Резерв 100% диапазона аналогового входа соотв. F8.44 | 0 | ☆ |
| F8.44 | Уставка таймера | 0.0 мин ~ 6500.0 мин | 0.0 мин | ☆ |
| F8.47 | Температура модуля | 0°C ~ 100°C | 75°C | ☆ |
| F8.48 | Работа вентилятора | 0: При подаче СТАРТ 1: Постоянно | 0 | ☆ |
| F8.49 | Частота пробуждения | Частота засыпания (F8.51) ~ максимальная частота (F0.10) | 0.00 Гц | ☆ |
| F8.50 | Пауза на пробуждение | 0.0 с ~ 6500.0 с | 0.0 с | ☆ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|---------------------------|---|---|------------|------|
| F8.51 | частота засыпания | 0.00 Гц ~ частота пробуждения (F8.49) | 0.00 Гц | ☆ |
| F8.52 | пауза на засыпание | 0.0 с ~ 6500.0 с | 0.0 с | ☆ |
| F8.53 | Время работы по таймеру до срабатывания МО1 | 0.0 мин ~ 6500.0 мин | 0.0Мин | ☆ |
| F8.54 | Коэффициент коррекции выходной мощности | 0% ~ 200% | 100% | ☆ |
| F9 Аварии и защиты | | | | |
| F9.00 | Активация защиты от перегрузки | 0: Отключено 1: Активировано | 1 | ☆ |
| F9.01 | Коэффициент защиты от перегрузки | 0.20 ~ 10.00 | 1.00 | ☆ |
| F9.02 | Коэффициент предупреждения перегрузки двигателя | 50% ~ 100% | 80% | ☆ |
| F9.03 | Коэффициент по перенапряжению | 0 ~ 100 | 30 | ☆ |
| F9.04 | Уровень Перенапряжения | 200.0 ~ 2200.0 В | 760.0 В | ☆ |
| F9.05 | Коэффициент перегрузки при стопорении | 0 ~ 100 | 20 | ☆ |
| F9.06 | Уровень тока при стопорении | 100% ~ 200% | 150% | ☆ |
| F9.07 | Проверка на КЗ при включении | 0: Отключено 1: Активировано | 1 | ☆ |
| F9.09 | Число автоматических сбросов ошибок | 0 ~ 20 | 20 | ☆ |
| F9.10 | Реакция МО1 (назн. функция = Авария) в течение попыток автосброса | 0: Отключено 1: Активировано | 0 | ☆ |
| F9.11 | Пауза между автосбросами ошибки | 0.1 с ~ 100.0 с | 1.0 с | ☆ |
| F9.12 | Обрыв входной фазы | 0: Отключено 1: Активировано | 1 | ☆ |
| F9.13 | Обрыв выходной фазы | 0: Отключено 1: Активировано | 1 | ☆ |
| Журнал ошибок | | | | |
| F9.14 | Первая запись журнала ошибок | 0: Нет ошибки 1: Резерв | - | ● |
| F9.15 | Вторая запись журнала ошибок | 2: Сверхток при разгоне 3: Сверхток при торможении 4: Сверхток при постоянной скорости | - | ● |
| F9.16 | Третья запись журнала ошибок (самая последняя) | 5: Перенапряжение при разгоне 6: Перенапряжение при торможении 7: Перенапряжение при постоянной скорости 8: Перегрузка балластного резистора 9: Недонапряжение 10: Перегрузка ПЧ 11: Перегрузка двигателя 12: Обрыв входной фазы 13: Обрыв выходной фазы (также индикация обрыва кабеля в пожарном режиме) 14: Перегрев модуля 15: Внешняя ошибка 16: Ошибка коммуникации 17: Ошибка контактора 18: Ошибка детектирования тока 19: Ошибка автонастройки | - | ● |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|---|---------------------------|---|------------|------|
| | | 20: Резерв 21: Ошибка EEPROM 22: Ошибка аппаратной части 23: КЗ на землю 24: Предупреждение по низкому давлению 25: Резерв 26: Моточасы достигнуты 27: Предупреждение по высокому давлению 28: Сухой ход 29: Превышение времени нахождения под силовым напряжением 30: Сброс нагрузки 31: Обратная связь ПИД потеряна в процессе работы 40: Таймаут ограничения по быстрому току 41: Резерв 42: Резерв 43: Резерв 44: Резерв 45: Резерв 46: Замерзание - | | |
| Состояние ПЧ в момент третьей ошибки (самая последняя) | | | | |
| F9.17 | Выходная частота | - | - | ● |
| F9.18 | Ток двигателя | - | - | ● |
| F9.19 | НапряжениеЗПТ | - | - | ● |
| F9.20 | Статус дискретных входов | - | - | ● |
| F9.21 | Статус дискретных выходов | - | - | ● |
| F9.22 | Состояние ПЧ | - | - | ● |
| F9.23 | Время под напряжением | - | - | ● |
| F9.24 | Моточасы | - | - | ● |
| Состояние ПЧ в момент второй ошибки | | | | |
| F9.27 | Выходная частота | - | - | ● |
| F9.28 | Ток двигателя | - | - | ● |
| F9.29 | Напряжение ЗПТ | - | - | ● |
| F9.30 | Статус дискретных входов | - | - | ● |
| F9.31 | Статус дискретных выходов | - | - | ● |
| F9.32 | Состояние ПЧ | - | - | ● |
| F9.33 | Время под напряжением | - | - | ● |
| F9.34 | Моточасы | - | - | ● |
| Состояние ПЧ в момент первой ошибки | | | | |
| F9.37 | Выходная частота | - | - | ● |
| F9.38 | Ток двигателя | - | - | ● |
| F9.39 | Напряжение ЗПТ | - | - | ● |
| F9.40 | Статус дискретных входов | - | - | ● |
| F9.41 | Статус дискретных выходов | - | - | ● |
| F9.42 | Состояние ПЧ | - | - | ● |
| F9.43 | Время под напряжением | - | - | ● |
| F9.44 | Моточасы | - | - | ● |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|------------------------------------|------------------------------|--|------------|------|
| Настройка реакции на аварию | | | | |
| F9.47 | Настройка реакции 1 | Единицы: Перегрузка двигателя (11) 0: Торможение выбегом 1: Торможение согласно режиму торможения 2: Продолжение работы Десятки: Обрыв входной фазы (LI) как для единиц Сотни: Обрыв выходной фазы (13) как для единиц Тысячи: Внешняя ошибка (15) как для единиц Десятки тысяч: Ошибка коммуникации (CE) как для единиц | 00000 | ☆ |
| F9.48 | Настройка реакции 2 | Единицы: Резерв Десятки: Ошибка чтения и записи EEPROM (EEP) 0: Торможение выбегом 1: Торможение согласно режиму торможения Сотни: Перегрузка ПЧ (OL2) 0: Торможение выбегом 1: Торможение согласно режиму торможения 2: Продолжение работы Тысячи: Резерв Десятки тысяч: Моточасы достигнуты (END1) 0: Торможение выбегом 1: Торможение согласно режиму торможения | 00000 | ☆ |
| F9.49 | Настройка реакции 3 | Единицы: Предупреждение о высоком давлении (HP): 0: Торможение выбегом 1: Торможение согласно режиму торможения 2: Продолжение работы Десятки: Сухой ход (LL): 0: Торможение выбегом 1: Торможение согласно режиму торможения 2: Продолжение работы Сотни: Время под напряжением достигнуто (29) 0: Торможение выбегом 1: Торможение согласно режиму торможения 2: Продолжение работы Тысячи: Сброс нагрузки (30) 0: Торможение выбегом 1: Торможение по рампе 2: Торможение по рампе до 7% от номинальной частоты двигателя и продолжение работы. При восстановлении нагрузки возврат к частоте, на которой был сброс Десятки тысяч: Обрыв обратной связи ПИД (PIDE) - как у десятков | 00000 | ☆ |
| F9.50 | Настройка реакции 4 | Единицы: Слишком большое отклонение скорости (ESP) 0: Выбег; 1: Торможение согласно режиму торможения; 2: Продолжение работы. Десятки: Превышение скорости двигателя (OSP) Сотни: Ошибка определения начального положения (INI) (как единицы) Тысячи: Предупреждение о низком давлении (LP) (как единицы) | 00000 | ☆ |
| F9.53 | Версия firmware ПЧ (часть 2) | - | - | ● |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|-------------------------|--|---|------------|------|
| F9.54 | Частота продолжения работы в случае аварии, при выборе реакции | 0: Работа на текущей частоте 1: Работа на заданной частоте 2: Работа на максимальной скорости 3: Работа на нижней скорости 4: Работа на резервной частоте F9.55 | 0 | ☆ |
| F9.55 | Резервная частота в случае аварии | 0.0% ~ 100.0% (100.0% соответствует максимальной частоте F0.10) | 100.0% | ☆ |
| F9.56 | Резерв | | | |
| F9.57 | Резерв | | | |
| F9.58 | Резерв | | | |
| F9.59 | Резерв | | | |
| F9.60 | Резерв | | | |
| F9.61 | Резерв | | | |
| F9.62 | Резерв | | | |
| F9.63 | Защита от сброса нагрузки | 0: Отключено 1: Активирована | 0 | ☆ |
| F9.64 | Уровень детектирования сброса нагрузки | 0.0 ~ 100.0% | 10.0% | ☆ |
| F9.65 | Время детектирования сброса нагрузки | 0.0 ~ 60.0 с | 1.0 с | ☆ |
| F9.66 | Пульсация напряжения для детектирования обрыва входной фазы | 0.0 ~ 100 В | 65.0 В | ☆ |
| F9.67 | Уровень превышения скорости | 0.0% ~ 50.0% (от макс.частоты) | 20.0 % | ☆ |
| F9.68 | Время детектирования превышения скорости | 0.0 с ~ 60.0 с | 1.0 | ☆ |
| F9.69 | Уровень отклонения скорости | 0.0% ~ 50.0% (от макс.частоты) | 20.0% | ☆ |
| F9.70 | Время детектирования отклонения скорости | 0.0 с ~ 60.0 с | 5.0 с | ☆ |
| FA Параметры ПИД | | | | |
| FA.00 | Задание уставки давления | 0: Настройка параметром FA.01 1: Резерв 2: FIC 3: Настройка параметром FA.01 (изменение кнопками ВВЕРХ и ВНИЗ) 4: Резерв 5: Коммуникационная шина 6: Ступенчатое задание по таймеру | 0 | ☆ |
| FA.01 | Уставка давления | 0.00 ~ FA.04 | 0.250 | ☆ |
| FA.02 | Обратная связь ПИД-регулятора | 0: Резерв 1: FIC 2: Резерв 3: Резерв 4: Резерв 5: Коммуникационная шина | 0 | ☆ |
| FA.03 | Реверс ПИД-регулятора | 0: Без реверса 1: Реверс | 0 | ☆ |
| FA.04 | Диапазон давления | 0.000 ~ 65.535 (C9.22=3); 0.00 ~ 655.35 (C9.22=2); 0.0 ~ 6553.5 (C9.22=1); 000 ~ 65535 (C9.22=0). | 1.000 | ☆ |
| FA.05 | Пропорциональный коэффициент ПИД K F1 | 0.0 ~ 500.0 | 200.0 | ☆ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|-------|--|---|------------|------|
| FA.06 | Интегральный коэффициент ПИД T _{i1} | 0.01 с ~ 10.00 с | 2.00 с | ☆ |
| FA.07 | Дифференциальный коэффициент ПИД T _{d1} | 0.000 с ~ 10.000 с | 0.000 с | ☆ |
| FA.08 | Частота отсечки инверсии ПИД | 0.00 ~ максимальная частота | 0.00 Гц | ☆ |
| FA.09 | ПИД предел отклонения | 0.0% ~ 100.0% | 0.1% | ☆ |
| FA.10 | ПИД ограничитель дифференцирования | 0.00% ~ 100.00% | 0.10% | ☆ |
| FA.11 | ПИД заданное время изменения | 0.00 ~ 650.00 с | 0.00 с | ☆ |
| FA.12 | ПИД постоянная фильтра обратной связи | 0.00 ~ 60.00 с | 0.00 с | ☆ |
| FA.13 | ПИД постоянная выходного фильтра | 0.00 ~ 60.00 с | 0.00 с | ☆ |
| FA.14 | Уставка давления при заполнении | 0.0 ~ 100.0% | 30% | ☆ |
| FA.15 | Пропорциональный коэффициент ПИД K _{F2} | 0.0 ~ 1000.0 | 300.0 | ☆ |
| FA.16 | Интегральный коэффициент ПИД T _{i2} | 0.01 с ~ 10.00 с | 0.50 с | ☆ |
| FA.17 | Дифференциальный коэффициент ПИД T _{d2} | 0.000 с ~ 10.000 с | 0.000 с | ☆ |
| FA.18 | Условие переключение параметров ПИД | 0: Нет условия 1: Переключение по дискретному входу 2: Автоматическое переключение по отклонению | 0 | ☆ |
| FA.19 | Условие для переключения ПИД 1 | 0.0% ~ FA.20 | 5.0% | ☆ |
| FA.20 | Условие для переключения ПИД 2 | FA.19 ~ 100.0% | 10.0% | ☆ |
| FA.21 | Начальная уставка частоты ПИД (при заполнении) | 0 ~ максимальная частота F _{0.10} | 30.0 Гц | ☆ |
| FA.22 | Время удержания начальной частоты ПИД (при заполнении) | 0.00 ~ 650.00 с | 0.00 с | ☆ |
| FA.23 | Максимальное значение отклонения в прямом направлении | 0.00% ~ 100.00% | 2.00% | ☆ |
| FA.24 | Максимальное значение отклонения в реверсивном направлении | 0.00% ~ 100.00% | 2.00% | ☆ |
| FA.25 | Настройки интегратора ПИД | Единицы: Выделение интегратора 0: Отключено 1: Включено Десятки: Реакция интегратора на достижение выходом ограничения 0: Продолжение интегрирования 1: Остановка интегрирования | 00 | ☆ |
| FA.26 | Уровень детектирования обрыва обратной связи ПИД | 0.0%: Нет реакции на обрыв 0.01 ~ 10.00%. | 0.0% | ☆ |
| FA.27 | Время детектирования обрыва обратной связи ПИД | 0.0 с ~ 20.0 с | 1.0 с | ☆ |
| FA.28 | Работа ПИД при стопе | 0: ПИД отключен при стопе 1: ПИД включен при стопе | 0 | ☆ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|-------|---|--|------------|------|
| FA.29 | Частота засыпания | 0.00 ~ Максимальная частота | 40.00 Гц | ☆ |
| FA.30 | Время засыпания | 0.00 ~ 60000 с | 10 с | ☆ |
| FA.31 | Значение пробуждения | 0.00 ~ FA.01 В режиме сна ПЧ пробуждается, если разница (уставка давления минус давление в системе) превышает FA.31 | 0.50 | ☆ |
| FA.32 | Максимальное значение обратной связи: Предупреждение | FA.33 ~ FA.04 | 1.000 | ☆ |
| FA.33 | Минимальное значение обратной связи: Предупреждение | 0.00 ~ FA.32 | 0.00 | ☆ |
| FA.34 | Значение давления для детектирования сухого хода | 0.00 ~ FA.01 | 0.025 | ☆ |
| FA.35 | Пауза на автосброс аварии по низкому / высокому давлению при возвращении давления в норму | 0 ~ 9999 с | 10 с | ☆ |
| FA.36 | Время детектирования предупреждения по низкому давлению | 0 ~ 9999 с | 10 с | ☆ |
| FA.37 | Время детектирования предупреждения по сухому ходу | 0 ~ 9999 с | 100 с | ☆ |
| FA.38 | Авторестарт при подаче силового напряжения | 0: Отключен 1: Включен | 0 | ☆ |
| FA.39 | Время на автосброс по сухому ходу | 0 ~ 65000 с | 60 с | ☆ |
| FA.40 | Количество автосбросов по сухому ходу | 0 ~ 65000 | 10 | ☆ |
| FA.41 | Антизамерзание | 1: Активно, 0: Неактивно | 0 | ☆ |
| FA.42 | Время сна при антизамерзании | 0 ~ 65535 с | 900 с | ☆ |
| FA.43 | Время работы при антизамерзании | 0 ~ 65535 с | 30 с | ☆ |
| FA.44 | Частота работы при антизамерзании | 0 ~ 50.00 Гц | 15.00 Гц | ☆ |
| FA.45 | Условие засыпания: скорость изменения частоты < FA.45 / S [Гц/с], до ухода в сон | 0 ~ 10.00 Гц | 0.50 Гц | ☆ |
| FA.46 | Условие засыпания: понижение давления | 0.0 ~ 10.0% | 0.60% | ☆ |
| FA.47 | Условие засыпания: падение частоты в секунду | 0 ~ 10.00 Гц | 1.0 Гц | ☆ |
| FA.48 | Условие засыпания: количество падений частоты | 0 ~ 1000 | 10 раз | ☆ |
| FA.49 | Условие НЕзасыпания: при частоте более FA.49 засыпания нет | 0 ~ Максимальная частота F0.10 | 42.00 Гц | ☆ |
| FA.50 | Тактовое время ПИД | 0 ~ 1000 мс | 4 мс | ☆ |
| FA.51 | Резерв | | | |
| FA.52 | Резерв | | | |
| FA.53 | Резерв | | | |
| FA.54 | Резерв | | | |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|--------------------------|--|---|------------|------|
| FA.55 | Резерв | | | |
| FA.56 | Резерв | | | |
| FA.57 | Резерв | | | |
| FA.58 | Резерв | | | |
| FA.59 | Резерв | | | |
| FA.61 | Защита от замерзания | 0: Выключена 1: Включена | 0 | ☆ |
| FA.62 | Температура для активации защиты от замерзания | При температуре внутри ПЧ ниже значения FA.62 (и выше -20°C) активируется защита от замерзания – вращение на частоте FA.64. При температуре внутри ПЧ ниже значения -20°C ПЧ аварийно отключается с кодом FROS | -5°C | ☆ |
| FA.63 | Уровень предупреждения о низкой температуре | -20.0°C ~ 20.0°C При температуре ниже FA.63 выходной терминал активируется | 0°C | ☆ |
| FA.64 | Частота защиты от замерзания | 0 ~ F0.10 | 0.00 Гц | ☆ |
| Fb Резерв | | | | |
| FC Встроенный ПЛК | | | | |
| FC.00 | Уставка этапа 0 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.01 | Уставка этапа 1 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.02 | Уставка этапа 2 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.03 | Уставка этапа 3 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.04 | Уставка этапа 4 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.05 | Уставка этапа 5 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.06 | Уставка этапа 6 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.07 | Уставка этапа 7 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.08 | Уставка этапа 8 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.09 | Уставка этапа 9 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.10 | Уставка этапа 10 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.11 | Уставка этапа 11 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.12 | Уставка этапа 12 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.13 | Уставка этапа 13 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.14 | Уставка этапа 14 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.15 | Уставка этапа 15 | -100% ~ 100.0% | 0.0% | ☆ |
| FC.16 | Встроенный ПЛК режим работы | 0: Стоп после однократного выполнения работы 1: Сохранять финальные значения после однократного запуска 2: Новый запуск после однократного выполнения | 0 | ☆ |
| FC.17 | Встроенный ПЛК: режим энергонезависимой памяти | Единицы: Сохранение при отключении питания 0: Нет сохранения текущей частоты и этапа работы 1: Сохранение текущей частоты и этапа работы Десятки: Сохранение при стопе 0: Нет сохранения текущей частоты и этапа работы 1: Сохранение текущей частоты и этапа работы | 00 | ☆ |
| FC.18 | Время работы 0 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|-------|---|---|------------|------|
| FC.19 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 0 этапа | 0 ~ 3 0: рампа согл. F0.17; F0.18 1: рампа согл. F8.03; F8.04 2: рампа согл. F8.05; F8.06 3: рампа согл. F8.07; F8.08 | 0 | ☆ |
| FC.20 | Время работы 1 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |
| FC.21 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 1 этапа | 0 ~ 3 (как FC.19) | 0 | ☆ |
| FC.22 | Время работы 2 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |
| FC.23 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 2 этапа | 0 ~ 3 (как FC.19) | 0 | ☆ |
| FC.24 | Время работы 3 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |
| FC.25 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 3 этапа | 0 ~ 3 (как FC.19) | 0 | ☆ |
| FC.26 | Время работы 4 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |
| FC.27 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 4 этапа | 0 ~ 3 (как FC.19) | 0 | ☆ |
| FC.28 | Время работы 5 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |
| FC.29 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 5 этапа | 0 ~ 3 (как FC.19) | 0 | ☆ |
| FC.30 | Время работы 6 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |
| FC.31 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 6 этапа | 0 ~ 3 (как FC.19) | 0 | ☆ |
| FC.32 | Время работы 7 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |
| FC.33 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 7 этапа | 0 ~ 3 (как FC.19) | 0 | ☆ |
| FC.34 | Время работы 8 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |
| FC.35 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 8 этапа | 0 ~ 3 (как FC.19) | 0 | ☆ |
| FC.36 | Время работы 9 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |
| FC.37 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 9 этапа | 0 ~ 3 (как FC.19) | 0 | ☆ |
| FC.38 | Время работы 10 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |
| FC.39 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 10 этапа | 0 ~ 3 (как FC.19) | 0 | ☆ |
| FC.40 | Время работы 11 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|-------|---|--|------------|------|
| FC.41 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 11 этапа | 0 ~ 3 (как FC.19) | 0 | ☆ |
| FC.42 | Время работы 12 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |
| FC.43 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 12 этапа | 0 ~ 3 (как FC.19) | 0 | ☆ |
| FC.44 | Время работы 13 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |
| FC.45 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 13 этапа | 0 ~ 3 (как FC.19) | 0 | ☆ |
| FC.46 | Время работы 14 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |
| FC.47 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 14 этапа | 0 ~ 3 (как FC.19) | 0 | ☆ |
| FC.48 | Время работы 15 этапа встроенного ПЛК | 0.0 с (ч) ~ 6500.0 с (ч) | 0.0 с (ч) | ☆ |
| FC.49 | Встроенный ПЛК: выбор времени разгона и торможения 15 этапа | 0 ~ 3 (как FC.19) | 0 | ☆ |
| FC.50 | Встроенный ПЛК, выбор единицы времени | 0: с (секунда) 1: ч (час) | 0 | ☆ |
| FC.51 | Уставка этапа 0 | 0: Параметром FC.00 1: Резерв 2: FIC 3: Резерв 4: Резерв 5: ПИД 6: Предустановленная частота (F0.08), модификация клавишами ВВЕРХ / ВНИЗ | 0 | ☆ |

Fd Коммуникационные параметры

| | | | | |
|-------|----------------------|--|-------|---|
| Fd.00 | Скорость обмена | Единицы: MODBUS 2: 1200 BPS 3: 2400 BPS 4: 4800 BPS 5: 9600 BPS 6: 19200 BPS 7: 38400 BPS 8: 57600 BPS 9: 115200 BPS Десятки: Резерв Сотни: Резерв Тысячи: Резерв | 4 005 | ☆ |
| Fd.01 | Формат данных | 0: no parity (8-N-2) 1: even parity (8-E-1) 2: odd parity (8-O-1) 3: 8-N-1 | 3 | ☆ |
| Fd.02 | Адрес Modbus | 1 ~ 247 | 1 | ☆ |
| Fd.03 | Пауза на ответ | 0 мс ~ 20 мс | 2 | ☆ |
| Fd.04 | Таймаут коммуникации | 0.0 (отключено), 0.1 с ~ 60.0 с | 0.0 | ☆ |
| Fd.05 | Выбор протокола | Единицы: MODBUS 0: Нестандартный протокол Modbus 1: Стандартный протокол Modbus Десятки: Резерв | 1 | ☆ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|--|---|--|------------|------|
| Fd.06 | Размерность тока | 0: 0.01 А 1: 0.1 А | 1 | ☆ |
| FP Параметры пользователя | | | | |
| FP.00 | Пароль пользователя | 0 ~ 65535 | 0 | ☆ |
| FP.01 | Заводские настройки | 0: Нет действий 01: Восстановить заводские настройки, за исключением данных двигателя 02: Очистить журнал ошибок При выборе 01 / 02 и выполнении операции FP.01 сбрасывается на 0. | 0 | ★ |
| C0 Параметры управления крутящим моментом | | | | |
| C0.00 | Выбор режима управления скоростью/крутящим моментом | 0: Регулирование скорости 1: Регулирование крутящего момента | 0 | ☆ |
| C0.01 | Выбор источника настройки крутящего момента в режиме управления крутящим моментом | 0: Настройка параметром (C0.03) 1: резерв 2: FIC 3: резерв 4: резерв 5: Коммуникационная шина 6: резерв 7: резерв (100% уставки по коммуникационной шине или по аналоговому входу соответствует C0.03) | 0 | ☆ |
| C0.03 | Цифровая настройка крутящего момента в режиме управления крутящим моментом | -200.0%~200.0% от номинального крутящего момента двигателя | 150.0% | ☆ |
| C0.05 | Управление крутящим моментом, максимальная частота в прямом направлении | 0,00 Гц ~ Максимальная частота (F0.10) | 50,00 Гц | ☆ |
| C0.06 | Управление крутящим моментом, максимальная частота в реверсивном направлении | 0,00 Гц ~ Максимальная частота (F0.10) | 50,00 Гц | ☆ |
| C0.07 | Рампа увеличения момента при управлении крутящим моментом | 0.00 с ~ 650.00 с | 0.00 с | ☆ |
| C0.08 | Рампа уменьшения момента при управлении крутящим моментом | 0.00 с ~ 650.00 с | 0.00 с | ☆ |
| C5 Параметры | | | | |
| C5.00 | Прерывистая ШИМ-модуляция: верхняя частота переключения | 5.00 Гц ~ F0.10 Гц | 12.0 Гц | ☆ |
| C5.01 | Метод ШИМ-модуляции | 0: Асинхронная модуляция 1: Синхронная модуляция | 0 | ☆ |
| C5.02 | Выбор мертвой зоны режима компенсации | 0: Нет компенсации 1: Режим компенсации 1 2: Режим компенсации 2 | 1 | ☆ |
| C5.03 | Глубина изменения частоты ШИМ при частоте, модулируемой случайным образом | 0: Случайная ШИМ отключена 1 ~ 10: Глубина частоты коммутации ШИМ | 0 | ☆ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|--|---|---------------------------------|----------------|------|
| C5.04 | Быстрое токоограничение | 0: Отключено 1: Активировано | 1 | ☆ |
| C5.05 | Компенсация чувствительности измерения тока | 100 ~ 120 | 110 | ☆ |
| C5.06 | Уровень активации защиты от недонапряжения | 200 ~ 750.0 В | 350.0В | ☆ |
| C5.07 | Резерв | | | |
| C5.08 | Регулировка времени бездействия | 100% ~ 200% | 150% | ☆ |
| C5.09 | Уровень активации защиты от перенапряжения | 650.0 ~ 2200.0 В | По типоразмеру | |
| С6 Настройки кривых аналогового входа (FIC) | | | | |
| C6.00 | F I кривая 4: точка минимального значения на входе | -10.00В ~ C6.02 | 0.00В | ☆ |
| C6.01 | F I кривая 4 точка значение FI, соответствующее минимальному значению на входе | -100% ~ +100.0% | 0.0% | ☆ |
| C6.02 | F I кривая 4: промежуточная точка 1, значение на входе | C6.00 ~ C6.04 | 3.00В | ☆ |
| C6.03 | F I кривая 4: значение FI, соответствующее промежуточной точке 1 | -100% ~ +100.0% | 30.0% | ☆ |
| C6.04 | F I кривая 4: промежуточная точка 2, значение на входе | C6.02 ~ C6.06 | 6.00В | ☆ |
| C6.05 | F I кривая 4: значение FI, соответствующее промежуточной точке 2 | -100% ~ +100.0% | 60.0% | ☆ |
| C6.06 | F I кривая 4: точка максимального значения на входе | C6.06 ~ +10.00В | 10.00В | ☆ |
| C6.07 | F I кривая 4 точка значение FI, соответствующее максимальному значению на входе | -100% ~ +100.0% | 100.0% | ☆ |
| C6.08 | F I кривая 5: точка минимального значения на входе | -10.00В ~ C6.10 | -10.00В | ☆ |
| C6.09 | F I кривая 5 точка значение FI, соответствующее минимальному значению на входе | -100% ~ +100.0% | -100.0% | ☆ |
| C6.10 | F I кривая 5: промежуточная точка 1, значение на входе | C6.08 ~ C6.12 | -3.00В | ☆ |
| C6.11 | F I кривая 5: значение FI, соответствующее промежуточной точке 1 | -100% ~ +100.0% | -30.0% | ☆ |
| C6.12 | F I кривая 5: промежуточная точка 2, значение на входе | C6.10 ~ C6.14 | 3.00В | ☆ |
| C6.13 | F I кривая 5: значение FI, соответствующее промежуточной точке 2 | -100% ~ +100.0% | 30.0% | ☆ |
| C6.14 | F I кривая 5: точка макс. значения на входе | C6.12 ~ +10.00В | 10.00В | ☆ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|------------------------------------|---|---|------------|------|
| C6.15 | F I кривая 5 точка значение FI, соответствующее макс. значению на входе | -100% ~ +100.0% | 100.0% | ☆ |
| C6.16 | Резерв | | | |
| C6.17 | Резерв | | | |
| C6.18 | Интервал для контроля целостности кабеля в пожарном режиме | 10 с ~ 100 с | 10 с | ☆ |
| C6.19 | Время контроля целостности кабеля в пожарном режиме | 500 мс ~ 1500 мс | 500 мс | ☆ |
| C6.20 | Уровень тока при контроле целостности кабеля в пожарном режиме | 10% ~ 80% | 10% | ☆ |
| C6.21 | Канал задания частоты в пожарном режиме | 0: C9.01, направление вращения согласно C9.02 1: Стандартное задание, согласно F0.03 и т. д. | 0 | ☆ |
| C9 Другие группы параметров | | | | |
| C9.00 | Пожарная функция | 0: Пожарная функция отключена 1: Пожарная функция 1 активирована 2: Пожарная функция 2 активирована 3: Пожарная функция 3 активирована | 0 | ☆ |
| C9.01 | Частота пожарной функции | 0.00 Гц – F0.10 (максимальная частота) | 50.00 Гц | ☆ |
| C9.02 | Направление вращения в режиме пожарной функции | 0: Направление вперед 1: Реверс | 0 | ☆ |
| C9.03 | Индикатор работы в пожарном режиме | 0 ~ 1 После работы пожарной функции в течение 5 мин значение переключается на 1. | 0 | ☆ |
| C9.04 | Резерв | | | |
| C9.05 | Резерв | | | |
| C9.07 | Частота очистки насоса вперед | F0.14 – F0.10 | 50.00 | ☆ |
| C9.08 | Частота очистки насоса реверс | F0.14 – F0.10 | 50.00 | ☆ |
| C9.09 | Выбор рампы разгона и торможения в режиме очистки | Варианты 0–3: 0: Рампы разгона и торможения: F0.17; F0.18 1: Рампы разгона и торможения: F8.03; F8.04 2: Рампы разгона и торможения: F8.05; F8.06 3: Рампы разгона и торможения: F8.07; F8.08 | 3 | ☆ |
| C9.10 | Время очистки насоса, вперед | 0.0 ~ 3600.0 с (включая разгон) | 10.0 с | ☆ |
| C9.11 | Время очистки насоса, реверс | 0.0 ~ 1000.0 с (включая торможение) | 10.0 с | ☆ |
| C9.12 | Интервал между вперед и реверсом в режиме очистки насоса | 0.0 ~ 1000.0 с | 2.0 с | ☆ |
| C9.13 | Число циклов очистки насоса | 0 ~ 1000 | 10 | ☆ |
| C9.14 | Частота упреждения ПИД при разгоне | 0.00 Гц ~ F0.10 (максимальная частота) | 0.00 Гц | ☆ |
| C9.15 | Частота упреждения ПИД при торможении | 0.00 Гц ~ F0.10 (максимальная частота) | 0.00 Гц | ☆ |
| C9.16 | Рампа разгона при упреждении ПИД | 0.0 ~ 6000.0 с | 10.0 с | ☆ |
| C9.17 | Рампа торможения при упреждении ПИД | 0.0 ~ 6000.0 с | 10.0 с | ☆ |
| C9.18 | Функция байпаса | 1: Активирована 0: Отключена | 0 | ☆ |

| Код | Наименование | Описание | Зав. знач. | Изм. |
|-------|---|---|------------|------|
| C9.19 | Единица расхода | 0.00 ~ 99.99 м³/ч Расход при работе на максимальная частоте | 1.00 | ☆ |
| C9.20 | Время работы защита от конденсации | 0 ~ 1000 с При назначении на вход функции 49 и при логической 1 на этом входе – ПЧ работает в течение времени C9.20 в режиме постоянного тока (F6.13) | 0 с | ☆ |
| C9.21 | Выбор единицы давления | 0: МПа 1: Бар 2: кПа 3: м водного столба | 0 | ☆ |
| C9.22 | Количество десятичных знаков давления | 0 ~ 3 | 3 | ☆ |
| C9.23 | Функция регулирования уровня | 0: Не задано 1: Дискретный вход 2: Резерв 3: FIC 4: Задание по коммуникационной шине Когда уровень воды ниже нижнего предельного уровня воды, но выше уровня сухого хода, система всегда работает с резервным давлением. Когда уровень воды ниже уровня сухого хода, система остановит все операции. | 0 | ☆ |
| C9.24 | Верхний аварийный уровень воды в резервуаре | 0.0 ~ 100.0% | 60.0% | ☆ |
| C9.25 | Нижний аварийный уровень воды в резервуаре | 0.1 ~ 100.0% | 40.0% | ☆ |
| C9.26 | Уровень сухого хода | 0.1 ~ 100.0% | 20.0% | ☆ |
| C9.27 | Резервное давление | 0.00 ~ FA.04 | 0.200 | ☆ |
| C9.28 | Резерв | | | |
| C9.29 | Активация контроля целостности линии (кабеля) в пожарном режиме | 0: Нет контроля целостности линии 1: Контроль целостности линии | 0 | ☆ |

СС Коррекция FIC

| | | | | |
|-------|-----------------------------|-----------------|--------------|---|
| СС.04 | FIC измеренное напряжение 1 | 0.500В ~ 4.000В | Зав. калибр. | ☆ |
| СС.05 | FIC напряжение 1, индикация | 0.500В ~ 4.000В | Зав. калибр. | ☆ |
| СС.06 | FIC измеренное напряжение 2 | 6.000В ~ 9.999В | Зав. калибр. | ☆ |
| СС.07 | FIC напряжение 2, индикация | 6.000В ~ 9.999В | Зав. калибр. | ☆ |
| СС.16 | FOC уставка напряжения 1 | 0.500В ~ 4.000В | Зав. калибр. | ☆ |
| СС.17 | FOC измеренное напряжение 1 | 0.500В ~ 4.000В | Зав. калибр. | ☆ |
| СС.18 | FOC уставканапряжения 2 | 6.000В ~ 9.999В | Зав. калибр. | ☆ |
| СС.19 | FOC измеренное напряжение 2 | 6.000В ~ 9.999В | Зав. калибр. | ☆ |

D0 Основные параметры мониторинга

| Код | Обозначение | Мин.знач. | | | | | | | | |
|----------|---|------------------------|------|-------|------|----|----|-----|-----|---|
| D0.00 | Рабочая частота (Гц) | 0.01 Гц | | | | | | | | |
| D0.01 | Заданная частота (Гц) | 0.01 Гц | | | | | | | | |
| D0.02 | Звено постоянного тока, напряжение (В) | 0.1В | | | | | | | | |
| D0.03 | Выходное напряжение (В) | 1В | | | | | | | | |
| D0.04 | Выходной ток (А) | 0.01А | | | | | | | | |
| D0.05 | Выходная мощность (кВт) | 0.1 кВт | | | | | | | | |
| D0.06 | Момент на валу (%) | 0.1% | | | | | | | | |
| D0.07 | Состояние дискретных входов <table border="1" style="margin-left: 20px;"> <tr> <td>Bit3</td> <td>Bit2</td> <td>Bit1</td> <td>Bit0</td> </tr> <tr> <td>S2</td> <td>S1</td> <td>REV</td> <td>FWO</td> </tr> </table> | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 | S2 | S1 | REV | FWO | 1 |
| Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 | | | | | | | |
| S2 | S1 | REV | FWO | | | | | | | |
| D0.08 | Состояние дискретных выходов <table border="1" style="margin-left: 20px;"> <tr> <td>Bit1</td> <td>Bit0</td> </tr> <tr> <td>RA-RC</td> <td>MO1</td> </tr> </table> | Bit1 | Bit0 | RA-RC | MO1 | 1 | | | | |
| Bit1 | Bit0 | | | | | | | | | |
| RA-RC | MO1 | | | | | | | | | |
| D0.09 | Резерв | | | | | | | | | |
| D0.10 | FIC напряжение (В) | 0.01В | | | | | | | | |
| D0.11 | Резерв | | | | | | | | | |
| D0.12 | Резерв | | | | | | | | | |
| D0.13 | Резерв | | | | | | | | | |
| D0.14 | Резерв | | | | | | | | | |
| D0.15 | ПИД уставка | * | | | | | | | | |
| D0.16 | ПИД обратная связь | * | | | | | | | | |
| D0.17 | ПЛК этап | 1 | | | | | | | | |
| D0.18 | Резерв | | | | | | | | | |
| D0.19 | Скорость двигателя | 1 об/мин | | | | | | | | |
| D0.20 | Остаток моточасов | 0.1 мин | | | | | | | | |
| D0.22 | Напряжение до коррекции FIC | 0.001В | | | | | | | | |
| D0.21,23 | Резерв | | | | | | | | | |
| D0.24 | Резерв | | | | | | | | | |
| D0.25 | Текущее время под напряжением | мин | | | | | | | | |
| D0.26 | Моточасы | 0.1 мин | | | | | | | | |
| D0.27 | Резерв | 1 Гц | | | | | | | | |
| D0.28 | Уставка по коммуникационной шине (1000h), индикация в hex-формате | 1 | | | | | | | | |
| D0.29 | Резерв | | | | | | | | | |
| D0.30 | Индикация основного источника задания частоты X | 0.01 Гц | | | | | | | | |
| D0.31 | Индикация дополн. источника задания частоты Y | 0.01 Гц | | | | | | | | |
| D0.32 | Уровень жидкости | 0.1% | | | | | | | | |
| D0.33-64 | Резерв | | | | | | | | | |
| D0.65 | Текущий расход = выходная частота * C9.19 / максимальная частота | 0.01 м ³ /ч | | | | | | | | |

* Определяется C9.22.

При C9.22=0 мин.знач.=1;C9.22=1 мин.знач.=0,1;C9.22=2 мин.знач.=0.01;C9.22=3 мин.знач.=0,001.

Неисправности, причины и способы устранения

Ошибки ПЧ и методы их устранения

Преобразователи частоты SystemeVar Hertz типа STV050 SVPM имеют ряд функций предупреждения и защиты. При возникновении неисправности сработает функция защиты, инвертор блокирует выходные транзисторы, сработает контакт реле неисправности инвертора и на панели дисплея инвертора отобразится код неисправности.

Перед обращением в сервисную службу Вы можете выполнить самопроверку в соответствии с подсказками в этом разделе, проанализировать причину неисправности и найти решение.

| Неисправность 1 | Резерв |
|-----------------|--------|
|-----------------|--------|

| Неисправность 2 | Перегрузка по току при разгоне |
|--------------------|---|
| Индикация LED | OC1 |
| Индикация LCD | Перегрузка по току при разгоне |
| Причины | <ol style="list-style-type: none"> 1. Утечка на землю либо КЗ на выходе ПЧ 2. Векторное управление без автонастройки 3. Время разгона слишком мало 4. Значение форсировки момента или U/F-кривая некорректная 5. Низкое напряжение 6. Запуск вращающегося неразмагниченного двигателя 7. Внезапный наброс нагрузки во время разгона 8. Мощность ПЧ недостаточна |
| Способы устранения | <ol style="list-style-type: none"> 1. Устранить КЗ либо утечку. 2. Ввести данные двигателя с шильдика и провести автонастройку 3. Увеличьте время разгона 4. Перенастройте значение форсировки момента либо U/F кривую 5. Обеспечьте напряжение в рабочем диапазоне 6. Активируйте функцию подхват-на-ленту либо запускайте размагниченный двигатель 7. Устраните наброс нагрузки 8. Выберите ПЧ большей мощности |

| Неисправность 3 | Перегрузка по току при торможении |
|--------------------|--|
| Индикация LED | OC2 |
| Индикация LCD | Перегрузка по току при торможении |
| Причины | <ol style="list-style-type: none"> 1. Утечка на землю либо КЗ на выходе ПЧ 2. Векторное управление без автонастройки 3. Время торможения мало 4. Низкое напряжение 5. Внезапный наброс нагрузки во время торможения |
| Способы устранения | <ol style="list-style-type: none"> 1. Устранить КЗ либо утечку 2. Ввести данные двигателя с шильдика и провести автонастройку 3. Увеличьте время торможения 4. Обеспечьте напряжение в рабочем диапазоне 5. Устраните наброс нагрузки |

| | |
|---------------------------|--|
| Неисправность 4 | Перегрузка по току при постоянной скорости |
| Индикация LED | OC3 |
| Индикация LCD | Перегрузка по току при постоянной скорости |
| Причины | <ol style="list-style-type: none"> 1. Утечка на землю либо КЗ на выходе ПЧ 2. Векторное управление без автонастройки 3. Низкое напряжение 4. Внезапный наброс нагрузки во время торможения 5. Мощность ПЧ недостаточна |
| Способы устранения | <ol style="list-style-type: none"> 1. Устранить КЗ либо утечку 2. Ввести данные двигателя с шильдика и провести автонастройку 3. Обеспечьте напряжение в рабочем диапазоне 4. Устраните наброс нагрузки 5. Выберите ПЧ большей мощности |

| | |
|---------------------------|---|
| Неисправность 5 | Перенапряжение при разгоне |
| Индикация LED | OU1 |
| Индикация LCD | Перенапряжение при разгоне |
| Причины | <ol style="list-style-type: none"> 1. Входное напряжение выше максимального значения 2. Наличие внешней силы, разгоняющей механизм 3. Время разгона слишком мало |
| Способы устранения | <ol style="list-style-type: none"> 1. Обеспечьте напряжение в рабочем диапазоне 2. Устраните внешнюю силу 3. Увеличьте время разгона |

| | |
|---------------------------|--|
| Неисправность 6 | Перенапряжение при торможении |
| Индикация LED | OU2 |
| Индикация LCD | Перенапряжение при торможении |
| Причины | <ol style="list-style-type: none"> 1. Входное напряжение выше максимального значения 2. Наличие внешней силы 3. Время торможения мало |
| Способы устранения | <ol style="list-style-type: none"> 1. Обеспечьте напряжение в рабочем диапазоне 2. Устраните внешнюю 3. Увеличьте время разгона |

| | |
|---------------------------|--|
| Неисправность 7 | Перенапряжение при постоянной скорости |
| Индикация LED | OU3 |
| Индикация LCD | Перенапряжение при постоянной скорости |
| Причины | <ol style="list-style-type: none"> 1. Входное напряжение выше максимального значения 2. Наличие внешней силы |
| Способы устранения | <ol style="list-style-type: none"> 1. Обеспечьте напряжение в рабочем диапазоне 2. Устраните внешнюю силу |

| | |
|---------------------------|--|
| Неисправность 8 | Авария напряжения питания контрольной части |
| Индикация LED | POF |
| Индикация LCD | Авария напряжения питания контрольной части |
| Причины | Входное напряжение вне рабочего диапазона |
| Способы устранения | Обеспечьте напряжение в рабочем диапазоне |

| | |
|---------------------------|--|
| Неисправность 9 | Недонапряжение |
| Индикация | LU |
| Индикация LCD | Недонапряжение |
| Причины | <ol style="list-style-type: none"> 1. Мгновенная просадка напряжения 2. Входное напряжение вне рабочего диапазона 3. Напряжение звена постоянного тока вне рабочего диапазона 4. Неисправность выпрямителя или балластного резистора 5. Плата драйвера неисправна 6. Плата управления неисправна |
| Способы устранения | <ol style="list-style-type: none"> 1. Сбросьте ошибку 2. Обеспечьте напряжение в рабочем диапазоне 3. Обратитесь в техподдержку 4. Обратитесь в техподдержку 5. Обратитесь в техподдержку 6. Обратитесь в техподдержку |

| | |
|---------------------------|---|
| Неисправность 10 | Перегрузка инвертора |
| Индикация LED | OL2 |
| Индикация LCD | Перегрузка инвертора |
| Причины | <ol style="list-style-type: none"> 1. Нагрузка велика либо мотор заблокирован 2. Мощность ПЧ мала |
| Способы устранения | <ol style="list-style-type: none"> 1. Уменьшите нагрузку и разблокируйте механизм 2. Выберите ПЧ большей мощности |

| | |
|---------------------------|--|
| Неисправность 11 | Перегрузка двигателя |
| Индикация LED | OL1 |
| Индикация LCD | Перегрузка двигателя |
| Причины | <ol style="list-style-type: none"> 1. Проверьте корректность настройки параметра F9.01 2. Нагрузка велика либо мотор заблокирован 3. Мощность ПЧ мала |
| Способы устранения | <ol style="list-style-type: none"> 1. Установите корректное значение F9.01 2. Уменьшите нагрузку и разблокируйте механизм 3. Выберите ПЧ большей мощности |

| | |
|---------------------------|---|
| Неисправность 12 | Обрыв входной фазы |
| Индикация LED | LI |
| Индикация LCD | Обрыв входной фазы |
| Причины | 1. Неисправность сетевого кабеля 2. Плохой контакт в клеммнике 3. Неисправность входного выпрямителя ПЧ |
| Способы устранения | 1. Замените сетевой кабель 2. Проверьте соединение в клеммнике 3. Обратитесь в техподдержку |

| | |
|---------------------------|--|
| Неисправность 13 | Обрыв выходной фазы |
| Индикация LED | LO (также в пожарном режиме при контроле линии) |
| Индикация LCD | Обрыв выходной фазы |
| Причины | 1. Неисправность моторного кабеля 2. Разбаланс по выходу ПЧ 3. Плата драйвера неисправна 4. Отказ модуля |
| Способы устранения | 1. Замените моторный кабель 2. Проверьте соединение и сопротивление обмоток двигателя 3. Обратитесь в техподдержку 4. Обратитесь в техподдержку |

| | |
|---------------------------|--|
| Неисправность 14 | Перегрев модуля |
| Индикация LED | OH |
| Индикация LCD | Перегрев модуля |
| Причины | 1. Высокая внешняя температура 2. Воздуховод системы вентиляции заблокирован 3. Неисправность вентилятора 4. Термистор модуля неисправен 5. Модуль инвертера поврежден |
| Способы устранения | 1. Уменьшите внешнюю температуру 2. Проведите чистку воздуховода 3. Замените вентилятор 4. Замените термистор 5. Замените модуль инвертера |

| | |
|---------------------------|---|
| Неисправность 15 | Внешняя ошибка |
| Индикация LED | EF |
| Индикация LCD | Внешняя ошибка |
| Причины | Наличие логической 1 на входе с назначенной функцией «внешняя ошибка» |
| Способы устранения | Сбросьте внешнюю ошибку |

| | |
|---------------------------|--|
| Неисправность 16 | Ошибка коммуникации |
| Индикация LED | CE |
| Индикация LCD | Ошибка коммуникации |
| Причины | 1. Вышестоящий ПЛК или компьютер работают некорректно. 2. Линия связи неисправна 3. Настройки параметров группы Fd некорректны |
| Способы устранения | 1. Проверьте корректность работы вышестоящего ПЛК или компьютер 2. Проверьте линию связи 3. Установите корректные коммуникационные параметры |

| | |
|---------------------------|---|
| Неисправность 17 | Ошибка контактора |
| Индикация LED | ANr |
| Индикация LCD | Ошибка контактора |
| Причины | 1. Плата драйвера или силовая плата неисправны 2. Неисправность контактора |
| Способы устранения | 1. Замените плату драйвера или силовую плату 2. Замените контактор |

| | |
|---------------------------|---|
| Неисправность 18 | Ошибка датчиков тока |
| Индикация LED | IE |
| Индикация LCD | Ошибка датчиков тока |
| Причины | 1. Неисправность датчика тока 2. Плата драйвера неисправна |
| Способы устранения | 1. Замените датчик тока 2. Замените плату драйвера |

| | |
|---------------------------|---|
| Неисправность 19 | Ошибка автонастройки |
| Индикация LED | TE |
| Индикация LCD | Ошибка автонастройки |
| Причины | 1. Введены некорректные данные двигателя с шильдика 2. Превышение таймаута автонастройки |
| Способы устранения | 1. Ввести корректные данные двигателя с шильдика 2. Проверить моторный кабель ПЧ-двигатель. При наличии контактора на выходе – проверить замыкание |

| | |
|---------------------------|---------------|
| Неисправность 20 | Резерв |
| Индикация | Резерв |
| Причины | Резерв |
| Способы устранения | Резерв |

| | |
|---------------------------|---------------------------|
| Неисправность 21 | EEPROM ошибка |
| Индикация LED | EEP |
| Индикация LCD | EEPROM ошибка |
| Причины | Чип EEPROM поврежден |
| Способы устранения | Замените плату управления |

| | |
|---------------------------|--|
| Неисправность 22 | Ошибка инвертора |
| Индикация LED | OUOC |
| Индикация LCD | Ошибка инвертора |
| Причины | 1. Наличие перенапряжения 2. Перегрузка по току |
| Способы устранения | 1. Способ устранения как для перенапряжения 2. Способ устранения как для перегрузки по току |

| | |
|---------------------------|---|
| Неисправность 23 | КЗ на землю |
| Индикация LED | GND |
| Индикация LCD | КЗ на землю |
| Причины | КЗ на землю в моторном кабеле либо в двигателе. |
| Способы устранения | Замена моторного кабеля и / или двигателя. |

| | |
|---------------------------|---|
| Неисправность 24 | Предупреждение по низкому давлению |
| Индикация | LP |
| Индикация LCD | Предупреждение по низкому давлению |
| Причины | 1. Закрыта задвижка на трубопроводе всасывания либо трубопроводовод заблокирован 2. Отсутствие воды в трубопроводе |
| Способы устранения | 1. Проверить задвижки, убрать блокировку 2. Восстановить водоснабжение |

| | |
|---------------------------|---|
| Неисправность 26 | Моточасы достигнуты |
| Индикация LED | END1 |
| Индикация LCD | Моточасы достигнуты |
| Причины | Заданное значение моточасов достигнуто |
| Способы устранения | Использовать функцию инициализации параметров для сброса значения моточасов |

| | |
|---------------------------|--|
| Неисправность 27 | Предупреждение по высокому давлению |
| Индикация LED | HP |
| Индикация LCD | Предупреждение по высокому давлению |
| Причины | Датчик давления поврежден |
| Способы устранения | Заменить датчик давления |

| | |
|---------------------------|---|
| Неисправность 28 | Сухой ход |
| Индикация LED | LL |
| Индикация LCD | Сухой ход |
| Причины | Недостаток воды в трубопроводе всасывания |
| Способы устранения | Восстановить водоснабжение |

| | |
|---------------------------|--|
| Неисправность 29 | Превышение времени нахождения под силовым напряжением |
| Индикация LED | END2 |
| Индикация LCD | Время под напряжением достигнуто |
| Причины | Заданное время под напряжением достигнуто |
| Способы устранения | Использовать функцию инициализации параметров для сброса значения времени под напряжением. |

| | |
|---------------------------|--|
| Неисправность 30 | Сброс нагрузки |
| Индикация LED | LOAD |
| Индикация LCD | Сброс нагрузки |
| Причины | Рабочий ток ПЧ меньше значения параметра F9.64 |
| Способы устранения | Проверьте корректность значений параметров F9.64 и F9.65 |

| | |
|---------------------------|---|
| Неисправность 31 | ПИД обрыв обратной связи |
| Индикация LED | PIDE |
| Индикация LCD | PID обрыв обратной связи |
| Причины | Значение обратной связи ПИД-регулятора меньше значения параметра FA.26 |
| Способы устранения | Проверьте наличие сигнала обратной связи или установите корректное значение параметра FA.26 |

| | |
|---------------------------|---|
| Неисправность 40 | Таймаут быстрого токоогр. |
| Индикация LED | CBC |
| Индикация LCD | Таймаут быстрого токоогр |
| Причины | 1. Слишком большая нагрузка на привод, блокировка двигателя 2. ПЧ выбран менее необходимой мощности |
| Способы устранения | 1. Проверьте состояние механизма, устраните блокировку 2. Выберите ПЧ с мощностью, требуемой для данного механизма |

| | |
|---------------------------|--|
| Неисправность 46 | Замерзание |
| Индикация LED | FroS |
| Индикация LCD | Замерзание |
| Причины | Температура (F7.07), измеренная датчиком на радиаторе ПЧ, менее -20°C |
| Способы устранения | Проверить температуру окружающего воздуха. При температуре менее -20°C увеличить температуру окружающего воздуха обогревателями и т.п. |

| | |
|---------------------------|---|
| Неисправность 51 | Ошибка определения начального угла ротора |
| Индикация LED | INI |
| Индикация LCD | Ошибка начального угла |
| Причины | Данные двигателя отличаются от введенных в ПЧ |
| Способы устранения | Ввести корректные данные (номинальный ток не должен быть занижен) |

Примечание: Индикация LCD – версия LCD панели SEOP-1225 >V74.03.

Общие неисправности и методы их устранения

Во время использования инвертора могут возникнуть следующие неисправности. Пожалуйста, обратитесь к следующим методам для простого анализа неисправности:

Распространенные неисправности и их решения

| Симптомы | Возможные причины возникновения | Метод устранения |
|---|--|--|
| Нет индикации после подачи питания | <ul style="list-style-type: none"> Напряжение сети отсутствует либо слишком мало Повреждение блока питания ПЧ Повреждение выпрямителя Балластный резистор инвертора поврежден Выход из строя платы управления ПЧ Нарушение связи между платой управления и силовой платой ПЧ | <ul style="list-style-type: none"> Проверьте значение входного напряжения Проверьте напряжение на звене постоянного тока Обратитесь в сервис Систэм Электрик |
| После включения питания ПС индикация "GND" | <ul style="list-style-type: none"> КЗ в двигателе или моторном кабеле ПЧ поврежден. | <ul style="list-style-type: none"> Используйте мегомметр 1000В для проверки электрической прочности изоляции Обратитесь в сервис Систэм Электрик |
| Частые активации ошибки ОН (IGBT перегрев) | <ul style="list-style-type: none"> Частота коммутации слишком высокая Неисправность вентилятора ПЧ Повреждение ПЧ | <ul style="list-style-type: none"> Уменьшить частоту коммутации (F0.15) Замените вентилятор Обратитесь в сервис Систэм Электрик |
| После подачи команды СТАРТ механизм не вращается | <ul style="list-style-type: none"> Неисправность двигателя, моторного кабеля Введенные параметры двигателя некорректны Плохой контакт между платой управления и силовой платой Неисправность силовой платы | <ul style="list-style-type: none"> Проверьте соединение между ПЧ и двигателем Замените двигатель Проверьте введенные параметры двигателя |
| Неисправность дискретного входа | <ul style="list-style-type: none"> Ошибка ввода параметров Неисправность внешнего сигнала Неисправность платы управления | <ul style="list-style-type: none"> Проверьте значения параметров группы F4 Проверьте монтаж внешних сигнальных линий Обратитесь в сервис Систэм Электрик |
| Частые аварийные отключения по перегрузке по току и перенапряжению | <ul style="list-style-type: none"> Введенные параметры двигателя некорректны Время разгона / торможения слишком мало Изменения нагрузки | <ul style="list-style-type: none"> Введите данные двигателя с шильдика и проведите автонастройку Увеличьте времена разгона / торможения Обратитесь в сервис Систэм Электрик |
| При подаче питания на ПЧ или при подаче СТАРТа аварийное отключение с кодом rAY | <ul style="list-style-type: none"> Контактор не закрыт | <ul style="list-style-type: none"> Проверьте монтаж кабеля управления контактором В случае неисправности контактора замените его Проверьте питание катушки управления контактора Обратитесь в сервис Систэм Электрик |

Приложение 1

Список версий программного обеспечения SystemeVar Hertz типа STV050 SVPM (firmware version)

| ПЧ, версия firmware, номинальное напряжение ПЧ | Параметры ПЧ с номером версии | Номинальное напряжение, диапазон номинальных мощностей ПЧ | Описание версии firmware | Дата выпуска |
|--|-------------------------------|---|---|--------------|
| STV050 V348.00 (380В) | F7.11=348.00 F9.53=00000 | 3 ф 380В 0.75кВт--22кВт | Начальная версия | 2025,11 |
| STV050 V348.03 (380В) | F7.11=348.00 F9.53=00003 | 3 ф 380В 0.75кВт--22кВт | Добавлена группа C0, добавлена поддержка LCD панели оператора (версия LCD панели >V74.03) | 2026,06 |

Приложение 2

Параметры силового клеммника

| Артикул ПЧ | Входное напряжение | Мощность двигателя, кВт | Входной ток, А | Ном. выходной ток, А | Силовой клеммник | | |
|------------------|--------------------------------|-------------------------|----------------|----------------------|---------------------------------|-------|--------------------------------------|
| | | | | | Сечение кабеля, мм ² | | Винт клеммника (момент затяжки, Н·м) |
| | | | | | Мин. | Макс. | |
| STV050U07N4-SVPM | 3ф AC 380В-15%~ 440В+10% | 0,75 | 3,80 | 2,10 | 0,50 | 1,50 | M4 (1,2) |
| STV050U15N4-SVPM | | 1,50 | 5,00 | 3,80 | 0,50 | 1,50 | M4 (1,2) |
| STV050U22N4-SVPM | | 2,20 | 5,80 | 5,10 | 0,50 | 1,50 | M4 (1,2) |
| STV050U30N4-SVPM | | 4,00 | 10,00 | 9,00 | 0,50 | 1,50 | M4 (1,2) |
| STV050U40N4-SVPM | | 4,00 | 10,00 | 9,00 | 0,50 | 1,50 | M4 (1,2) |
| STV050U55N4-SVPM | | 5,50 | 15,00 | 13,00 | 1,50 | 2,50 | M4 (1,2) |
| STV050U75N4-SVPM | | 7,50 | 20,00 | 17,00 | 1,50 | 2,50 | M4 (1,2) |
| STV050D11N4-SVPM | | 11,00 | 26,00 | 25,00 | 4,00 | 6,00 | M4 (1,2) |
| STV050D15N4-SVPM | | 15,00 | 35,00 | 32,00 | 4,00 | 6,00 | M4 (1,2) |
| STV050D18N4-SVPM | | 18,00 | 38,00 | 37,00 | 10,00 | 16,00 | M5 (2,8) |
| STV050D22N4-SVPM | | 22,00 | 46,00 | 45,00 | 10,00 | 16,00 | M5 (2,8) |

Приложение 3

Комплект оборудования для управления двигателем

| Артикул ПЧ | Входное напряжение | Мощность двигателя, кВт | Автоматический выключатель | | Контактор Артикул |
|------------------|--------------------------------|-------------------------|----------------------------|--------------------|-------------------|
| | | | Артикул | Номинальный ток, А | |
| STV050U07N4-SVPM | 3ф AC 380В-15%~ 440В+10% | 0,75 | GM2L10 | 6,3 | MC1E09M7 |
| STV050U15N4-SVPM | | 1,50 | GM2L10 | 6,3 | MC1E09M7 |
| STV050U22N4-SVPM | | 2,20 | GM2L10 | 6,3 | MC1E09M7 |
| STV050U30N4-SVPM | | 4,00 | GM2L16 | 14 | MC1E12M7 |
| STV050U40N4-SVPM | | 4,00 | GM2L16 | 14 | MC1E12M7 |
| STV050U55N4-SVPM | | 5,50 | GM2L20 | 18 | MC1E18M7 |
| STV050U75N4-SVPM | | 7,50 | GM2L22 | 25 | MC1E25M7 |
| STV050D11N4-SVPM | | 11,00 | GM2L32 | 32 | MC1E32M7 |
| STV050D15N4-SVPM | | 15,00 | SPC100F05012M3DF | 50 | MC1E38M7 |
| STV050D18N4-SVPM | | 18,00 | SPC100F10012M3DF | 100 | MC1E65M7 |
| STV050D22N4-SVPM | | 22,00 | SPC100F10012M3DF | 100 | MC1E65M7 |



Подробнее о компании
www.systeme.ru

Контактные данные

Уполномоченное изготовителем лицо:
АО «Систэм Электрик»

Адрес: Россия, 127018, г. Москва,
ул. Двинцев, д. 12, корп.1, здание «А»
Тел.: +7 (495) 777 99 90
E-mail: support@systeme.ru

Уполномоченное изготовителем лицо:
ООО «Систэм Электрик БЛР»

Адрес: Беларусь, 220007, г. Минск,
ул. Московская, д. 22-9
Тел.: +375 (17) 236 96 23
E-mail: support@systeme.ru